



# **XC 系列 PLC 扩展模块**

用户手册



无锡信捷电气股份有限公司

资料编号：PC 06 20140827 3.3



	前言
	模块信息概要
XC 系列	模拟量输入模块 XC-E8AD (-H)
	模拟量输入输出模块 XC-E4AD2DA (-H)
PLC 扩展模块	模拟量输入输出模块 XC-E4AD2DA-B-H
用户手册	模拟量输入模块 XC-E4AD (-H)
	模拟量输出模块 XC-E4DA (-H)
	模拟量输出模块 XC-E4DA-B-H
	模拟量输出模块 XC-E2DA (-H)
	模拟量输入模块 XC-E2AD-H
	Pt100 温度 PID 控制模块 XC-E6PT (-P) (-H)
	Pt100 温度控制模块 XC-E2PT-H
	热电偶温度控制模块 XC-E2TCA-P、XC-E6TCA-P
	模拟量与温度混合模块 XC-E3AD4PT2DA (-H)
	模拟量温度混合模块 XC-E2AD2PT2DA
	输入输出扩展模块 XC-EnXmY

本手册包含了基本的保证人身安全与保护本产品及连接设备应遵守的注意事项，这些注意事项在手册中以警告三角形加以突出，其他未尽事项请遵守基本的电气操作规程。

<b>安装注意</b>	<div></div> <div>请遵守本注意事项，如果不采取正确的操作规程，可能会导致控制系统工作不正确或不正常，严重的会造成财产损失。</div>
<b>正确应用</b>	<div></div> <div>本设备及其部件只能用于产品目录与技术说明中所叙述的应用，并且只可与信捷认可或推荐的外围厂家出产的设备或部件一起使用。 只有正确地运输、保管、配置与安装，并且按照建议操作与维护，产品才能正常地运行。</div>

WUXI XINJE ELECTRIC CO., LTD. 版权所有

未经明确的书面许可，不得复制、传翻或使用本资料或其中的内容，违者要对造成的损失承担责任。保留包括实用模块或设计的专利许可及注册中提供的所有权力。

责任申明

我们已核对本手册的内容与所叙述的硬件和软件相符，因为差错难免，我们不能保证完全一致。但是，我们会经常对手册的数据进行检查并在以后的编辑中进行必要的更正。欢迎提出宝贵意见。

二〇一二年九月

## 目录

前言 .....	4
1、模块信息概要 .....	5
1-1. 模块型号及配置 .....	6
1-2. 外形尺寸 .....	7
1-3. 各部分名称及功能 .....	8
1-4. 一般规格 .....	9
1-5. 模块的安装 .....	10
1-6. XCPPro 中的配置 .....	14
1-7. PID 功能简介 .....	15
2、模拟量输入模块 XC-E8AD(-H).....	19
2-1. 模块特点及规格 .....	20
2-2. 端子说明 .....	21
2-3. 输入输出定义号分配 .....	22
2-4. 工作模式设定 .....	25
2-5. 模块外部连接 .....	28
2-6. 模数转换图 .....	29
2-7. 编程举例 .....	30
3、模拟量输入输出模块 XC-E4AD2DA(-H).....	33
3-1. 模块特点及规格 .....	34
3-2. 端子说明 .....	35
3-3. 输入输出定义号分配 .....	36
3-5. 外部连接 .....	39
3-4. 工作模式设定 .....	41
3-6. 模数转换图 .....	44
3-7. 编程举例 .....	46
4、模拟量输入输出模块 XC-E4AD2DA-B-H.....	47
4-1. 模块特点及规格 .....	48
4-2. 端子说明 .....	49
4-3. 输入输出定义号分配 .....	50
4-4. 工作模式设定 .....	53
4-5. 外部连接 .....	56
4-6. 模数转换图 .....	57
4-7. 编程举例 .....	58
5、模拟量输入模块 XC-E4AD(-H).....	59
5-1. 模块特点及规格 .....	60
5-2. 端子说明 .....	61
5-3. 输入输出定义号分配 .....	62
5-4. 工作模式设定 .....	64
5-5. 模块外部连接 .....	67
5-6. 模数转换图 .....	68
5-7. 编程举例 .....	69
6、模拟量输出模块 XC-E4DA(-H).....	71

6-1. 模块特点及规格 .....	72
6-2. 端子说明 .....	73
6-3. 输入输出定义号分配 .....	74
6-4. 工作模式设定 .....	75
6-5. 外部连接 .....	77
6-6. 模数转换图 .....	79
6-7. 编程举例 .....	80
7、模拟量输出模块 XC-E4DA-B-H .....	81
7-1. 模块特点及规格 .....	82
7-2. 端子说明 .....	83
7-3. 输入输出定义号分配 .....	84
7-4. 工作模式设定 .....	85
7-5. 外部连接 .....	87
7-6. 模数转换图 .....	88
7-7. 编程举例 .....	88
8、模拟量输出模块 XC-E2DA(-H).....	89
8-1. 模块特点及规格 .....	90
8-2. 端子说明 .....	91
8-3. 输入输出定义号分配 .....	92
8-4. 工作模式设定 .....	93
8-5. 外部连接 .....	95
8-6. 模数转换图 .....	97
8-7. 编程举例 .....	98
9、模拟量输入模块 XC-E2AD-H .....	99
9-1. 模块特点及规格 .....	100
9-2. 端子说明 .....	101
9-3. 输入输出定义号分配 .....	102
9-4. 工作模式设定 .....	104
9-5. 外部连接 .....	106
9-6. 模数转换图 .....	107
9-7. 编程举例 .....	108
10、PT100 温度控制模块 XC-E6PT(-P)(-H).....	109
10-1. 模块特点及规格 .....	110
10-2. 端子说明 .....	111
10-3. 输入输出定义号分配 .....	112
10-4. 工作模式设定 .....	115
10-5. 外部连接 .....	118
10-6. 编程举例 .....	120
11、PT100 温度控制模块 XC-E2PT-H .....	123
11-1. 模块特点及规格 .....	124
11-2. 端子说明 .....	125
11-3. 输入输出定义号分配 .....	126
11-4. 工作模式设定 .....	127
11-5. 外部连接 .....	129
11-6. 程序举例 .....	130

12、热电偶温度控制模块 XC-E2TCA-P、XC-E6TCA-P .....	131
12-1. 模块特点及规格 .....	132
12-2. 热电偶背景知识介绍 .....	134
12-2-1. 热电偶概述 .....	134
12-2-2. 常见热电偶类型 .....	134
12-3. 端子说明 .....	136
12-4. 数据地址说明 .....	137
12-4-1. 工作模式定义 .....	137
12-4-2. 模块数据地址概述 .....	139
12-4-3. 相关地址定义 .....	140
12-5. 模块工作流程及相关原理 .....	143
12-6. 读写数据指令说明 .....	144
12-6-1. 指令说明 .....	144
12-6-2. 指令应用 .....	145
12-7. 编程举例 .....	148
13、模拟量温度混合模块 XC-E3AD4PT2DA(-H) .....	151
13-1. 模块特点及规格 .....	152
13-2. 端子说明 .....	153
13-3. 输入输出定义号分配 .....	154
13-4. 工作模式设定 .....	158
13-5. 外部连接 .....	161
13-6. 模数转换图 .....	162
13-7. 编程举例 .....	163
14、模拟量温度混合模块 XC-E2AD2PT2DA .....	165
14-1. 模块特点及规格 .....	166
14-2. 端子说明 .....	168
14-3. 数据地址说明 .....	169
14-3-1. 工作模式定义 .....	169
14-3-2. 模块数据地址概述 .....	171
14-3-3. 相关地址定义 .....	173
14-4. 读写数据指令说明 .....	175
14-4-1. 指令说明 .....	175
14-4-2. 指令应用 .....	176
14-5. 外部连接 .....	179
14-6. 模数转换图 .....	181
14-7. 编程举例 .....	182
15、输入输出扩展模块 XC-EnXmY .....	185
15-1. 模块特点及规格 .....	186
15-2. 端子说明 .....	188
15-3. 输入输出定义号分配 .....	189
15-4. 外部连接 .....	195
15-5. 应用举例 .....	197

## 前言

在现代工程控制项目中，仅仅用 PLC 的 I/O 模块，还不能完全解决问题。因此，PLC 生产厂家开发了许多特殊功能模块。如模拟量输入模块、模拟量输出模块、高速计数模块、PID 过程控制调节模块、运动控制模块、通信模块等。有了这些模块，它与 PLC 主机一起连接起来，构成控制系统单元，使 PLC 的功能越来越强，应用范围越来越广。

本手册主要介绍模拟量模块、温度控制模块、输入输出扩展模块及其他特殊功能模块。



## 1、模块信息概要

---

本章介绍 XC 系列扩展模块的型号、外观、一般规格、安装方法、软件配置及 PID 功能介绍。本系列模块适用于 XC3、XC5、XCM 系列部分 PLC 型号。

1-1. 模块型号及配置

1-2. 外形尺寸

1-3. 模块各部分名称及功能

1-4. 一般规格及铭牌说明

1-5. 模块的安装

1-6. XCPPro 中的设置

1-7. PID 功能简介

## 1-1. 模块型号及配置

XC 系列 PLC 不仅具有强大的逻辑处理、数据运算、高速处理等功能，而且具有 A/D、D/A 转换、PID 调节等功能，通过使用输入输出模块、模拟量模块、温度控制模块等等，使 XC 系列 PLC 在温度、流量、液位、压力等过程控制系统中得到了广泛的应用。

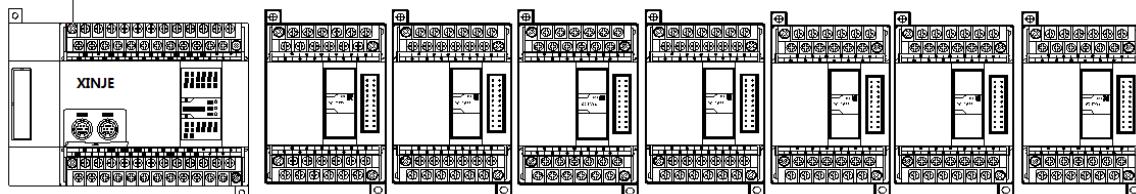
### 模块型号及功能

型 号	功 能
XC-E8AD(-H)	8 通道模拟量输入模块(14bit); 4 通道电流输入, 4 通道电压输入
XC-E4AD2DA(-H)	4 通道模拟量输入(14bit)、2 通道模拟量输出 (12bit) 模块; 输入输出电压电流均可选
XC-E4AD2DA-B-H	4 通道模拟量输入(14bit)、2 通道模拟量输出 (12bit) 模块; 输入电压电流均可选; 输出电压
XC-E4AD(-H)	4 通道模拟量输入模块(14bit); 电流、电压可选
XC-E4DA(-H)	4 通道模拟量输出模块(12bit); 电流、电压可选
XC-E4DA-B-H	4 通道模拟量输出模块(12bit); 电压输出
XC-E2DA(-H)	2 通道模拟量输出模块(12bit); 电流、电压可选
XC-E2AD-H	2 通道模拟量输入模块(14bit); 电流、电压可选
XC-E6PT(-P)(-H)	-100~350℃, 6 通道 Pt100 温度采集模块, 精度 0.1 度, 含 PID 运算
XC-E2PT-H	-100~327℃, 2 通道 K 型热电偶温度采集模块, 精度 0.01 度
XC-E6TCA-P	0~1000℃或 0~1300℃, 6 通道热电偶温度采集模块, 精度 0.1 度, 含 PID 运算
XC-E3AD4PT2DA(-H)	3 通道 14 位精度电流输入、4 通道 PT100 温度输入和 2 通道 10 位精度电压输出
XC-E2AD2PT2DA	2 通道 16 位精度电流输入、2 通道 PT100 温度输入和 2 通道 10 位精度电压输出
XC-EnXmY	n 点输入, m 点输出, 具体请查阅第 15 章节

注: XC-E8AD-B 为带控制位的模拟量输入模块。

### 模块的配置

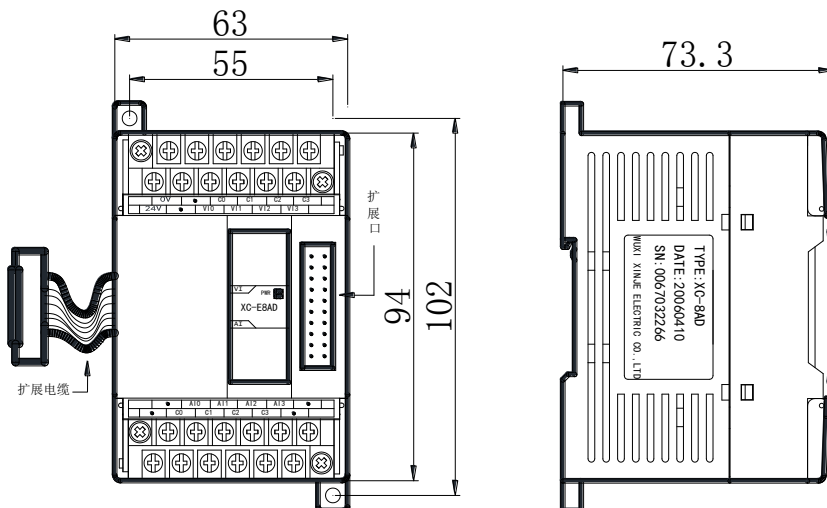
XC 系列扩展模块可以安装在 XC 系列 PLC 的主单元、扩展单元、扩展模块和特殊功能模块右边:



- 输入输出开关量序号为八进制数。
- 输入输出模拟量序号为十进制数。
- PLC 本体最多可外接 7 个扩展模块以及一个 BD 模块, 种类不受限制, 可以为输入输出开关量, 也可以是模拟量、温度控制模块等。

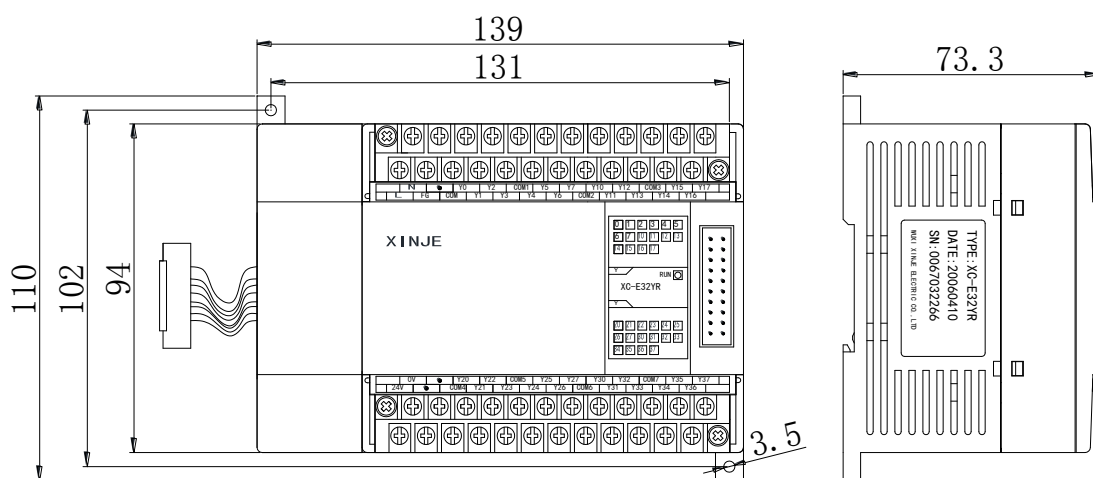
## 1-2. 外形尺寸

XC 系列模拟量、温度、压力测量、8/16 点输入输出模块的外形及尺寸请参照下图：（单位：mm）

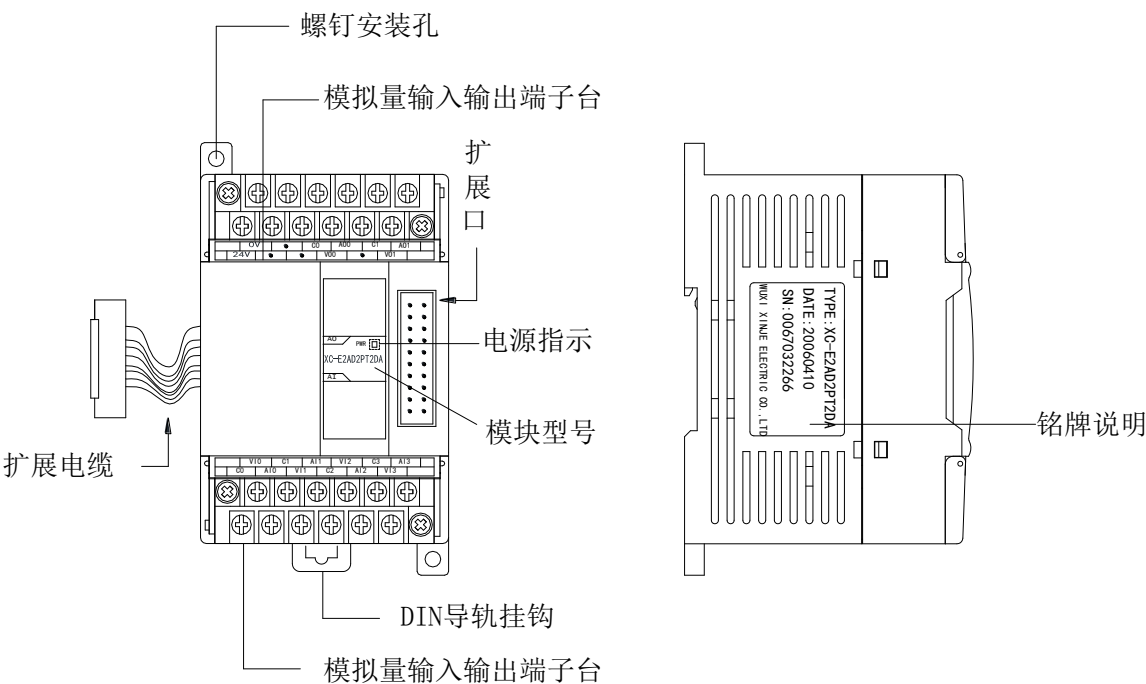


总点数为 32 点的输入输出模块的外形及尺寸请参照下图：

（单位：mm）



1-3. 各部分名称及功能



名 称	功 能
电源指示	当电源接通时该指示灯亮
模块型号	该特殊功能模块的型号
扩展口	连接其他扩展模块
模拟量输入输出端子排	用于连接模拟量输入、输出和外部设备的端子，可拆卸
DIN 导轨挂钩	用于直接安装模块，拆卸时拉下 DIN 导轨拉钩即可
螺钉安装孔	可以在安装孔里旋入螺钉(M3)来完成模块安装
扩展电缆	通过扩展电缆和 PLC 扩展通讯口连接，完成数据传送
铭牌说明	该型号模块的基本参数及出厂信息

**1-4. 一般规格****一般规格**

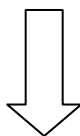
项 目	规 格
使用环境	无腐蚀性气体
环境温度	0℃~60℃
保存环境温度	-20~70℃
环境湿度	5~95%RH
保存环境湿度	5~95%RH
安装	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上

## 1-5. 模块的安装

### 安装步骤

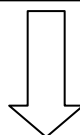
#### 1.检查安装环境

检查特殊功能模块安装现场是否合适



#### 2.安装准备

为特殊模块的安装做好准备



#### 3.安装模块

将模块安装在 PLC 主单元右侧

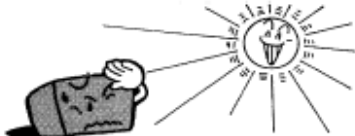

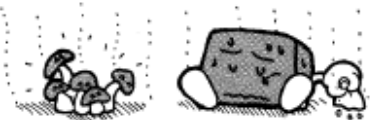
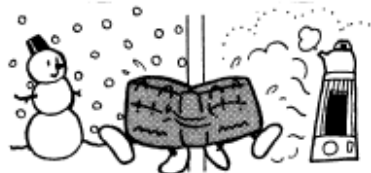







#### 4.调试

检查模块是否安装正确

# 安装环境

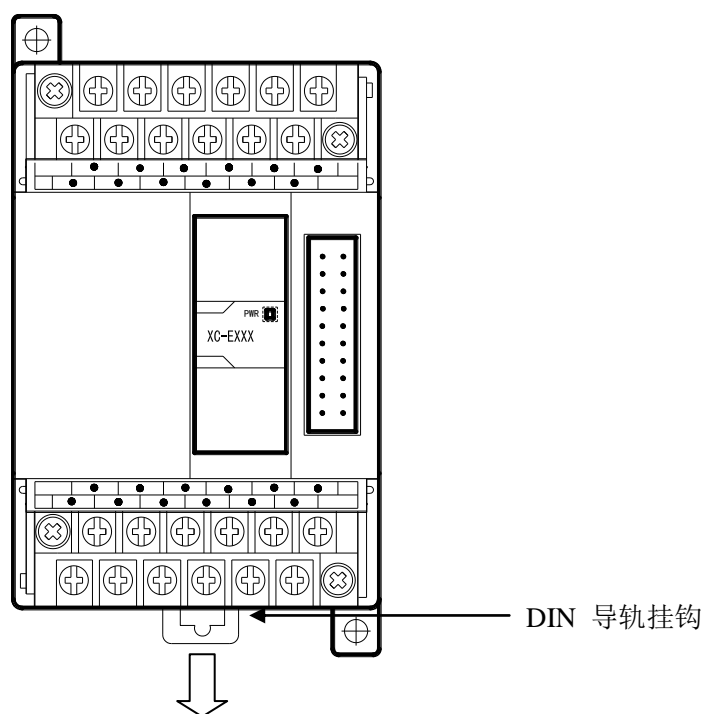
不要安装在以下环境中：

阳光直射的场所	环境温度超出 0~50℃ 的场所	环境湿度超出 35~85% RH 的场所
		
因温度急剧变化出现结露的场所	有腐蚀性气体和可燃性气体的场所	灰尘、盐分、铁屑、油烟多的场所
		
直接受到振动和冲击的场所	喷洒水、油、药品等的场所	产生强磁场、强电场的场所
		

**安装要求**

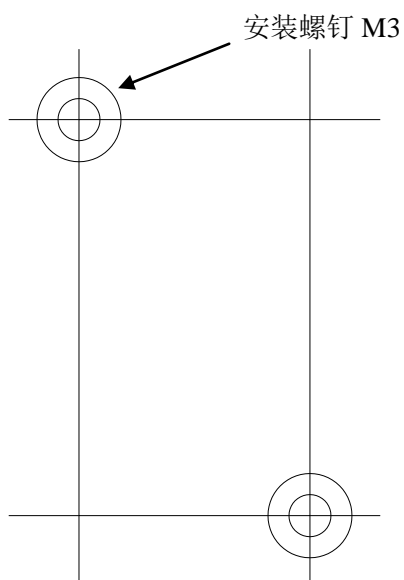
XC 系列模拟量输入输出、温度控制模块可以安装在 XC 系列 PLC 的主单元、扩展单元、扩展模块和特殊功能模块右边，其安装可以使用 DIN46277 导轨（宽 35mm），或者直接用 M3 螺丝固定。

- 使用 DIN46277 导轨安装：



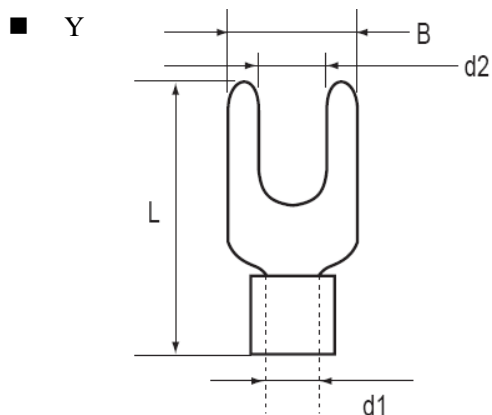
特殊模块可以安装在 DIN46277 导轨（宽 35mm）上。要拆除时，只要拉下 DIN 导轨的装配拉钩，取下模块即可。

- 直接安装：特殊模块也可以通过在安装孔里旋入螺钉(M3)来直接安装。





## 端子排布线



## 端子产品的使用

## Y 形端子尺寸：

B: Y 形部分的外缘尺寸

d1: 插入导线部分的外径

d2: Y 形部分的内缘尺寸（压螺丝部分）

L: 全长

## 合适尺寸：

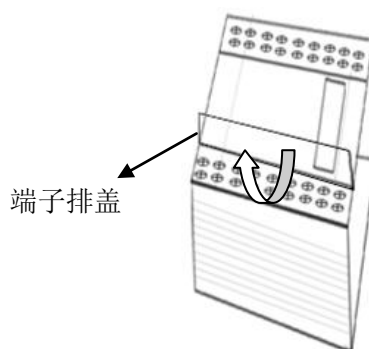
B: 6mm 以下; L: 13mm 以下;

d2: 3.2mm 以下

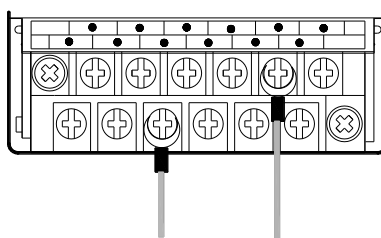
## ■ 布线方法

A、断开电源

B、打开模拟量 I/O 端子排盖



C、将信号线的压接端子安装在规定的端子上，用螺丝刀松开端子螺钉，插入压接端子；接着，拧紧端子螺钉即可



D、关闭模拟量 I/O 端子排盖

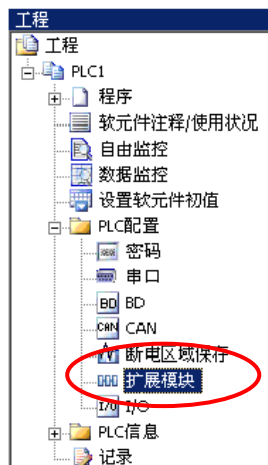
## 注意事项

- 请确认规格，选择合适的模块。
- 进行螺丝孔加工和配线工程时，请不要让切屑、电线屑落入模块内部。
- 在连线前，请再次确认模块和连接设备的规格，确保没有问题。
- 在进行连线时，请注意连线是否牢固，连线脱落会造成数据不正确、短路等故障。
- 安装、配线等作业，必须在切断全部电源后进行。

## 1-6. XCPPro 中的配置

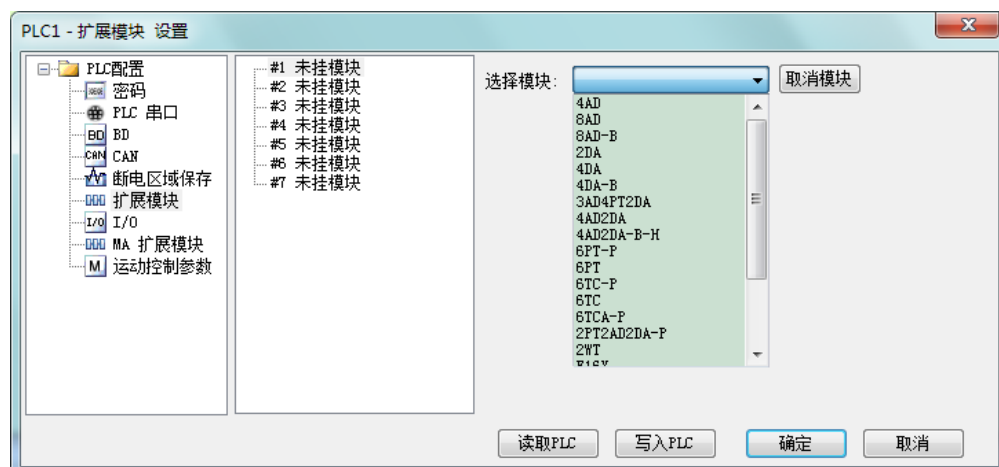
模块在使用时，首先需要在 PLC 的上位机编程软件 XCPPro 中进行相应的配置，方可正常使用模块。下面以模块 XC-E8AD 为例，说明如何在 XCPPro 中进行配置，步骤如下所示：

A、打开编程软件，在工程栏中找到扩展模块，如下图所示：

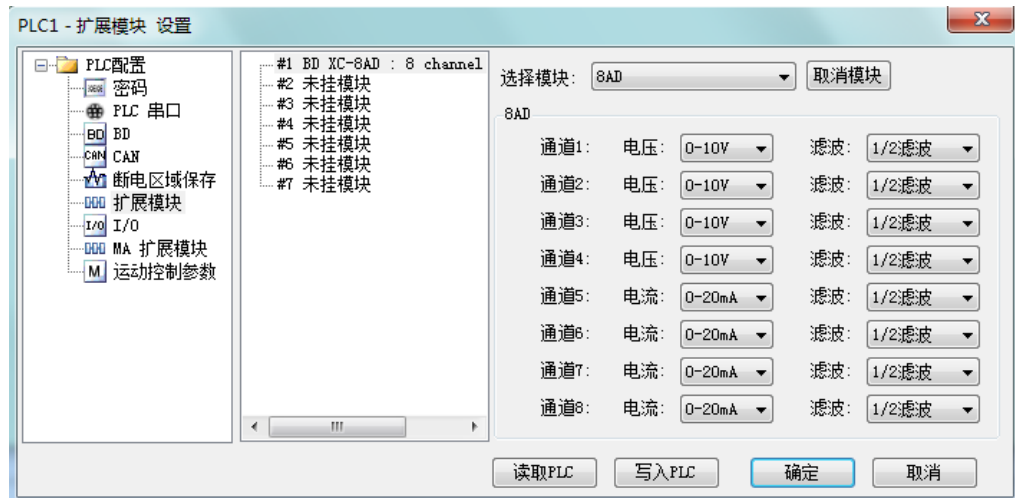


B、在弹出的扩展模块设置对话框中进行相应设置，包括模块型号、工作模式设定等。

### ■ 模块选择



### ■ 设定模块的工作模式，包括每个通道模拟量输入的内容、模拟量大小、是否滤波。



## 1-7. PID 功能简介

XC 系列 PLC 的 PID 控制有两种：

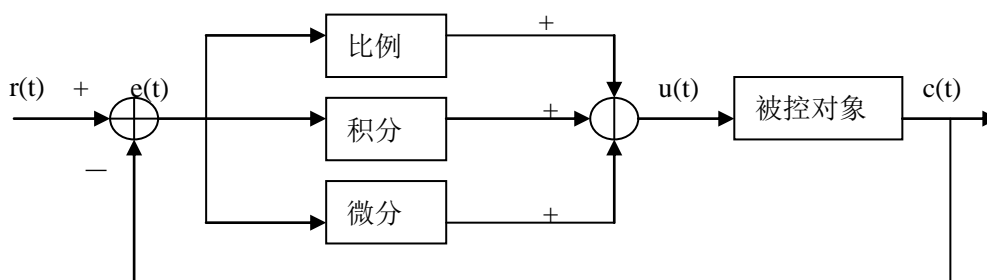
- (1) 由模拟量扩展模块实现的 PID 控制。主程序向扩展模块写入 PID 控制参数，并控制其 PID 启停位，实现过程控制。其控制周期为 2 秒，因此比较适合温度等大时延的控制对象。
- (2) 由 PLC 本体实现的 PID 控制。通过主程序的 PID 控制指令实现过程控制。同时支持 PID 参数自整定功能，可以得到最佳的 PID 参数。应用比较灵活，适合各种控制对象，如温度、压力、流量、液位等。

下面介绍的是通过模拟量扩展模块实现的 PID 控制。

### PID 功能简介

XC 系列 PLC 的特殊模块中，数字量输入模块（A/D 模块）和温度控制模块都具有 PID 控制功能。它用途广泛、使用灵活，使用中只需设定四个参数（ $K_p$ 、 $K_i$ 、 $K_d$  和 Diff）即可。

PID 的控制规律如下：



模拟 PID 控制系统原理图

$$e(t) = r(t) - c(t) \quad (1-1)$$

$$u(t) = K_p [e(t) + 1/T_i \int e(t) dt + T_D de(t)/dt] \quad (1-2)$$

其中， $e(t)$  为偏差， $r(t)$  为给定值， $c(t)$  为模拟量测量值， $u(t)$  为控制量；式（1-2）中， $K_p$ 、 $T_i$ 、 $T_D$  分别为比例系数、积分时间系数、微分时间系数。

### 参数的作用

比例参数（ $K_p$ ）、积分参数（ $K_i$ ）、微分参数（ $K_d$ ）、PID 运算范围（Diff）四个参数的作用。

$K_p$ —参数 P 为比例参数，主要是反映系统的偏差，偏差产生立即进行控制，以减小偏差。

$K_i$ —参数 I 为积分参数，主要用于消除静差，提高系统无差度。

$K_d$ —参数 D 为微分参数，主要用于控制信号的变化趋势，减小系统的振荡。

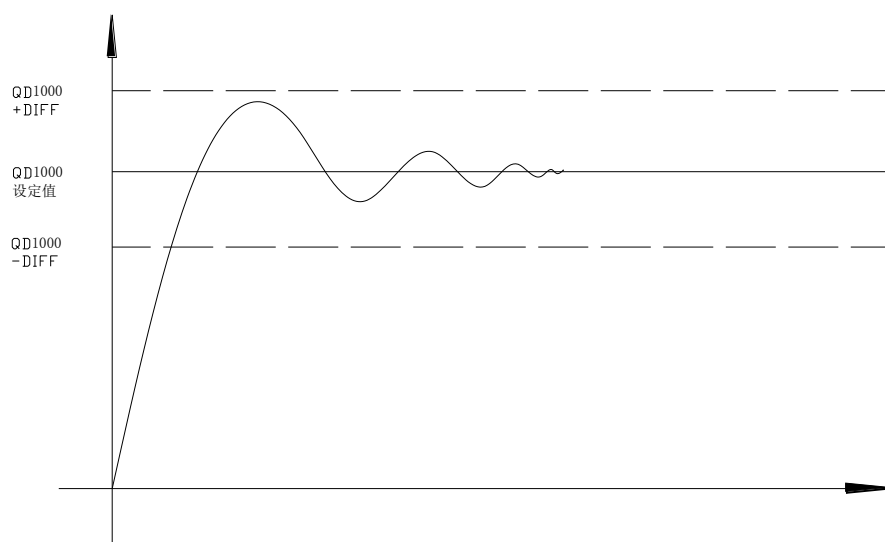
Diff—运算范围是参数，指在指定的范围内进行 PID 控制，范围之外不进行 PID 控制。

Death—死区范围参数，指当前次的 PID 输出值与上次的 PID 输出值比较，如果它们之间的差值小于设定的死区范围值时，模块将舍弃当前 PID 输出值，还是把上次的 PID 输出值传送给 PLC 本体。

## 控制特性

进行 PID 调节的范围就是，当测量值低于  $QD-Diff$  时，控制器满额输出；当测量值高于  $QD+Diff$  时，控制器停止输出；当在区间  $(QD-Diff, QD+Diff)$  时，进行 PID 调节。

PID 的控制曲线如下：



各参数参考值： $K_p=20\sim100$ ； $K_i=5\sim20$ ； $K_d=200\sim800$ ； $DIFF=100\sim200$ 。

## PID 调节方法

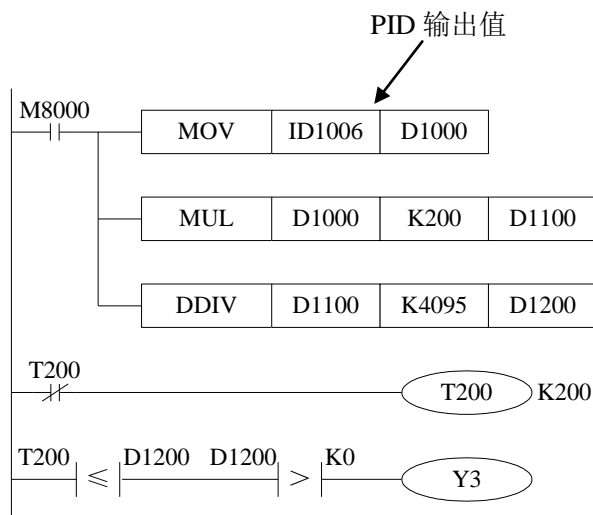
PID 调节方法有 3 种：

- (1) 开关量输出。通过控制扩展模块上的晶体管输出的占空比来进行调节。XC-E6PT-P 和 XC-E6TC-P 属这种情况。
- (2) 模拟量输出。对应每一路模拟量输入，都有相应的设定值和 PID 输出值。将 PID 输出值转化为模拟量输出即可实现控制。XC-4AD、XC-8AD、XC-4AD/2DA 等模块属这种情况。
- (3) 模拟量转开关量输出。模拟量模块有 PID 输出值但不含开关量输出，而控制对象要求开关量输出。此时需要将 PID 输出值转化为 PLC 本体上的输出点占空比输出。在此情况下，我们除了要设置相应的 PID 参数，还需要编写相应的控制程序，以下是程序举例：

### ■ PID 输出值转化为开关量输出例程：

在进行模拟量 PID 调节时，模块每 2 秒输出一个 PID 控制值，因此，在 PLC 程序中，我们可以利用 PID 输出值与  $K4095$  比值在 2 秒内形成的占空比进行控制。设 PID 输出值为  $X$  ( $0 \leq X \leq 4095$ )，在 2 秒的周期内进行占空比控制， $2X/4095$  秒控制器输出， $(2 - 2X/4095)$  秒控制器关闭输出。如下例所示：

例：



### 使用注意

对于模拟量模块 XC-E8AD、XC-E4AD、XC-E4AD2DA 的 PID 控制部分，注意以下几点：

- PID 的控制周期为 2 秒，不适合于反应速度较快的控制对象，如压力，液位，流量等。
- PID 参数需要手工整定。

对于模拟量模块 XC-E6PT-P、XC-E6TC-P 的 PID 控制部分，则注意以下几点：

- PID 的输出为开关量占空比输出，只控制固态继电器的通断，不能输出模拟量信号。如果输出是控制阀门开度，或可控硅导通角，则不支持。
- PID 参数需要手工整定。

### 本体 PID 指令简介

在以下场合，模拟量模块自身的 PID 控制达不到要求，需采用 PLC 本体（硬件 V3.1d 及以上）的 PID 指令来进行控制：

- 压力、流量、液位等反应速度较快的场合，PID 的控制周期要求小于 2 秒。
- 对温度控制精度要求较高，手工调整的 PID 参数达不到要求的场合。在此情况下，需要通过 PID 自整定的功能得到最佳的 PID 参数。
- 温度控制，PID 输出为模拟量的场合（如控制阀门开度，或可控硅导通角）。

关于 PLC 本体 PID 指令的说明，请参考《XC 系列可编程控制器用户手册【指令篇】》。



## 2、模拟量输入模块 XC-E8AD(-H)

---

本章主要介绍 XC-E8AD、XC-E8AD-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

2-1. 模块特点及规格

2-2. 端子说明

2-3. 输入定义号分配

2-4. 工作模式设定

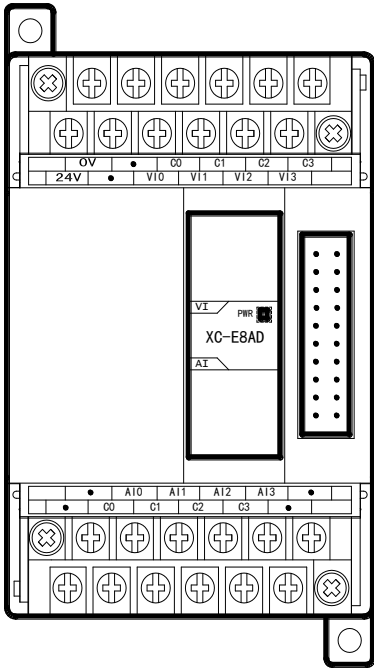
2-5. 外部连接

2-6. 模数转换图

2-7. 编程举例

### 2-1. 模块特点及规格

XC-E8AD、XC-E8AD-H 模拟量输入模块（以下简称为 XC-E8AD）将 8 点模拟输入数值（电压输入，电流输入）转换成数字值，并且把他们传输到 PLC 主单元。



#### 模块特点

- 8 通道模拟量输入：前 4 路为电压输入，可以选择 0～5V、0～10V 两种模式；后 4 路为电流输入，可以选择 0～20mA、4～20mA 两种模式。
- 14 位的高精度模拟量输入。
- 作为 XC 系列的特殊功能模块，最多可在 PLC 主单元右边连接 7 台 XC-E8AD 模块。
- 带 PID 调节功能。
- XC-E8AD-H 模拟、数字部分电源隔离处理。

#### 模块规格

项目	电压输入（0CH-3CH）	电流输入（4CH-7CH）
模拟量输入范围	0～5V、0～10V	0～20mA、4～20mA
最大输入范围	±15V	0～40mA
数字输出范围	14 位二进制数	
PID 输出值	0～K4095	
分辨率	1/16383（14Bit）	
综合精确度	1%	
转换速度	20ms/通道	
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA	
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上	
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm	



## 2-2. 端子说明

## 端子排布

	0V		C0	C1	C2	C3	
24V	.	.VI0	VI1	VI2	VI3		

		AI0	AI1	AI2	AI3		
	C0	C1	C2	C3			

## 端子信号

通道	端子名	信号名
CH0	VI0	VI0+电压输入
	C0	VI0-电压输入
CH1	VI1	VI1+电压输入
	C1	VI1-电压输入
CH2	VI2	VI2+电压输入
	C2	VI2-电压输入
CH3	VI3	VI3+电压输入
	C3	VI3-电压输入
CH4	AI0	AI0+电流输入
	C0	AI0-电流输入
CH5	AI1	AI1+电流输入
	C1	AI1-电流输入
CH6	AI2	AI2+电流输入
	C2	AI2-电流输入
CH7	AI3	AI3+电流输入
	C3	AI3-电流输入
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

### 2-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

#### 第一扩展模块寄存器定义号

通 道	A/D 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID100	ID108	Y100	QD100	Kp-----QD108 Ki-----QD109 Kd-----QD110 Diff---QD111 Death--QD112
1CH	ID101	ID109	Y101	QD101	
2CH	ID102	ID110	Y102	QD102	
3CH	ID103	ID111	Y103	QD103	
4CH	ID104	ID112	Y104	QD104	
5CH	ID105	ID113	Y105	QD105	
6CH	ID106	ID114	Y106	QD106	
7CH	ID107	ID115	Y107	QD107	

#### 第二扩展模块寄存器定义号

通 道	A/D 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID200	ID208	Y200	QD200	Kp-----QD208 Ki-----QD209 Kd-----QD210 Diff---QD211 Death--QD212
1CH	ID201	ID209	Y201	QD201	
2CH	ID202	ID210	Y202	QD202	
3CH	ID203	ID211	Y203	QD203	
4CH	ID204	ID212	Y204	QD204	
5CH	ID205	ID213	Y205	QD205	
6CH	ID206	ID214	Y206	QD206	
7CH	ID207	ID215	Y207	QD207	

## 第三扩展模块寄存器定义号

通道	A/D 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID300	ID308	Y300	QD300	Kp-----QD308 Ki-----QD309 Kd-----QD310 Diff---QD311 Death--QD312
1CH	ID301	ID309	Y301	QD301	
2CH	ID302	ID310	Y302	QD302	
3CH	ID303	ID311	Y303	QD303	
4CH	ID304	ID312	Y304	QD304	
5CH	ID305	ID313	Y305	QD305	
6CH	ID306	ID314	Y306	QD306	
7CH	ID307	ID315	Y307	QD307	

## 第四扩展模块寄存器定义号

通道	A/D 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID400	ID408	Y400	QD400	Kp-----QD408 Ki-----QD409 Kd-----QD410 Diff---QD411 Death--QD412
1CH	ID401	ID409	Y401	QD401	
2CH	ID402	ID410	Y402	QD402	
3CH	ID403	ID411	Y403	QD403	
4CH	ID404	ID412	Y404	QD404	
5CH	ID405	ID413	Y405	QD405	
6CH	ID406	ID414	Y406	QD406	
7CH	ID407	ID415	Y407	QD407	

## 第五扩展模块寄存器定义号

通道	A/D 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID500	ID508	Y500	QD500	Kp-----QD508 Ki-----QD509 Kd-----QD510 Diff---QD511 Death--QD512
1CH	ID501	ID509	Y501	QD501	
2CH	ID502	ID510	Y502	QD502	
3CH	ID503	ID511	Y503	QD503	
4CH	ID504	ID512	Y504	QD504	
5CH	ID505	ID513	Y505	QD505	
6CH	ID506	ID514	Y506	QD506	
7CH	ID507	ID515	Y507	QD507	

## 第六扩展模块寄存器定义号

通道	A/D 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID600	ID608	Y600	QD600	Kp-----QD608 Ki-----QD609 Kd-----QD610 Diff---QD611 Death--QD612
1CH	ID601	ID609	Y601	QD601	
2CH	ID602	ID610	Y602	QD602	
3CH	ID603	ID611	Y603	QD603	
4CH	ID604	ID612	Y604	QD604	
5CH	ID605	ID613	Y605	QD605	
6CH	ID606	ID614	Y606	QD606	
7CH	ID607	ID615	Y607	QD607	

## 第七扩展模块寄存器定义号

通道	A/D 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID700	ID708	Y700	QD700	Kp-----QD708 Ki-----QD709 Kd-----QD710 Diff---QD711 Death--QD712
1CH	ID701	ID709	Y701	QD701	
2CH	ID702	ID710	Y702	QD702	
3CH	ID703	ID711	Y703	QD703	
4CH	ID704	ID712	Y704	QD704	
5CH	ID705	ID713	Y705	QD705	
6CH	ID706	ID714	Y706	QD706	
7CH	ID707	ID715	Y707	QD707	

## 说明:

- 启动信号 (Y): 当 Y 为 0 时关闭 PID 控制, 为 1 时开启 PID 控制。

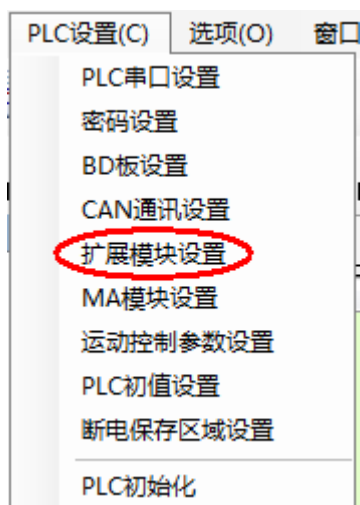
## 2-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这2种方式的效果是等价的）：

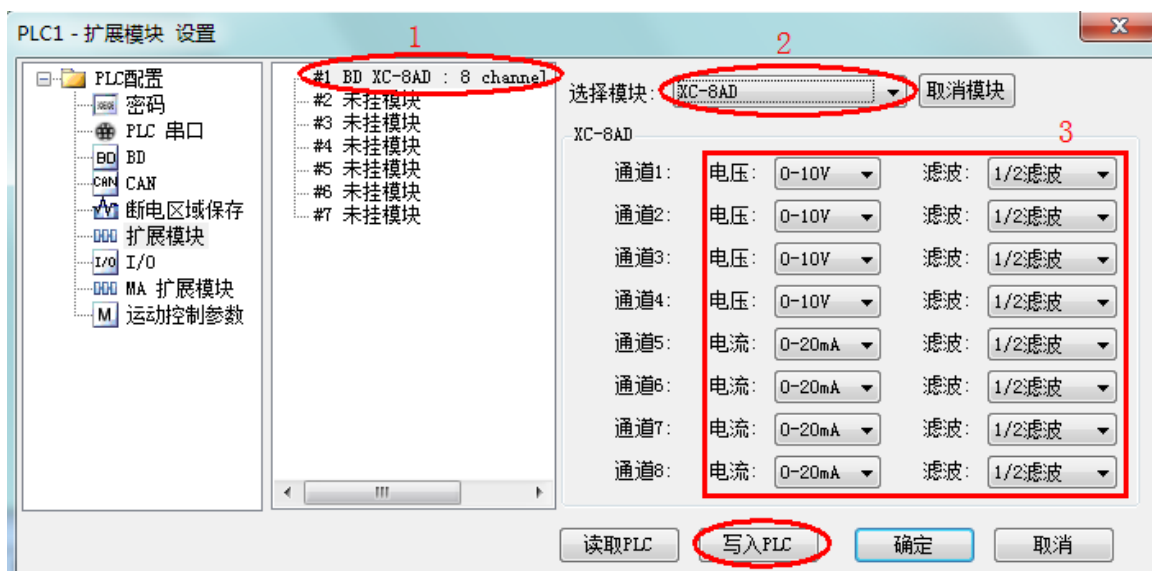
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器(FD)设置

### 控制面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后，‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：在‘3’处可以选择 AD 通道对应的电压或电流模式；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

Flash 寄存器设置

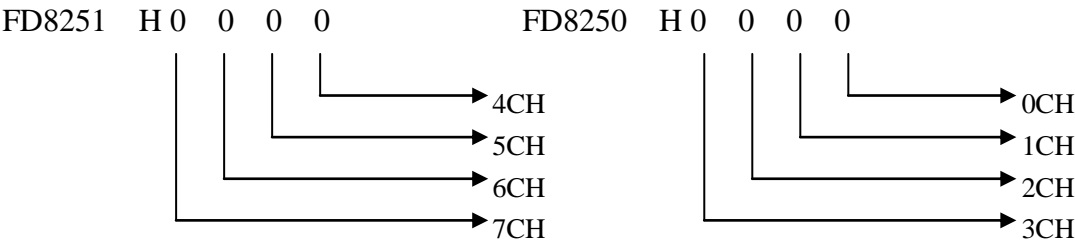
扩展模块 0CH~3CH 通道有电压 0~5V、0~10V 两种模式可选，4CH~7CH 通道有电流 0~20mA、4~20mA 可选，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模 块	通道编号	
	0CH~3CH	4CH~7CH
1#模块	FD8250	FD8251
2#模块	FD8258	FD8259
3#模块	FD8266	FD8267
4#模块	FD8274	FD8275
5#模块	FD8282	FD8283
6#模块	FD8290	FD8291
7#模块	FD8298	FD8299

注意：

如上所示每个寄存器设定 4 个通道的模式，每个寄存器的共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 4 个通道的模式。

以 1#模块为例：



## FD 的位定义

以第一模块为例，说明设置方式。

寄存器 FD8250:

通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波		-	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波		-	0: 0~10V 1: 0~5V
01: 不滤波		-		01: 不滤波		-	
10: 1/3 滤波				10: 1/3 滤波			
11: 1/4 滤波				11: 1/4 滤波			
通道 3				通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
00: 1/2 滤波		-	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波		-	0: 0~10V 1: 0~5V
01: 不滤波		-		01: 不滤波		-	
10: 1/3 滤波				10: 1/3 滤波			
11: 1/4 滤波				11: 1/4 滤波			

寄存器 FD8251:

通道 5				通道 4			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波	-	-	0: 0~20mA	00: 1/2 滤波	-	-	0: 0~20mA
01: 不滤波		-	1: 4~20mA	01: 不滤波		-	1: 4~20mA
10: 1/3 滤波	0: 0~20mA		10: 1/3 滤波	0: 0~20mA			
11: 1/4 滤波	1: 4~20mA		11: 1/4 滤波	1: 4~20mA			
通道 7				通道 6			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
00: 1/2 滤波	-	-	0: 0~20mA	00: 1/2 滤波	-	-	0: 0~20mA
01: 不滤波		-	1: 4~20mA	01: 不滤波		-	1: 4~20mA
10: 1/3 滤波	0: 0~20mA		10: 1/3 滤波	0: 0~20mA			
11: 1/4 滤波	1: 4~20mA		11: 1/4 滤波	1: 4~20mA			

举例:

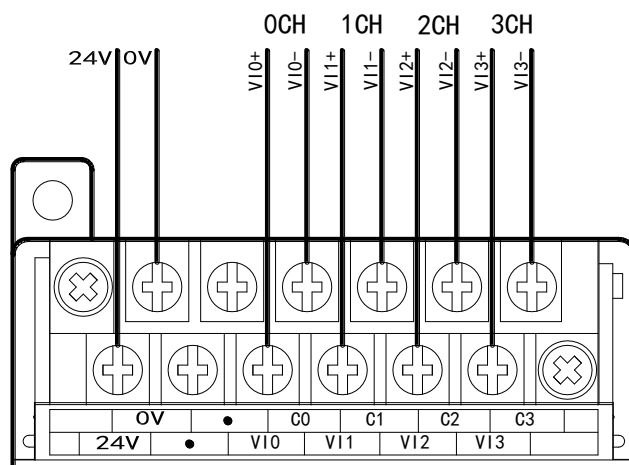
- 比如要设置第一个模块的第 3、第 2、第 1、第 0 通道的工作模式分别为 0~10V、0~5V、0~10V、0~5V，四个通道都不滤波，FD8250 中的数值为 4545H。
- 比如设置第一个模块的第 7、第 6、第 5、第 4 通道的工作模式分别为 0~20mA、4~20mA、0~20mA、4~20mA，滤波都为 1/2 滤波，FD8251 中的数值为 0101H。

## 2-5. 模块外部连接

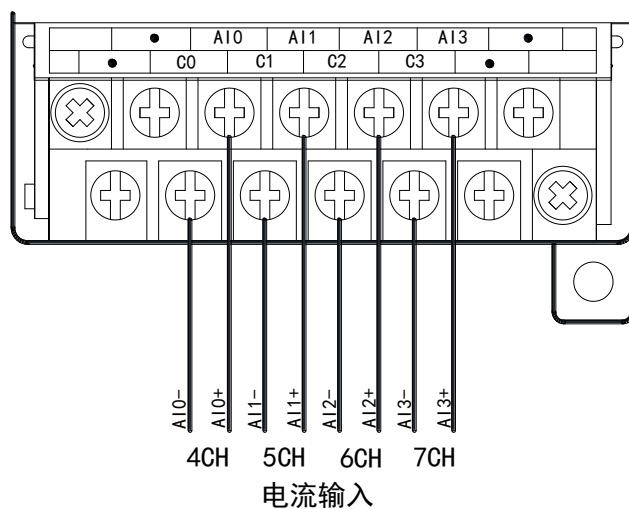
外部连接时，注意以下两个方面：

- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- 为避免干扰，请使用屏蔽线，并对屏蔽层单点接地。

### 电压模拟量输入



### 电流模拟量输入

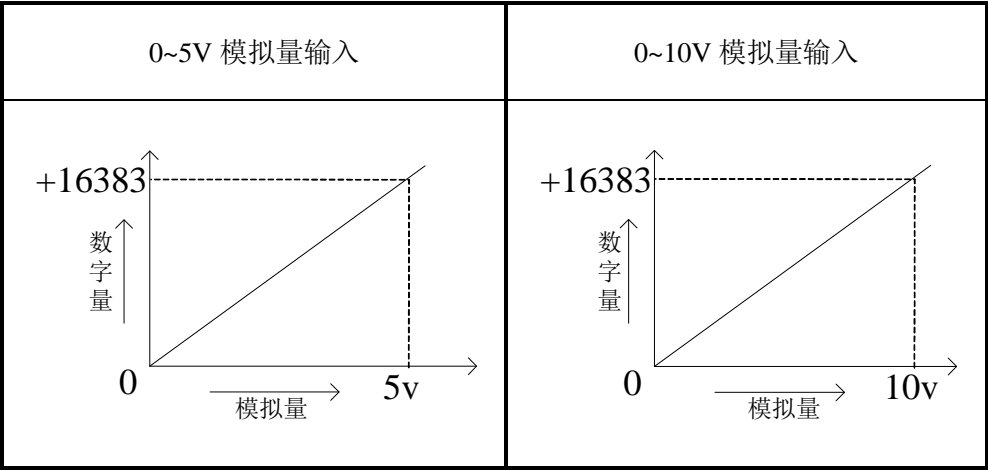




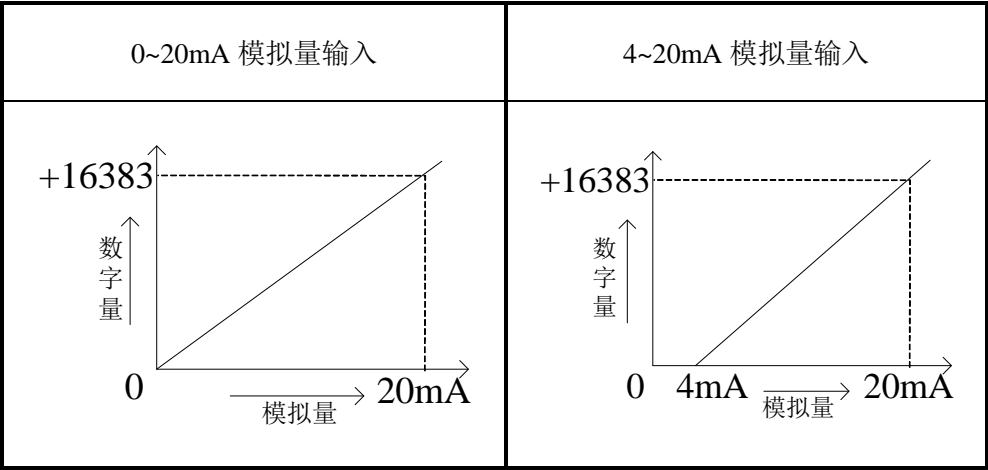
2-6. 模数转换图

输入模拟量与转换的数字量关系如下图所示：

通道 0～通道 3 为电压模式：



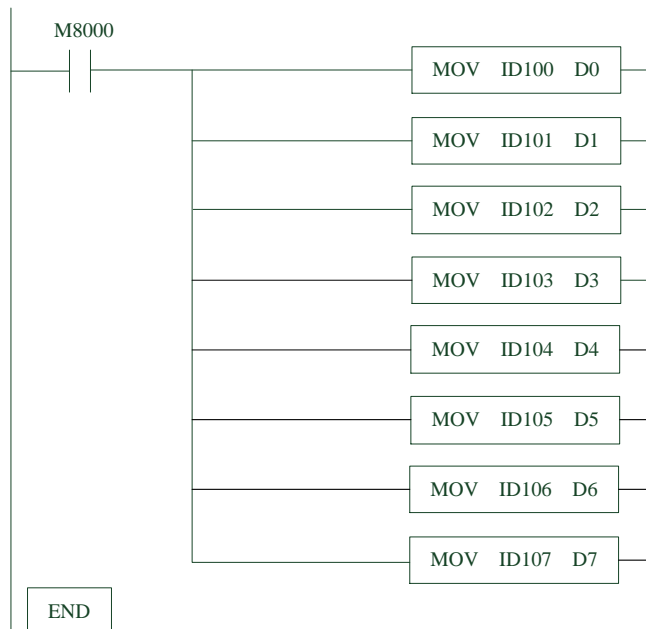
通道 4～通道 7 为电流模式：



## 2-7. 编程举例

**例 1：**实时读取 XC-E8AD 模块的 8 个通道的数据（以 1#模块为例）

软件编程：



说明：

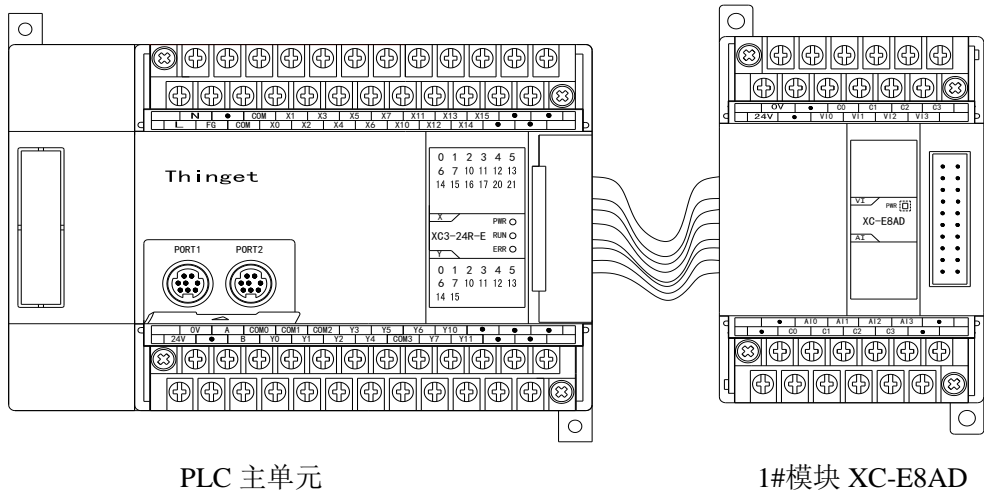
M8000 为常 ON 线圈，在 PLC 运行期间一直为 ON 状态；

PLC 开始运行，不断将 1#模块第 0~7 通道的数据分别写入数据寄存器 D0~D7；

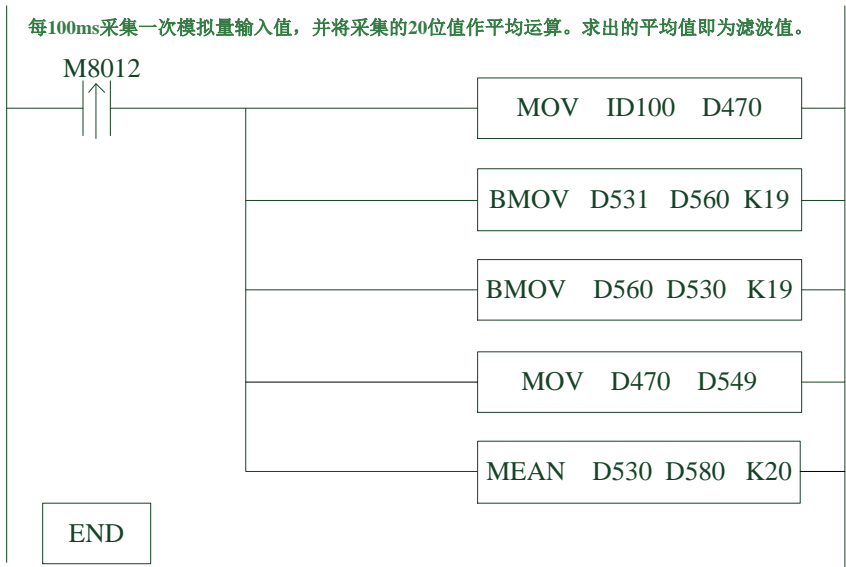
寄存器 D0~D7 中的数据即为 XC-E8AD 模块 8 个通道进行实时模数转换的当前值。

例 2：PLC 每 100ms 采集一次模拟量输入值，将采集到的 20 位值作平均运算，并不断舍弃最早的值，求出的平均值即为滤波值。

硬件连接：



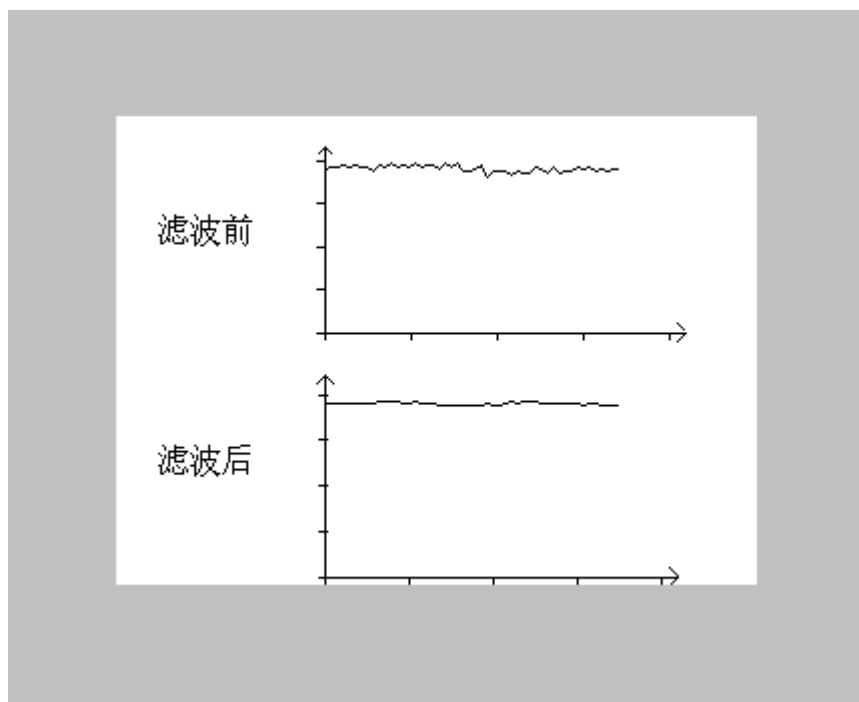
软件编程：



说明：

- 辅助继电器 M8012 是以 100ms 的频率周期震荡，题目要求每 100ms 采集一次，则用该辅助继电器的上升沿作为触发条件即可实现。
- 设定在 1#模块位置安装 XC-E8AD，并从 0CH 通道采集信息。
- 设定将采集到当前值存放在寄存器 D470，并按照先后顺序将连续采集到的 20 个数值存放在寄存器 D530~D549。
- 对 D530~D549 的 20 个数值做求平均值运算，将运算结果保存在寄存器 D580 中，该值即为滤波值。

滤波效果:



### 3、模拟量输入输出模块 XC-E4AD2DA(-H)

---

本章主要介绍 XC-E4AD2DA、XC-E4AD2DA-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

3-1. 模块特点及规格

3-2. 端子说明

3-3. 输入定义号分配

3-4. 工作模式设定

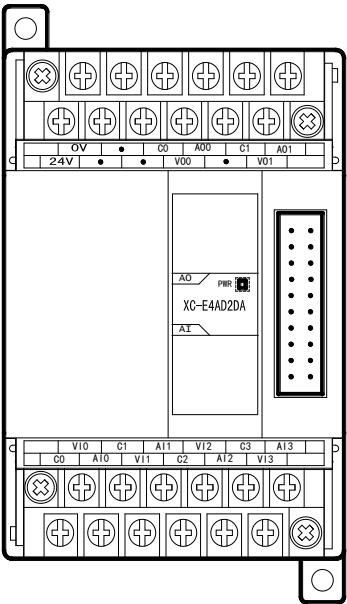
3-5. 外部连接

3-6. 模数转换图

3-7. 编程举例

3-1. 模块特点及规格

XC-E4AD2DA、XC-E4AD2DA-H 模拟量输入输出模块,将 4 路模拟输入数值转换成数字值,2 路数字量转换成模拟量,并且把他们传输到 PLC 主单元,且与 PLC 主单元进行实时数据交互。



模块特点

- 4 通道模拟量输入: 可以选择电压输入和电流输入两种模式。
- 2 通道模拟量输出。
- 14 位的高精度模拟量输入。
- 作为 XC 系列的特殊功能模块,最多可在 PLC 主单元右边连接 7 台模块。
- 4 通道 A/D 具有 PID 控制功能。
- XC-E4AD2DA-H 模拟、数字部分电源隔离处理; 电流输出为拉电流。

模块规格

项 目	模拟量输入		模拟量输出	
	电压输入	电流输入	电压输出	电流输出
模拟量输入范围	0~5V、0~10V	0~20mA、4~20mA	-	
最大输入范围	DC±15V	0~40mA	-	
模拟量输出范围	-		0~5V、0~10V （外部负载电 阻 2KΩ~1MΩ）	0~20mA、4~20mA （外部负载电阻 小于 500Ω）
数字输入范围	-		12 位二进制数（0~4095）	
数字输出范围	14 位二进制数（0~16383）		-	
分辨率	1/16383(14Bit)；转换数据以 16 进制 形式存入 PLC(14Bit)		1/4095(12Bit)；转换数据以 16 进制形 式存入 PLC(12Bit)	
PID 输出值	0~K4095		-	
综合精确度	1%			
转换速度	20ms/1 通道		3ms/1 通道	
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA			
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上			
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm			

## 3-2. 端子说明

## 端子排布

	0V		C0	A00	C1	A01	
24V	.	.	V00	.	V01		

	VI0	C1	A11	VI2	C3	A13	
C0	AI0	VI1	C2	AI2	VI3		

## 端子信号

通道	端子名	信号名
CH0	AI0	电流模拟量输入
	VI0	电压模拟量输入
	C0	CH0 模拟量输入公共端
CH1	AI1	电流模拟量输入
	VI1	电压模拟量输入
	C1	CH1 模拟量输入公共端
CH2	AI2	电流模拟量输入
	VI2	电压模拟量输入
	C2	CH2 模拟量输入公共端
CH3	AI3	电流模拟量输入
	VI3	电压模拟量输入
	C3	CH3 模拟量输入公共端
CH0	AO0	电流模拟量输出
	VO0	电压模拟量输出
	C0	CH0 模拟量输出公共端
CH1	AO1	电流模拟量输出
	VO1	电压模拟量输出
	C1	CH 1 模拟量输出公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

### 3-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

#### 第一扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID100	ID104	Y100	QD102	Kp-----QD106 Ki-----QD107 Kd-----QD108 Diff---QD109 Death--QD110
1CH	ID101	ID105	Y101	QD103	
2CH	ID102	ID106	Y102	QD104	
3CH	ID103	ID107	Y103	QD105	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD100	-	-	-	
1CH	QD101	-	-	-	

#### 第二扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID200	ID204	Y200	QD202	Kp-----QD206 Ki-----QD207 Kd-----QD208 Diff---QD209 Death--QD210
1CH	ID201	ID205	Y201	QD203	
2CH	ID202	ID206	Y202	QD204	
3CH	ID203	ID207	Y203	QD205	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD200	-	-	-	
1CH	QD201	-	-	-	

#### 第三扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID300	ID304	Y300	QD302	Kp-----QD306 Ki-----QD307 Kd-----QD308 Diff---QD309 Death--QD310
1CH	ID301	ID305	Y301	QD303	
2CH	ID302	ID306	Y302	QD304	
3CH	ID303	ID307	Y303	QD305	



通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD300	-	-	-	
1CH	QD301	-	-	-	

## 第四扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID400	ID404	Y400	QD402	Kp-----QD406 Ki-----QD407 Kd-----QD408 Diff---QD409 Death--QD410
1CH	ID401	ID405	Y401	QD403	
2CH	ID402	ID406	Y402	QD404	
3CH	ID403	ID407	Y403	QD405	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD400	-	-	-	
1CH	QD401	-	-	-	

## 第五扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID500	ID504	Y500	QD502	Kp-----QD506 Ki-----QD507 Kd-----QD508 Diff---QD509 Death--QD510
1CH	ID501	ID505	Y501	QD503	
2CH	ID502	ID506	Y502	QD504	
3CH	ID503	ID507	Y503	QD505	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD500	-	-	-	
1CH	QD501	-	-	-	

## 第六扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID600	ID604	Y600	QD602	Kp-----QD606 Ki-----QD607 Kd-----QD608 Diff---QD609 Death--QD610
1CH	ID601	ID605	Y601	QD603	
2CH	ID602	ID606	Y602	QD604	
3CH	ID603	ID607	Y603	QD605	

通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD600	-	-	-	
1CH	QD601	-	-	-	

## 第七扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID700	ID704	Y700	QD702	Kp-----QD706 Ki-----QD707 Kd-----QD708 Diff---QD709 Death--QD710
1CH	ID701	ID705	Y701	QD703	
2CH	ID702	ID706	Y702	QD704	
3CH	ID703	ID707	Y703	QD705	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD700	-	-	-	
1CH	QD701	-	-	-	

## 说 明:

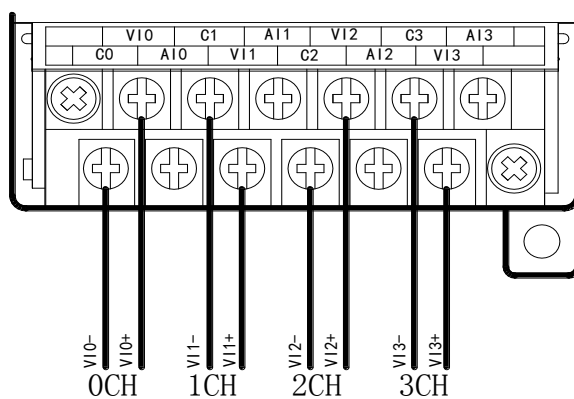
- 启动信号 (Y): 当 Y 为 0 时关闭 PID 控制, 为 1 时开启 PID 控制。

### 3-5. 外部连接

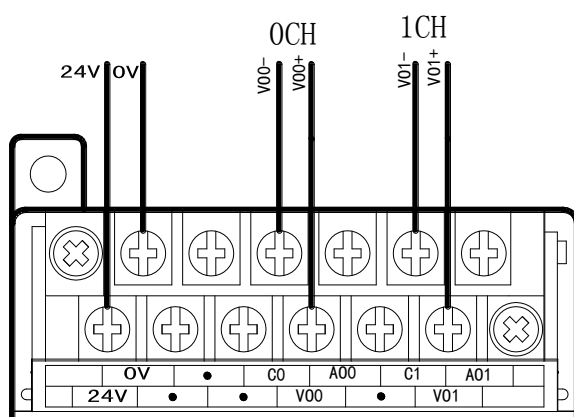
外部连接时，注意以下几个方面：

- 为避免干扰，请使用屏蔽线，并对屏蔽层单点接地。
- XC-E4AD2DA 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- XC-E4AD2DA 模块 0~20mA 或 4~20mA 输出需要由外部提供 24V 电源，模块依据模拟量输出寄存器 QD 数值调节信号回路电流的大小，但是模块本身并不产生电流。
- XC-E4AD2DA-H 模块输出 0~20mA 或 4~20mA 电流时，模块依据模拟量输出寄存器 QD 数值调节信号回路电流的大小，且电流输出为拉电流，无须外接 24V 电源。

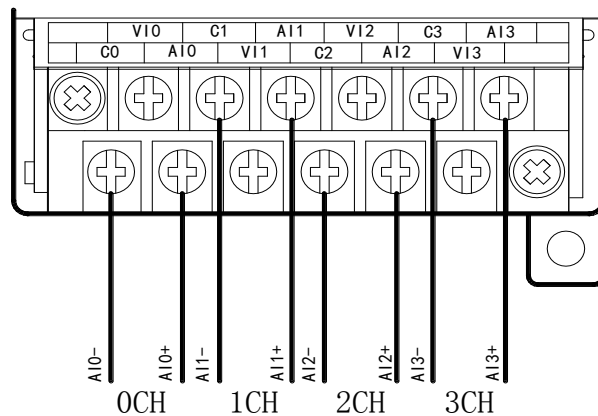
电压单端输入



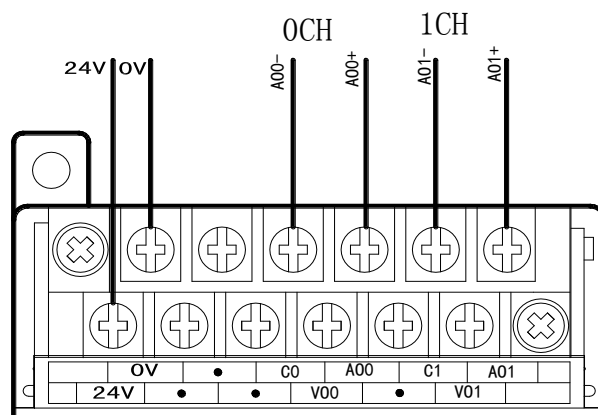
电压单端输出



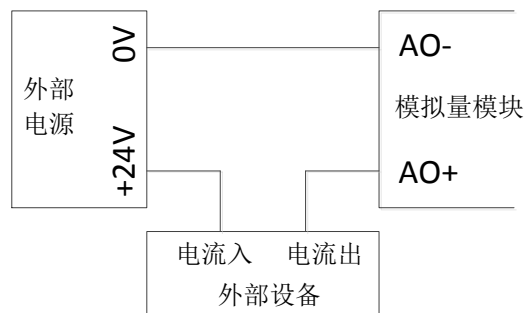
电流单端输入



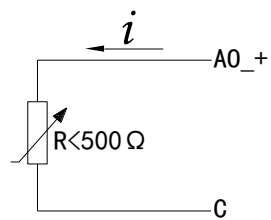
电流单端输出



注意：XC-E4AD2DA 电流输出需要由外部提供 24V 电源，如下图所示：



XC-E4AD2DA-H 电流输出侧接线如下图所示：



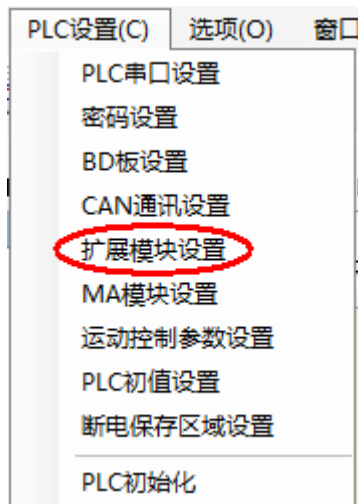
### 3-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

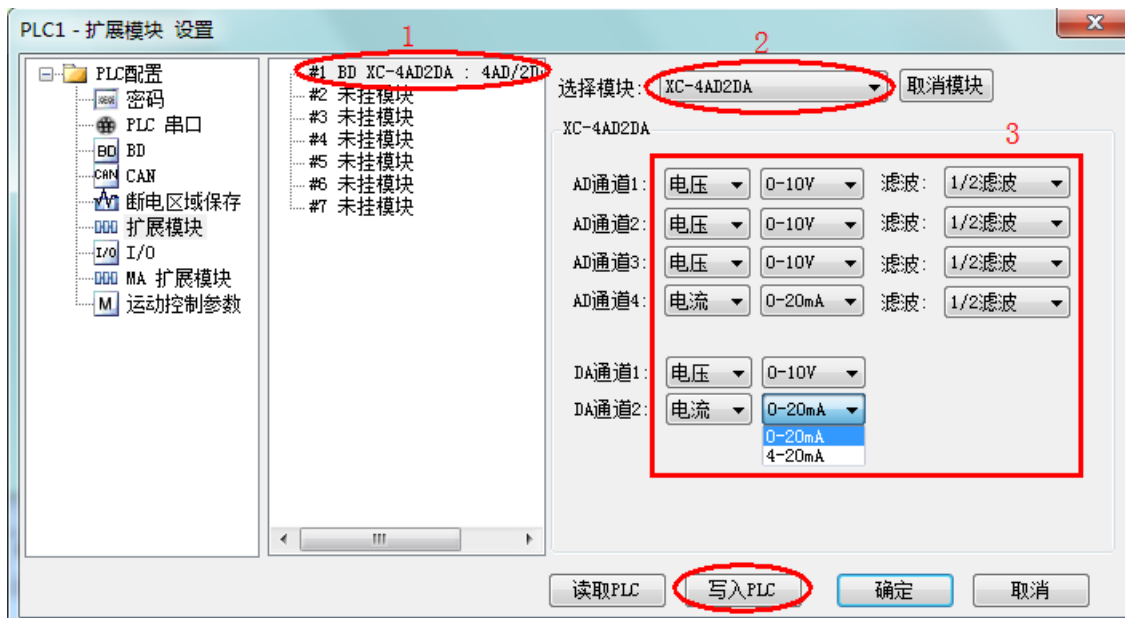
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

#### 控制面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：在‘3’处可以选择 AD DA 通道对应的电压或电流模式；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

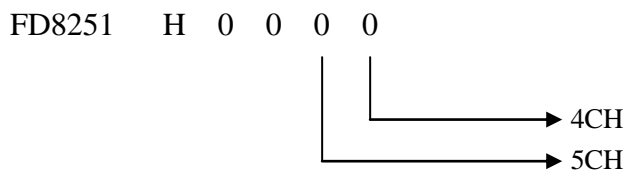
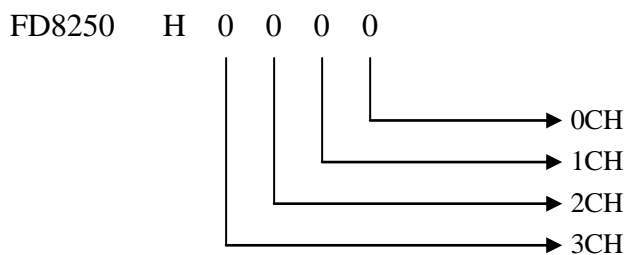
## Flash 寄存器设置

扩展模块输入输出通道有电压、电流两种模式可选，电流有 0~20mA、4~20mA 可选，电压有 0~5V、0~10V 可选，其中，0CH~3CH 为模拟量输入通道，4CH~5CH 为模拟量输出通道，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模 块	通道编号	
	0CH~3CH	4CH~5CH
1#模块	FD8250	FD8251 低字节
2#模块	FD8258	FD8259 低字节
3#模块	FD8266	FD8267 低字节
4#模块	FD8274	FD8275 低字节
5#模块	FD8282	FD8283 低字节
6#模块	FD8290	FD8291 低字节
7#模块	FD8298	FD8299 低字节

注：如上所示每个寄存器设定 4 个通道的模式，每个寄存器共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 4 个通道的模式。

以 1#模块为例：



## FD 的位定义

以第一模块为例，说明设置方式：

寄存器 FD8250：

通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波		0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波		0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V
01: 不滤波				01: 不滤波			
10: 1/3 滤波		1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	10: 1/3 滤波		1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA
11: 1/4 滤波				11: 1/4 滤波			
通道 3				通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
00: 1/2 滤波		0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波		0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V
01: 不滤波				01: 不滤波			
10: 1/3 滤波		1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	10: 1/3 滤波		1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA
11: 1/4 滤波				11: 1/4 滤波			

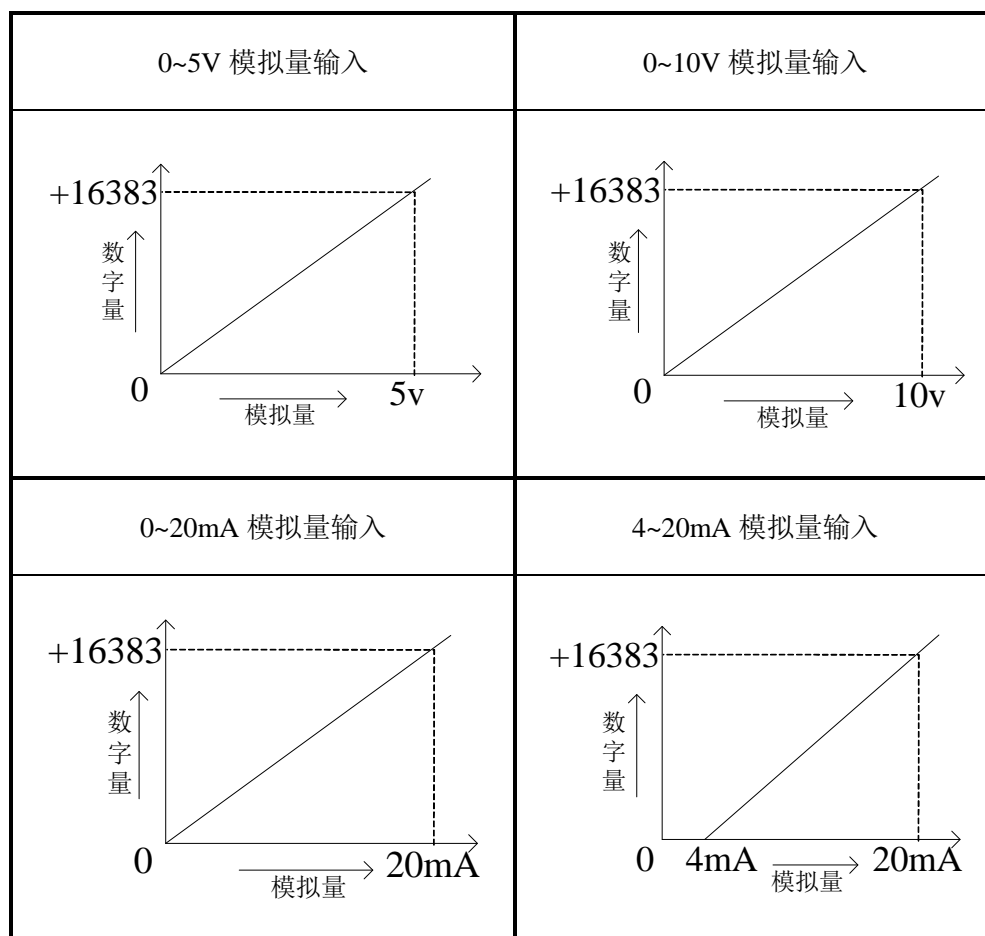
寄存器 FD8251 低字节：

通道 5				通道 4			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波	0: 电压输出 1: 电流输出	0: 0~10V 1: 0~5V 0: 0~20mA 1: 4~20mA	00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	0: 电压输出 1: 电流输出	0: 0~10V 1: 0~5V 0: 0~20mA 1: 4~20mA	0: 0~10V 1: 0~5V 0: 0~20mA 1: 4~20mA
01: 不滤波							
10: 1/3 滤波							
11: 1/4 滤波							

**例：**要设置第一个模块的输入第 3、第 2、第 1、第 0 通道的工作模式分别为 0~20mA、4~20mA、0~10V、0~5V，滤波都为 1/2 滤波，FD8250 中的数值为 2301H。

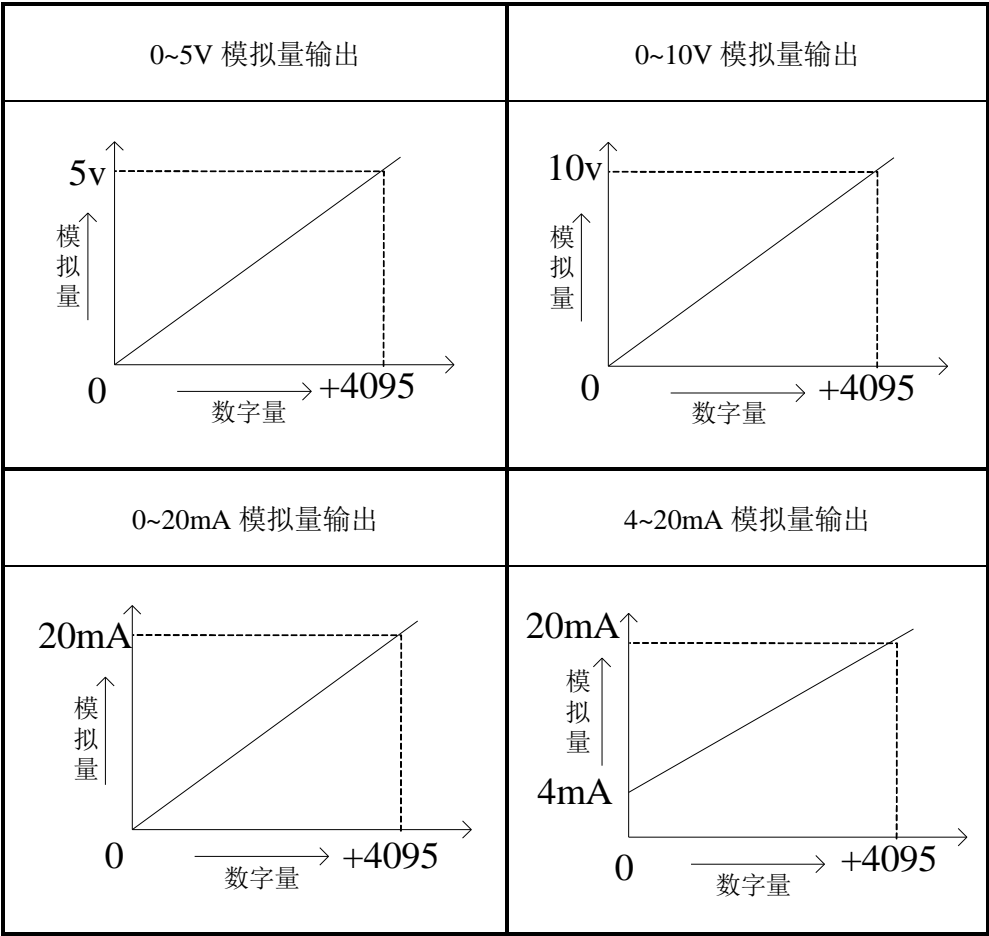
**3-6. 模数转换图**

输入模拟量与转换的数字量关系如下表所示：





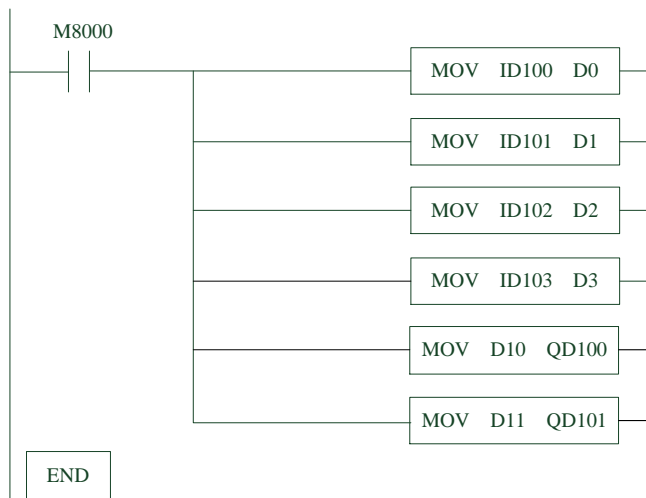
输出的数字量与其对应的模拟量数据的关系如下表所示：



**注意：**当输入数据超出 K4095 时，D/A 转换的输出模拟量数据保持 5V、10V 或 20mA 不变。

### 3-7. 编程举例

**例** 实时读取 4 个通道的数据，写入 2 个通道的数据(以第 1 个模块为例)



**说明：**

M8000 为常 ON 线圈，在 PLC 运行期间一直为 ON 状态。

PLC 开始运行，不断将 1#模块第 0 通道的数据写入数据寄存器 D0；

第 1 通道的数据写入数据寄存器 D1；

第 2 通道的数据写入数据寄存器 D2；

第 3 通道的数据写入数据寄存器 D3；

数据寄存器 D10 写入数据给输出第 0 通道；

数据寄存器 D11 写入数据给输出第 1 通道。

## 4、模拟量输入输出模块 XC-E4AD2DA-B-H

---

本章主要介绍 XC-E4AD2DA-B-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

4-1. 模块特点及规格

4-2. 端子说明

4-3. 输入定义号分配

4-4. 工作模式设定

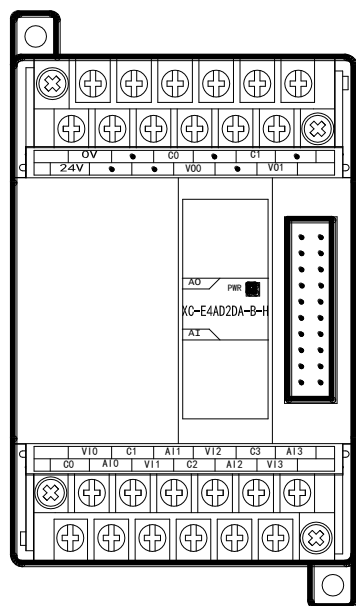
4-5. 外部连接

4-6. 模数转换图

4-7. 编程举例

#### 4-1. 模块特点及规格

XC-E4AD2DA-B-H 模拟量输入输出模块，将 4 路模拟输入数值转换成数字值，2 路数字量转换成模拟量，并且把他们传输到 PLC 主单元，且与 PLC 主单元进行实时数据交互。



##### 模块特点

- 4 通道模拟量输入：可以选择电压输入和电流输入两种模式。
- 2 通道模拟量输出，电压-5~5V、-10~10V 可选。
- 14 位的高精度模拟量输入。
- 作为 XC 系列的特殊功能模块，最多可在 PLC 主单元右边连接 7 台模块。
- 4 通道 A/D 具有 PID 控制功能。
- XC-E4AD2DA-B-H 模拟、数字部分电源隔离处理。

##### 模块规格

项 目	模拟量输入		模拟量输出
	电压输入	电流输入	电压输出
模拟量输入范围	0~10V、0~5V	0~20mA、4~20mA	-
最大输入范围	DC±15V	0~40mA	-
模拟量输出范围	-		-5~5V、-10~10V (外部负载电阻 2KΩ~1MΩ)
数字输入范围	-		12 位二进制数 (-2048~2047)
数字输出范围	14 位二进制数 (0~16383)		-
分辨率	1/16383(14Bit); 转换数据以 16 进制形式存入 PLC(14Bit)		1/4095(12Bit); 转换数据以 16 进制形式存入 PLC(12Bit)
PID 输出值	0~K4095		-
综合精确度	1%		
转换速度	20ms/1 通道		3ms/1 通道
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA		
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上		
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm		



### 4-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

#### 第一扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID100	ID104	Y100	QD102	Kp-----QD106 Ki-----QD107 Kd-----QD108 Diff---QD109 Death--QD110
1CH	ID101	ID105	Y101	QD103	
2CH	ID102	ID106	Y102	QD104	
3CH	ID103	ID107	Y103	QD105	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD100	-	-	-	
1CH	QD101	-	-	-	

#### 第二扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID200	ID204	Y200	QD202	Kp-----QD206 Ki-----QD207 Kd-----QD208 Diff---QD209 Death--QD210
1CH	ID201	ID205	Y201	QD203	
2CH	ID202	ID206	Y202	QD204	
3CH	ID203	ID207	Y203	QD205	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD200	-	-	-	
1CH	QD201	-	-	-	

#### 第三扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID300	ID304	Y300	QD302	Kp-----QD306 Ki-----QD307 Kd-----QD308 Diff---QD309 Death--QD310
1CH	ID301	ID305	Y301	QD303	
2CH	ID302	ID306	Y302	QD304	
3CH	ID303	ID307	Y303	QD305	

通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD300	-	-	-	
1CH	QD301	-	-	-	

## 第四扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID400	ID404	Y400	QD402	Kp-----QD406 Ki-----QD407 Kd-----QD408 Diff---QD409 Death--QD410
1CH	ID401	ID405	Y401	QD403	
2CH	ID402	ID406	Y402	QD404	
3CH	ID403	ID407	Y403	QD405	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD400	-	-	-	
1CH	QD401	-	-	-	

## 第五扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID500	ID504	Y500	QD502	Kp-----QD506 Ki-----QD507 Kd-----QD508 Diff---QD509 Death--QD510
1CH	ID501	ID505	Y501	QD503	
2CH	ID502	ID506	Y502	QD504	
3CH	ID503	ID507	Y503	QD505	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD500	-	-	-	
1CH	QD501	-	-	-	

## 第六扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID600	ID604	Y600	QD602	Kp-----QD606 Ki-----QD607 Kd-----QD608 Diff---QD609 Death--QD610
1CH	ID601	ID605	Y601	QD603	
2CH	ID602	ID606	Y602	QD604	
3CH	ID603	ID607	Y603	QD605	

通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD600	-	-	-	
1CH	QD601	-	-	-	

## 第七扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID700	ID704	Y700	QD702	Kp-----QD706 Ki-----QD707 Kd-----QD708 Diff---QD709 Death--QD710
1CH	ID701	ID705	Y701	QD703	
2CH	ID702	ID706	Y702	QD704	
3CH	ID703	ID707	Y703	QD705	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD700	-	-	-	
1CH	QD701	-	-	-	

## 说 明:

- 启动信号 (Y): 当 Y 为 0 时关闭 PID 控制, 为 1 时开启 PID 控制。



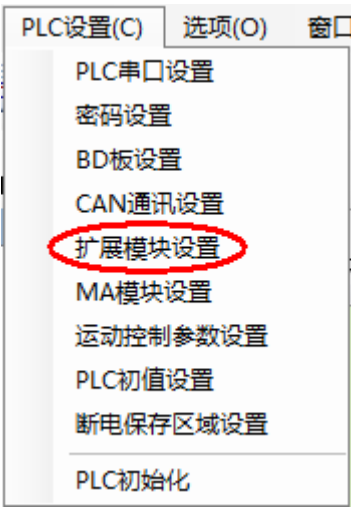
4-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

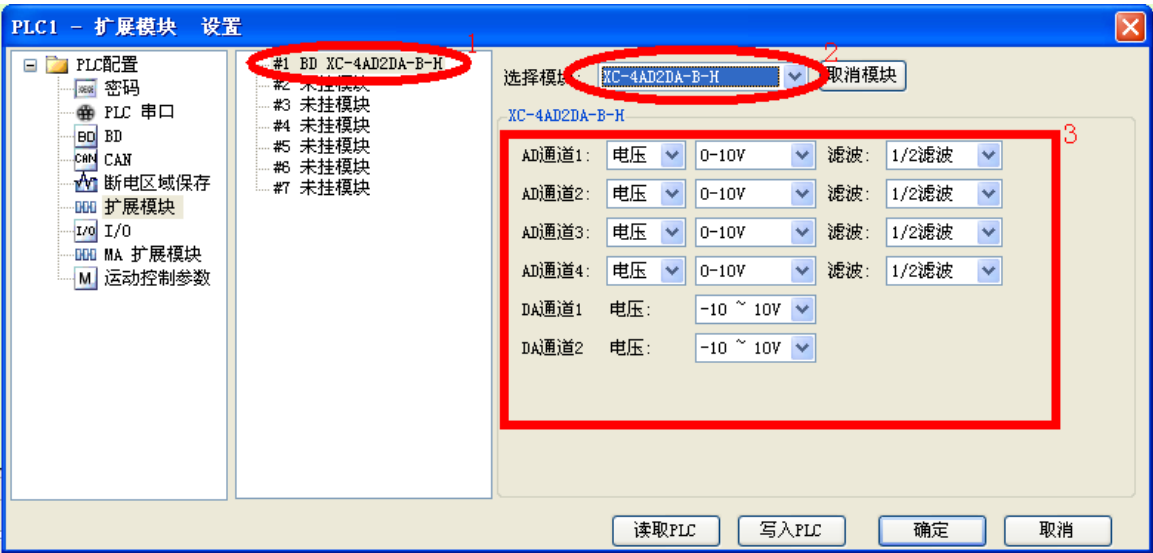
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

控制面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



第一步：在图示 ‘2’ 处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后 ‘1’ 处会显示出对应的型号；

第三步：在 ‘3’ 处可以选择 AD DA 通道对应的电压或电流模式；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

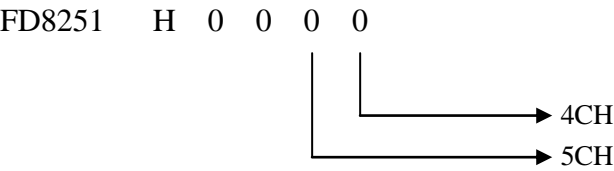
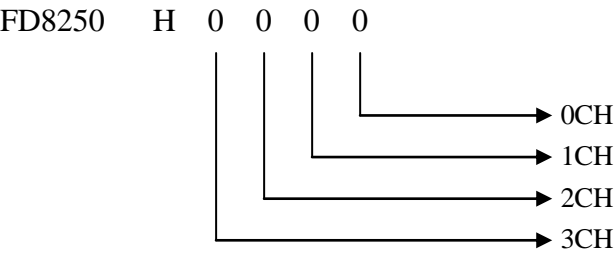
Flash 寄存器设置

扩展模块输入通道有电压、电流两种模式可选，电流 0~20mA、4-20mA，电压 0~10V、0~5V；输出通道有电压-10~10V、-5~5V 模式可选，其中，0CH~3CH 为模拟量输入通道，4CH~5CH 为模拟量输出通道，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模 块	通道编号	
	0CH~3CH	4CH~5CH
1#模块	FD8250	FD8251 低字节
2#模块	FD8258	FD8259 低字节
3#模块	FD8266	FD8267 低字节
4#模块	FD8274	FD8275 低字节
5#模块	FD8282	FD8283 低字节
6#模块	FD8290	FD8291 低字节
7#模块	FD8298	FD8299 低字节

注：如上所示每个寄存器设定 4 个通道的模式，每个寄存器共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 4 个通道的模式。

以 1#模块为例：



FD 的位定义

以第一模块为例，说明设置方式：

寄存器 FD8250：

通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波 01: 不滤波	0: 电压输入 1: 电流输入	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波	0: 电压输入 1: 电流输入	0: 0~10V 1: 0~5V		
10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		0: 0~20mA 1: 4~20mA				10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	0: 0~20mA 1: 4~20mA
通道 3				通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
00: 1/2 滤波 01: 不滤波	0: 电压输入 1: 电流输入	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波	0: 电压输入 1: 电流输入	0: 0~10V 1: 0~5V		
10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		0: 0~20mA 1: 4~20mA				10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	0: 0~20mA 1: 4~20mA

寄存器 FD8251 低字节：

通道 5				通道 4			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波	-	0: -10~10V 1: -5~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	-	0: -10~10V 1: -5~5V	
01: 不滤波							
10: 1/3 滤波							
11: 1/4 滤波							

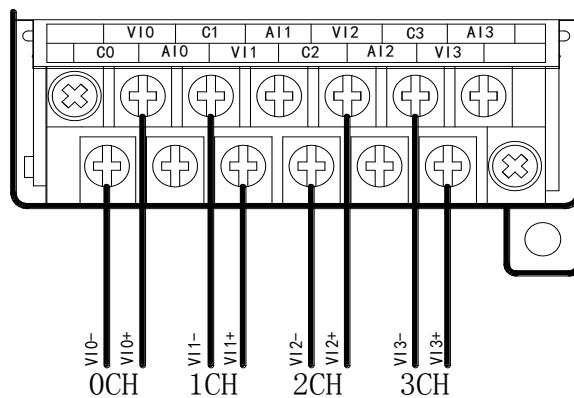
**例：** 要设置第一个模块（XC-E4AD2DA-B-H），其模拟量输入第 3 通道、第 2 通道、第 1 通道、第 0 通道的工作模式分别为 0~20mA、4~20mA、0~10V、0~5V，滤波都为 1/2 滤波，FD8250 中的数值为 2301H（十六进制）。

## 4-5. 外部连接

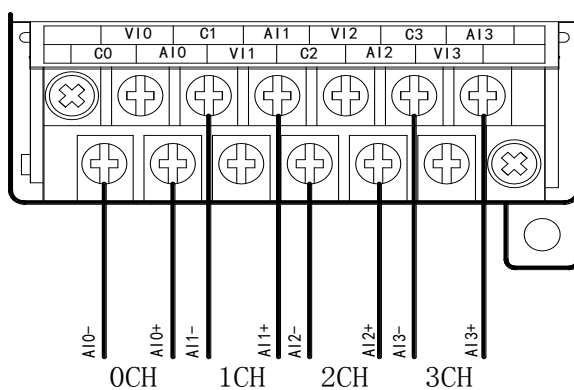
外部连接时，注意以下几个方面：

- 为避免干扰，请使用屏蔽线，并对屏蔽层单点接地。
- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。

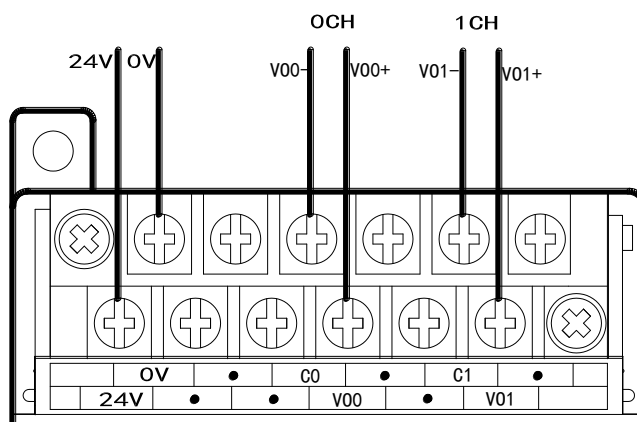
### 电压单端输入



### 电流单端输入

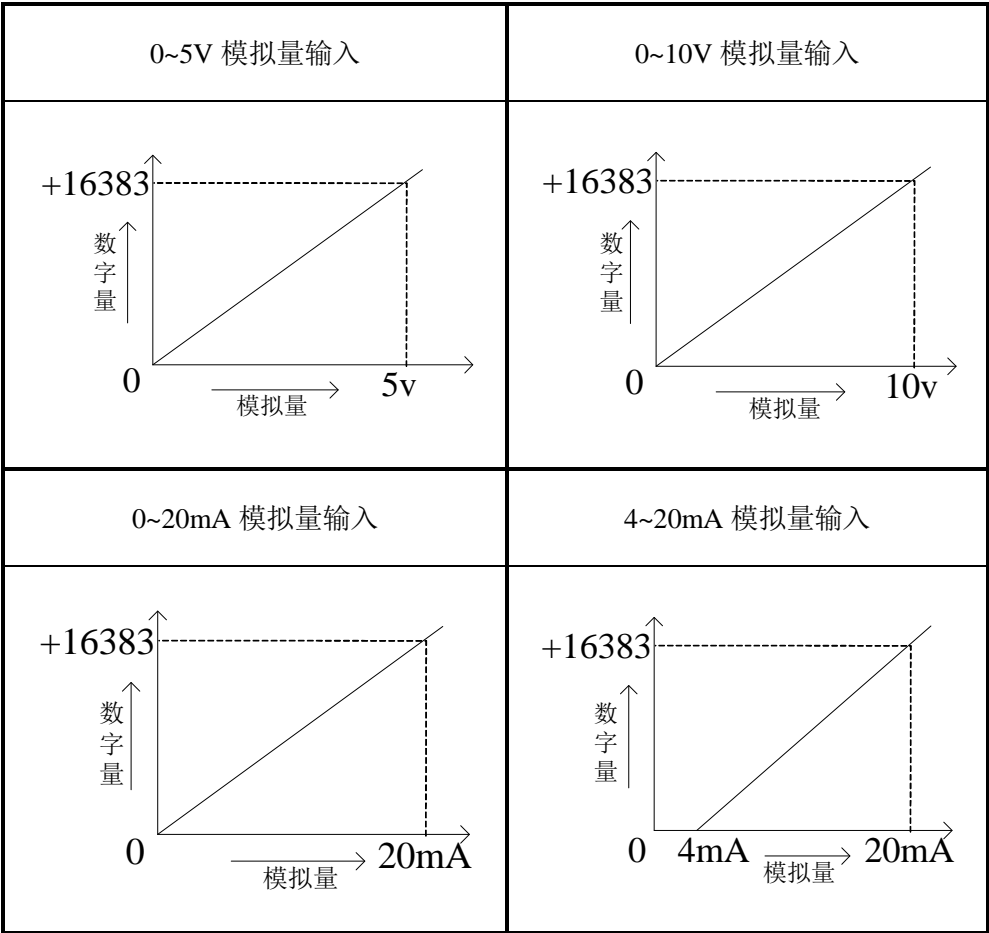


### 电压单端输出

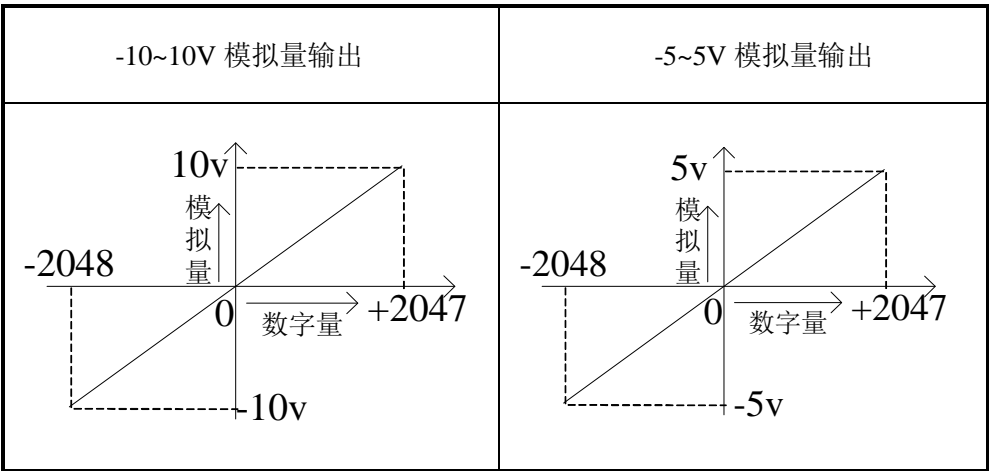


4-6. 模数转换图

输入模拟量与转换的数字量关系如下表所示：



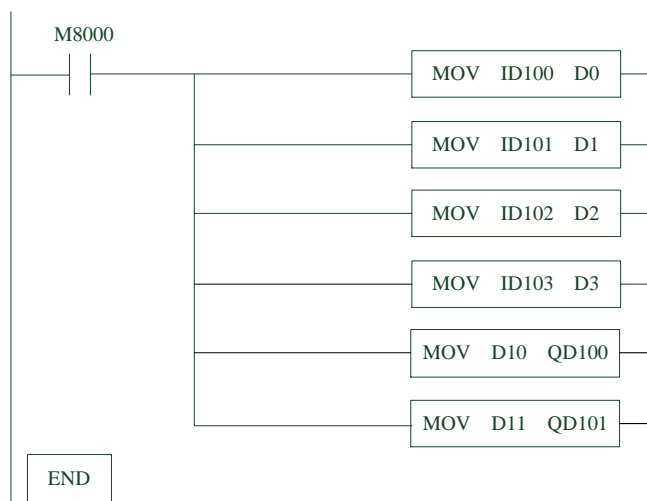
输出的数字量与其对应的模拟量数据的关系如下表所示：



**注意：**当输入数据超出 K2047 时，D/A 转换的输出模拟量数据保持 10V 不变。

## 4-7. 编程举例

**例** 实时读取 4 个通道的数据，写入 2 个通道的数据（以第 1 个模块为例）



**说明：**

M8000 为常 ON 线圈，在 PLC 运行期间一直为 ON 状态。

PLC 开始运行，不断将 1#模块第 0 通道的数据写入数据寄存器 D0；

第 1 通道的数据写入数据寄存器 D1；

第 2 通道的数据写入数据寄存器 D2；

第 3 通道的数据写入数据寄存器 D3；

数据寄存器 D10 写入数据给输出第 0 通道；

数据寄存器 D11 写入数据给输出第 1 通道。

## 5、模拟量输入模块 XC-E4AD(-H)

---

本章主要介绍 XC-E4AD、XC-E4AD-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

5-1. 模块特点及规格

5-2. 端子说明

5-3. 输入定义号分配

5-4. 工作模式设定

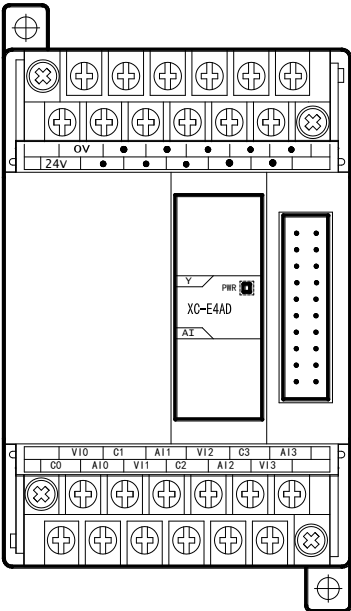
5-5. 外部连接

5-6. 模数转换图

5-7. 编程举例

5-1. 模块特点及规格

XC-E4AD、XC-E4AD-H 模拟量输入输出模块（以下简称为 XC-E4AD），将 4 点模拟输入数值（电压输入，电流输入）转换成数字值，并且把他们传输到 PLC 主单元。



模块特点

- 4 通道模拟量输入：可以选择电压输入和电流输入两种模式，其中电压输入有 0~5V、0~10V，电流输入有 0~20mA、4~20mA 两种模式。
- 14 位的高精度模拟量输入。
- 作为 XC 系列的特殊功能模块，最多可在 PLC 主单元右边连接 7 台 XC-E4AD 模块。
- 4 通道 A/D 具有 PID 控制功能。
- XC-E4AD-H 模拟、数字部分电源隔离处理。

模块规格

项 目	模拟量输入（AD）	
	电压输入	电流输入
模拟量输入范围	DC0~5V、0~10V	DC0~20mA、4~20mA
最大输入范围	DC±18V	DC0~40mA
模拟量输出范围	-	
数字输入范围	-	
数字输出范围	14 位二进制数（0~16383）	
分辨率	1/16383(14Bit)；转换数据以 16 进制形式存入 PLC(14Bit)	
PID 输出值	0~K4095	
综合精确度	0.8%	
转换速度	20ms/1 通道	
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA	
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上	
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm	



## 5-2. 端子说明

## 端子排布

	0V								
24V	.	.	.	.	.	.	.	.	.

VI0	C1	A11	VI2	C3	AI3	
C0	AI0	VI1	C2	AI2	VI3	

## 模块信号

通道	端子名	信号名
CH0	AI0	电流模拟量输入
	VI0	电压模拟量输入
	C0	CH0 模拟量输入公共端
CH1	AI1	电流模拟量输入
	VI1	电压模拟量输入
	C1	CH1 模拟量输入公共端
CH2	AI2	电流模拟量输入
	VI2	电压模拟量输入
	C2	CH2 模拟量输入公共端
CH3	AI3	电流模拟量输入
	VI3	电压模拟量输入
	C3	CH3 模拟量输入公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

### 5-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

#### 第一扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID100	ID104	Y100	QD100	Kp-----QD104 Ki-----QD105 Kd-----QD106 Diff---QD107 Death--QD108
1CH	ID101	ID105	Y101	QD101	
2CH	ID102	ID106	Y102	QD102	
3CH	ID103	ID107	Y103	QD103	

#### 第二扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID200	ID204	Y200	QD200	Kp-----QD204 Ki-----QD205 Kd-----QD206 Diff---QD207 Death--QD208
1CH	ID201	ID205	Y201	QD201	
2CH	ID202	ID206	Y202	QD202	
3CH	ID203	ID207	Y203	QD203	

#### 第三扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID300	ID304	Y300	QD300	Kp-----QD304 Ki-----QD305 Kd-----QD306 Diff---QD307 Death--QD308
1CH	ID301	ID305	Y301	QD301	
2CH	ID302	ID306	Y302	QD302	
3CH	ID303	ID307	Y303	QD303	

## 第四扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID400	ID404	Y400	QD400	Kp-----QD404 Ki-----QD405 Kd-----QD406 Diff---QD407 Death--QD408
1CH	ID401	ID405	Y401	QD401	
2CH	ID402	ID406	Y402	QD402	
3CH	ID403	ID407	Y403	QD403	

## 第五扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID500	ID504	Y500	QD500	Kp-----QD504 Ki-----QD505 Kd-----QD506 Diff---QD507 Death--QD508
1CH	ID501	ID505	Y501	QD501	
2CH	ID502	ID506	Y502	QD502	
3CH	ID503	ID507	Y503	QD503	

## 第六扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID600	ID604	Y600	QD600	Kp-----QD604 Ki-----QD605 Kd-----QD606 Diff---QD607 Death--QD608
1CH	ID601	ID605	Y601	QD601	
2CH	ID602	ID606	Y602	QD602	
3CH	ID603	ID607	Y603	QD603	

## 第七扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID700	ID704	Y700	QD700	Kp-----QD704 Ki-----QD705 Kd-----QD706 Diff---QD707 Death--QD708
1CH	ID701	ID705	Y701	QD701	
2CH	ID702	ID706	Y702	QD702	
3CH	ID703	ID707	Y703	QD703	

说 明:

- 启动信号 (Y): 当 Y 为 0 时关闭 PID 控制, 为 1 时开启 PID 控制。

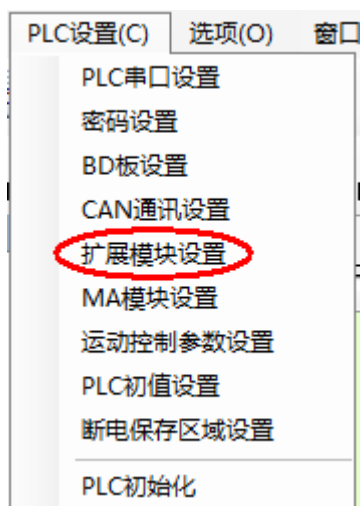
## 5-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

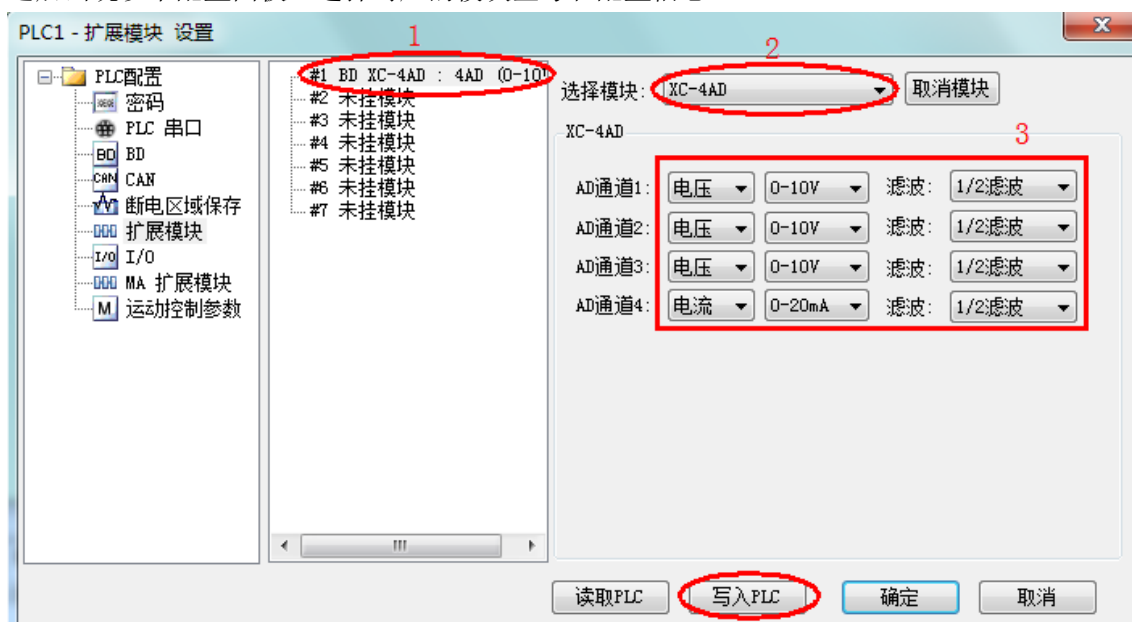
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

### 控制面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：另外在‘3’处可以选择 AD 通道对应的电压或电流模式；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

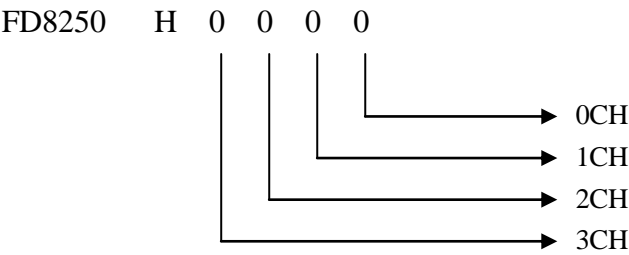
Flash 寄存器设置

扩展模块输入有电压 0~5V、0~10V，电流 0~20mA、4~20mA 模式可选，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模块	通道编号
	0CH~3CH
1#模块	FD8250
2#模块	FD8258
3#模块	FD8266
4#模块	FD8274
5#模块	FD8282
6#模块	FD8290
7#模块	FD8298

注：如上所示每个寄存器设定 4 个通道的模式，每个寄存器的共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 4 个通道的模式。

以 1#模块为例



## FD 的位定义

以第一模块为例，说明设置方式：

寄存器 FD8250：

通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波	0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波	0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	0: 0~20mA 1: 4~20mA	0: 0~10V 1: 0~5V
01: 不滤波							
10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	
通道 3				通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
00: 1/2 滤波	0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波	0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	0: 0~20mA 1: 4~20mA	0: 0~10V 1: 0~5V
01: 不滤波							
10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	

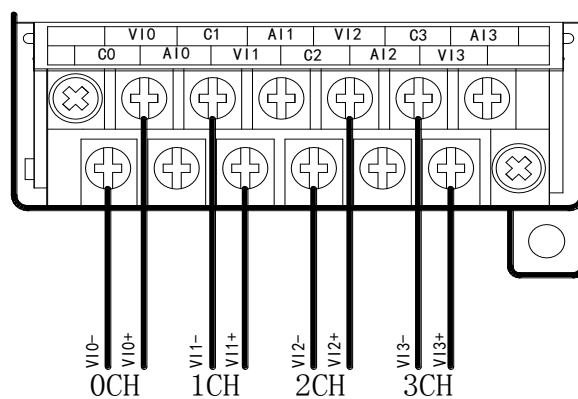
例：要设置第一个模块的输入第 3、第 2、第 1、第 0 通道的工作模式分别为 0~20mA、4~20mA、0~10V、0~5V，滤波都为 1/2 滤波，FD8250 中的数值为 2301H。

## 5-5. 模块外部连接

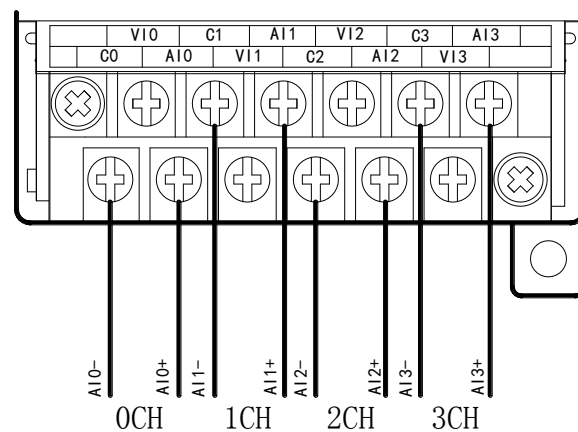
外部连接时，注意以下两个方面：

- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- 为避免干扰，请使用屏蔽线，并对屏蔽层单点接地。

### 电压单端输入

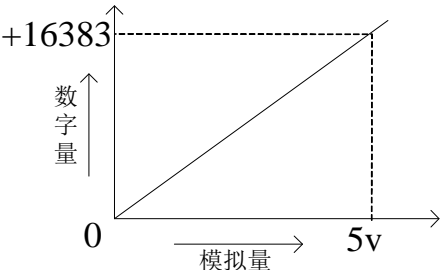
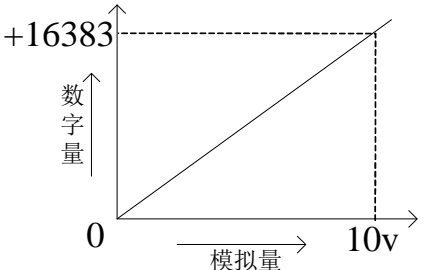
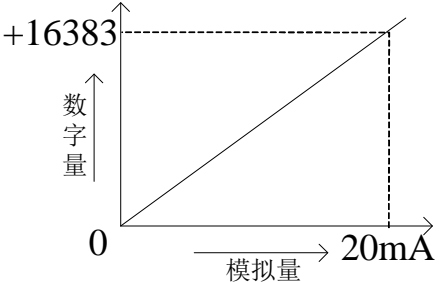
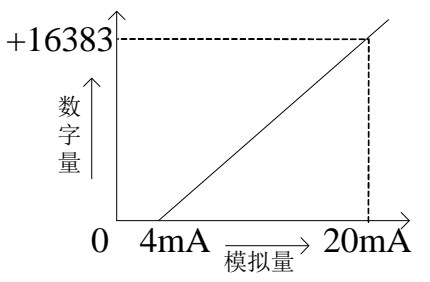


### 电流单端输入



5-6. 模数转换图

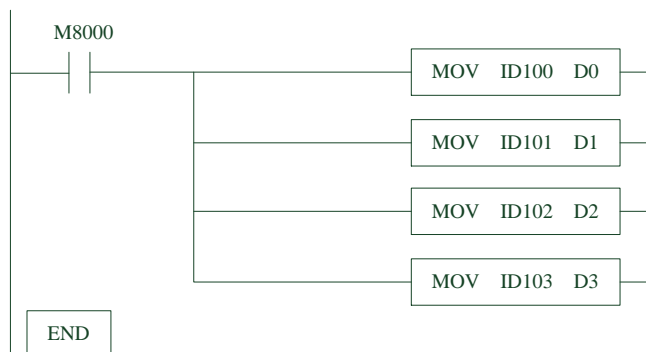
输入模拟量与转换的数字量关系如下表所示：

0~5V 模拟量输入	0~10V 模拟量输入
	
0~20mA 模拟量输入	4~20mA 模拟量输入
	



## 5-7. 编程举例

例 实时读取 4 个通道的数据（以第 1 个模块为例）



说明：

M8000 为常 ON 线圈，在 PLC 运行期间一直为 ON 状态。

PLC 开始运行，不断将 1#模块第 0 通道的数据写入数据寄存器 D0；

第 1 通道的数据写入数据寄存器 D1；

第 2 通道的数据写入数据寄存器 D2；

第 3 通道的数据写入数据寄存器 D3。



## 6、模拟量输出模块 XC-E4DA(-H)

---

本章主要介绍 XC-E4DA、XC-E4DA-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

6-1. 模块特点及规格

6-2. 端子说明

6-3. 输入定义号分配

6-4. 工作模式设定

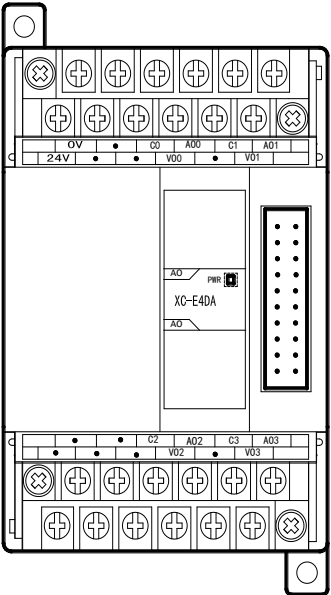
6-5. 外部连接

6-6. 模数转换图

6-7. 编程举例

6-1. 模块特点及规格

XC-E4DA、XC-E4DA-H 模拟量输出模块（以下简称为 XC-E4DA），将 12 位数字值转换成电压、电流值输出。



模块特点

- 4 通道模拟量输出：可以选择电压输出和电流输出两种模式，其中电压输出有 0~5V、0~10V，电流输出有 0~20mA、4~20mA 两种模式。
- 12 位的高精度模拟量输出。
- 作为 XC 系列的特殊功能模块，最多可在 PLC 主单元侧连接 7 台模块。
- XC-E4DA-H 的模拟、数字部分电源隔离处理；电流输出为拉电流。

模块规格

项 目	电压输出	电流输出
模拟量输出范围	DC0~5V、0~10V	DC0~20mA、4~20mA
	（外部负载电阻 2KΩ~1MΩ）	（外部负载电阻小于 500Ω）
数字输入范围	12 位二进制数	
分辨率	1/4095(12Bit)；转换数据以 16 进制形式存入 PLC(12Bit)	
综合精确度	0.8%	
转换速度	3ms/1 通道	
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA	
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277(宽 35mm)的导轨上	
外型尺寸	63mm×102mm×73.3mm	

## 6-2. 端子说明

## 端子排布

	0V		C0	A00	C1	A01	
24V	.	.	V00	.	V01		

			C2	A02	C3	A03	
			V02		V03		

## 模块信号

通道	端子名	信号名
CH0	AO0	电流模拟量输出
	VO0	电压模拟量输出
	C0	CH0 模拟量输出公共端
CH1	AO1	电流模拟量输出
	VO1	电压模拟量输出
	C1	CH1 模拟量输出公共端
CH2	AO2	电流模拟量输出
	VO2	电压模拟量输出
	C2	CH2 模拟量输出公共端
CH3	AO3	电流模拟量输出
	VO3	电压模拟量输出
	C3	CH3 模拟量输出公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

**6-3. 输入输出定义号分配**

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

通道号	一号单元	二号单元	三号单元	四号单元	五号单元	六号单元	七号单元
0CH	QD100	QD200	QD300	QD400	QD500	QD600	QD700
1CH	QD101	QD201	QD301	QD401	QD501	QD601	QD701
2CH	QD102	QD202	QD302	QD402	QD502	QD602	QD702
3CH	QD103	QD203	QD303	QD403	QD503	QD603	QD703

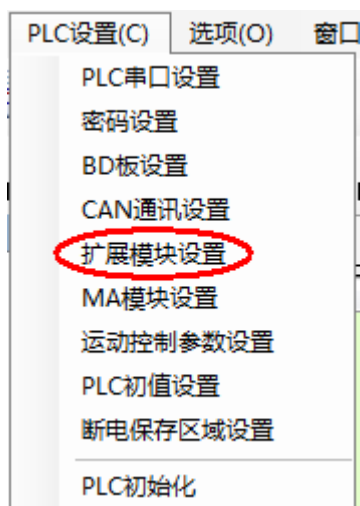
## 6-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

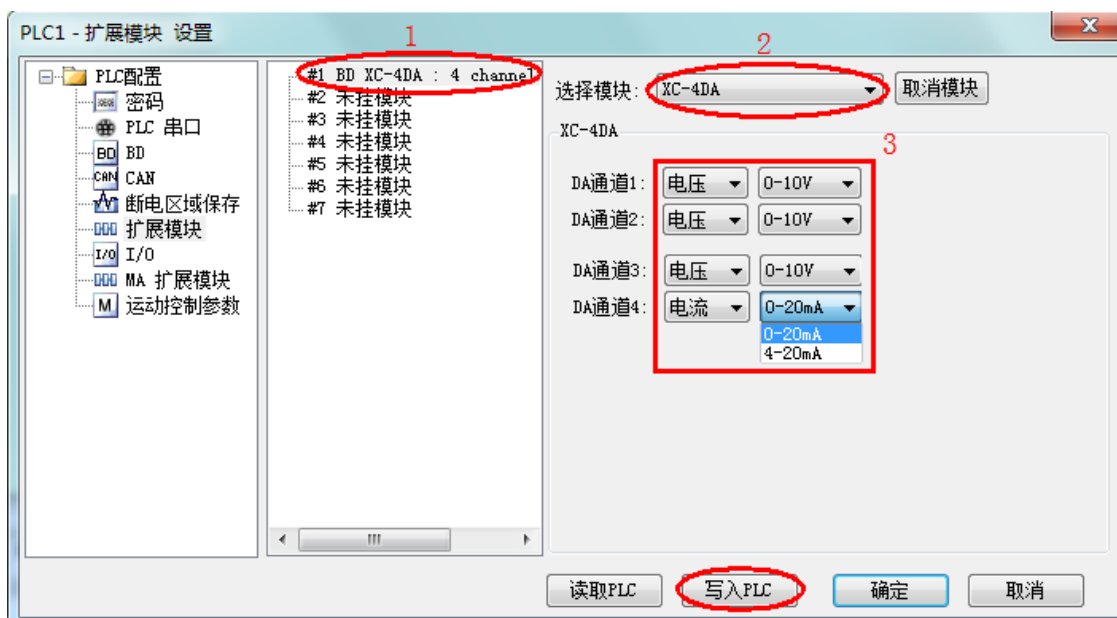
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

### 控制面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息。



第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：在‘3’处可以选择 DA 通道对应的电压或电流模式；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

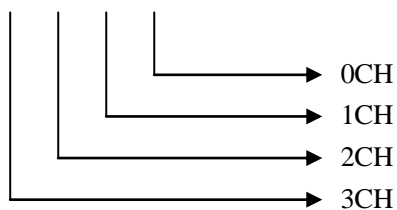
## Flash 寄存器设置

扩展模块 0CH~3CH 通道有电压输出、电流输出两种模式可选，电压输出有 0~5V、0~10V 可选，电流输出有 0~20mA、4~20mA 可选，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模块	通道编号
	0CH~3CH
1#模块	FD8250
2#模块	FD8258
3#模块	FD8266
4#模块	FD8274
5#模块	FD8282
6#模块	FD8290
7#模块	FD8298

注：如上所示每个寄存器设定 4 个通道的模式，每个寄存器的共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 4 个通道的模式。

以 1#模块为例： FD8250 H 0 0 0 0



## FD 的位定义

以第一模块为例，寄存器 FD8250：

通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
-		0: 电压输出	0: 0~10V 1: 0~5V	-		0: 电压输出	0: 0~10V 1: 0~5V
		1: 电流输出	0: 0~20mA 1: 4~20mA			1: 电流输出	0: 0~20mA 1: 4~20mA
通道 3				通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
-		0: 电压输出	0: 0~10V 1: 0~5V	-		0: 电压输出	0: 0~10V 1: 0~5V
		1: 电流输出	0: 0~20mA 1: 4~20mA			1: 电流输出	0: 0~20mA 1: 4~20mA

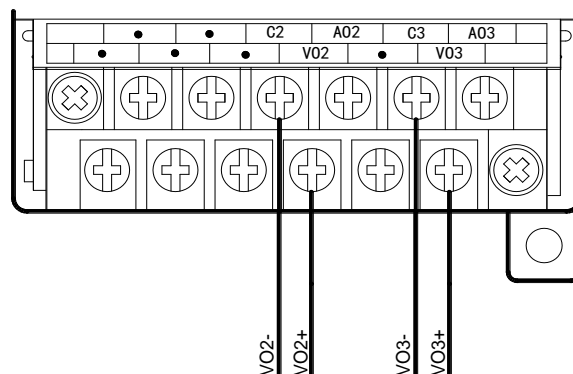
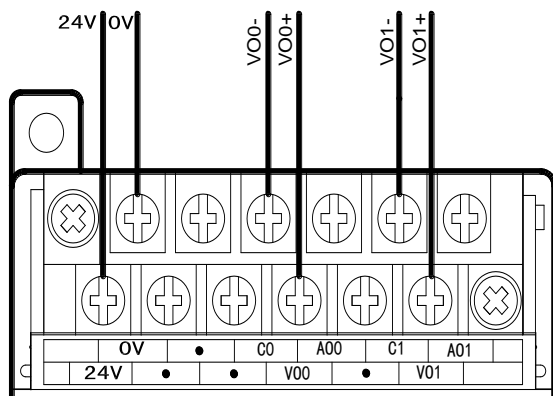


## 6-5. 外部连接

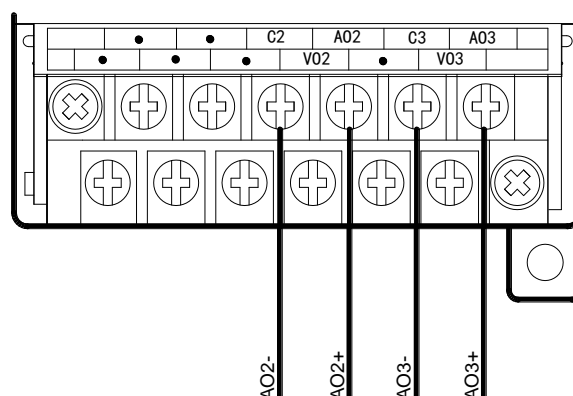
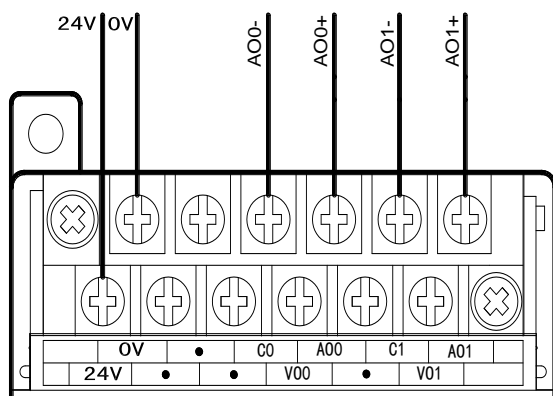
外部连接时，注意以下几个方面：

- 为避免干扰，请使用屏蔽线，并对屏蔽层单点接地。
- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- XC-E4DA 模块 0~20mA 或 4~20mA 输出需要由外部提供 24V 电源，模块依据模拟量输出寄存器 QD 数值调节信号回路电流的大小，但是模块本身并不产生电流。
- XC-E4DA-H 模块输出 0~20mA 或 4~20mA 电流时，模块依据模拟量输出寄存器 QD 数值调节信号回路电流的大小，且电流输出为拉电流，无须外接 24V 电源。

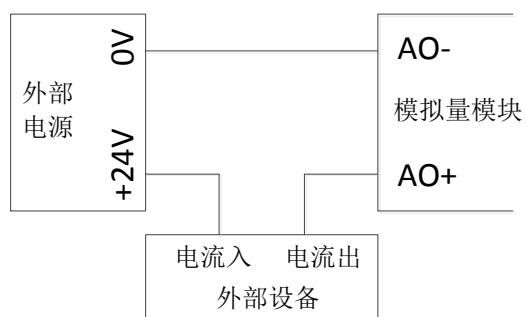
### 电压输出型



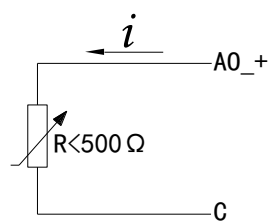
### 电流输出型



**注意：**XC-E4DA 电流输出需要由外部提供 24V 电源，如下图所示：

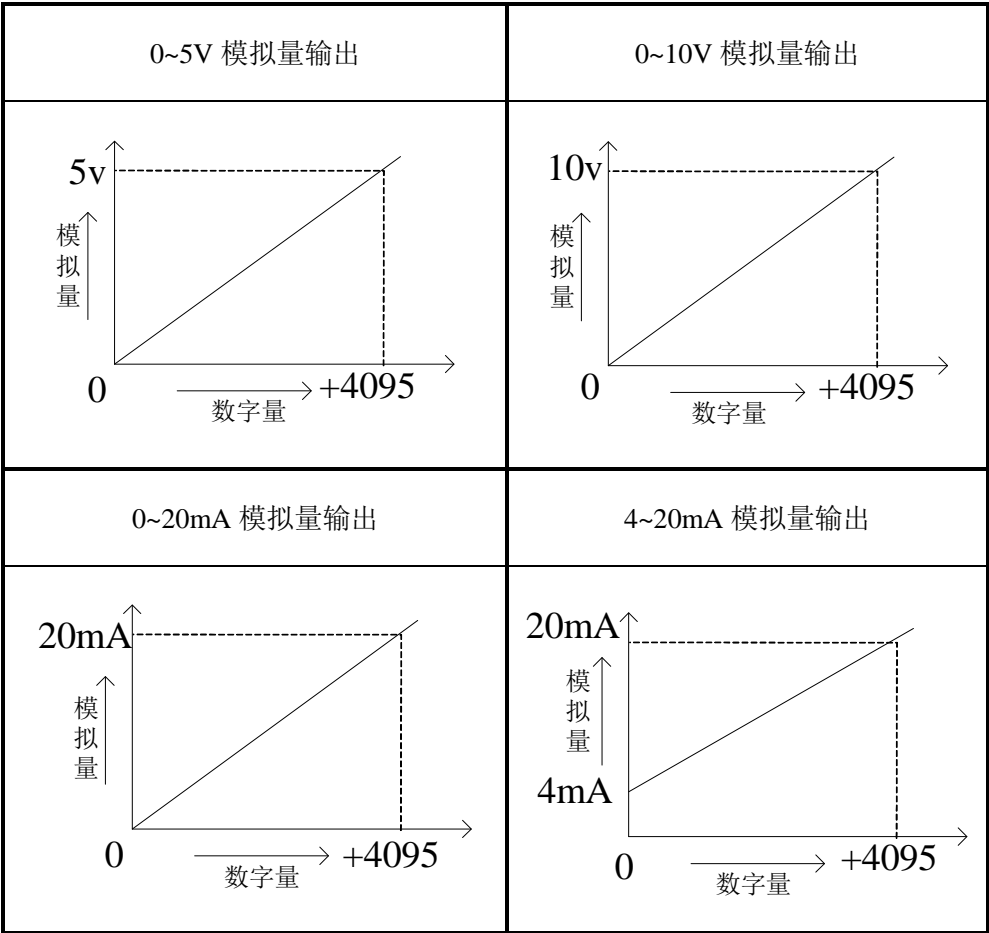


XC-E4DA-H 电流输出侧接线如下图所示：



6-6. 模数转换图

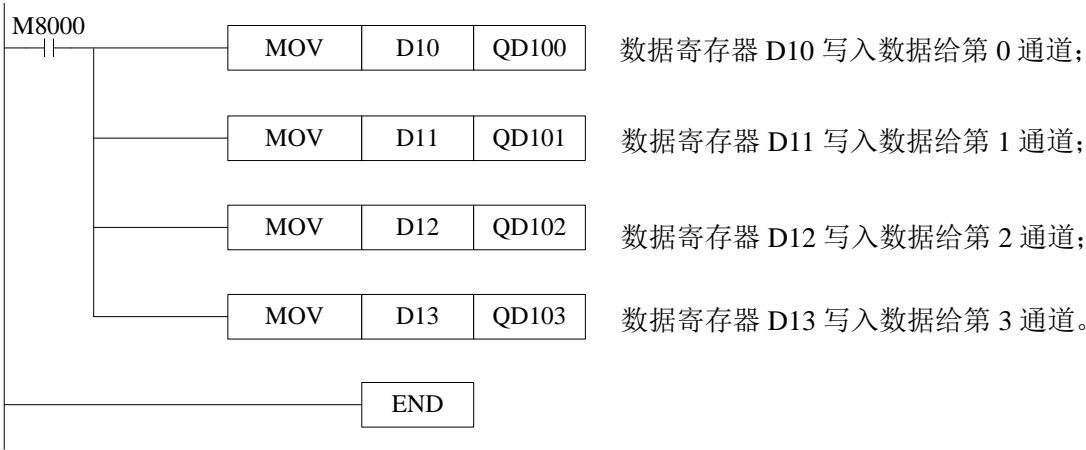
模块输出的数字量与其对应的模拟量数据的关系如下图所示：



**注意：**当输入数据超出 K4095 时，D/A 转换的输出模拟量数据保持 5V、10V 或 20mA 不变。

6-7. 编程举例

例 实时写入 4 个通道的数据



## 7、模拟量输出模块 XC-E4DA-B-H

本章主要介绍 XC-E4DA-B-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

7-1. 模块特点及规格

7-2. 端子说明

7-3. 输入定义号分配

7-4. 工作模式设定

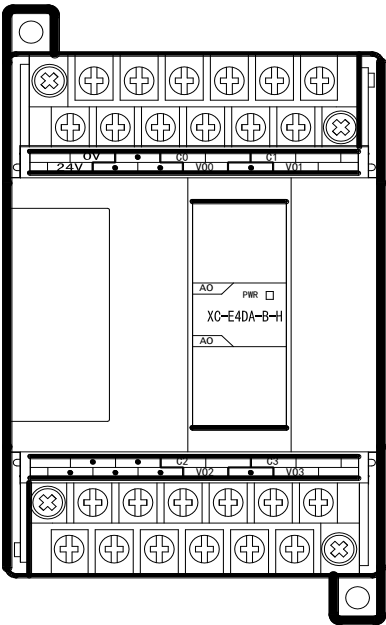
7-5. 外部连接

7-6. 模数转换图

7-7. 编程举例

7-1. 模块特点及规格

XC-E4DA-B-H 模拟量输出模块，将 12 位数字值转换成电压输出。



模块特点

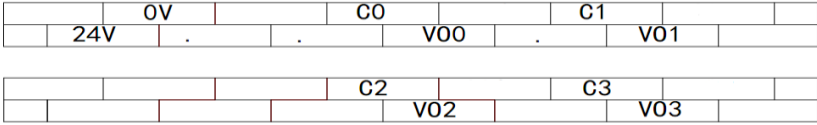
- 4 通道模拟量电压输出：有-5V~5V、-10V~10V；
- 12 位的高精度模拟量输出；
- 作为 XC 系列的特殊功能模块，最多可在 PLC 主单元侧连接 7 台模块；
- XC-E4DA-B-H 的模拟、数字部分电源隔离处理。

模块规格

项 目	电压输出
模拟量输出范围	DC-5V~5V、-10V~10V
	(外部负载电阻 2KΩ~1MΩ)
数字输入范围	12 位二进制数
分辨率	1/4095(12Bit)；转换数据以 16 进制形式存入 PLC(12Bit)
综合精确度	1%
转换速度	3ms/1 通道
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277(宽 35mm)的导轨上
外型尺寸	63mm×102mm×73.3mm

7-2. 端子说明

端子排布



模块信号

通道	端子名	信号名
CH0	VO0	电压模拟量输出
	C0	CH0 模拟量输出公共端
CH1	VO1	电压模拟量输出
	C1	CH1 模拟量输出公共端
CH2	VO2	电压模拟量输出
	C2	CH2 模拟量输出公共端
CH3	VO3	电压模拟量输出
	C3	CH3 模拟量输出公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

### 7-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

通道号	一号单元	二号单元	三号单元	四号单元	五号单元	六号单元	七号单元
0CH	QD100	QD200	QD300	QD400	QD500	QD600	QD700
1CH	QD101	QD201	QD301	QD401	QD501	QD601	QD701
2CH	QD102	QD202	QD302	QD402	QD502	QD602	QD702
3CH	QD103	QD203	QD303	QD403	QD503	QD603	QD703

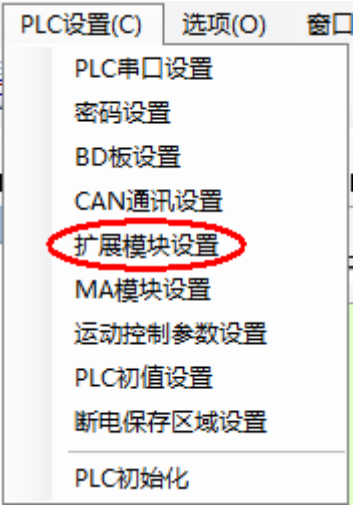


7-4. 工作模式设定

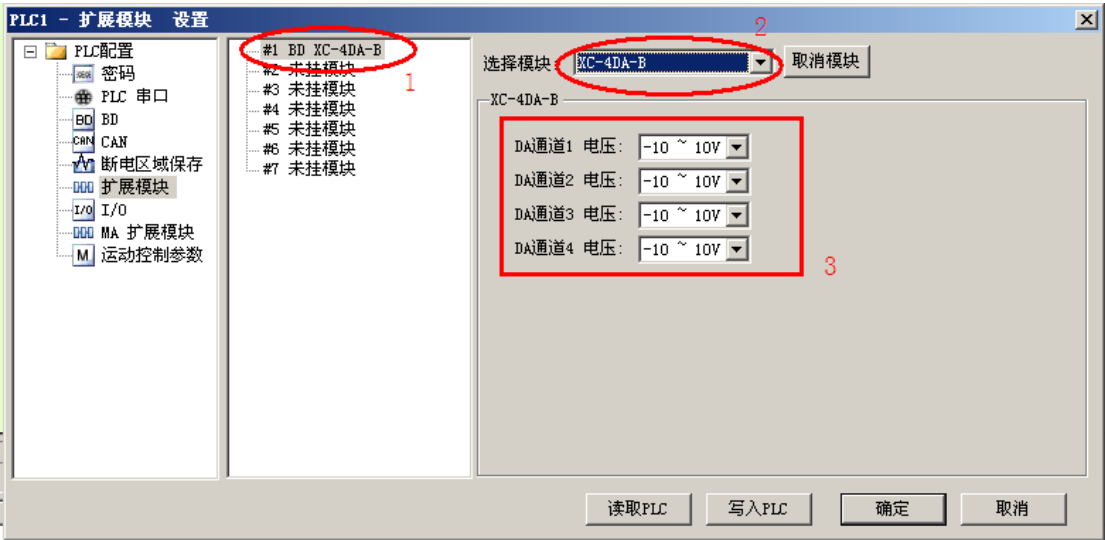
- 工作模式的设定有两种方法可选：（这 2 种方式的效果是等价的）
- 1、通过设置面板配置
  - 2、通过 Flash 寄存器（FD）设置

控制面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息。



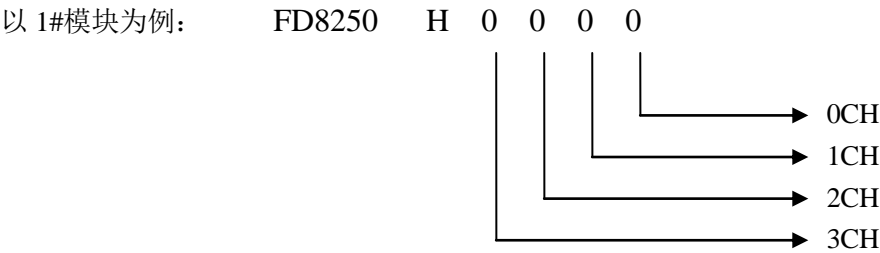
- 第一步：在图示 ‘2’ 处选择对应的模块型号；
- 第二步：完成第一步后 ‘1’ 处会显示出对应的型号；
- 第三步：另外在 ‘3’ 处可以选择 DA 通道对应的电压模式；
- 第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

Flash 寄存器设置

扩展模块 0CH~3CH 通道有电压输出-5~5V、-10~10V 可选，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模块	通道编号
	0CH~3CH
1#模块	FD8250
2#模块	FD8258
3#模块	FD8266
4#模块	FD8274
5#模块	FD8282
6#模块	FD8290
7#模块	FD8298

注：如上所示每个寄存器设定 4 个通道的模式，每个寄存器的共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 4 个通道的模式。



FD 的位定义

以第一模块为例，寄存器 FD8250：  
通道 0 通道 1 选择-10~10V 电压输出，第 2 第 3 通道选择-5~5V 电压输出，则 FD8250=H1100。

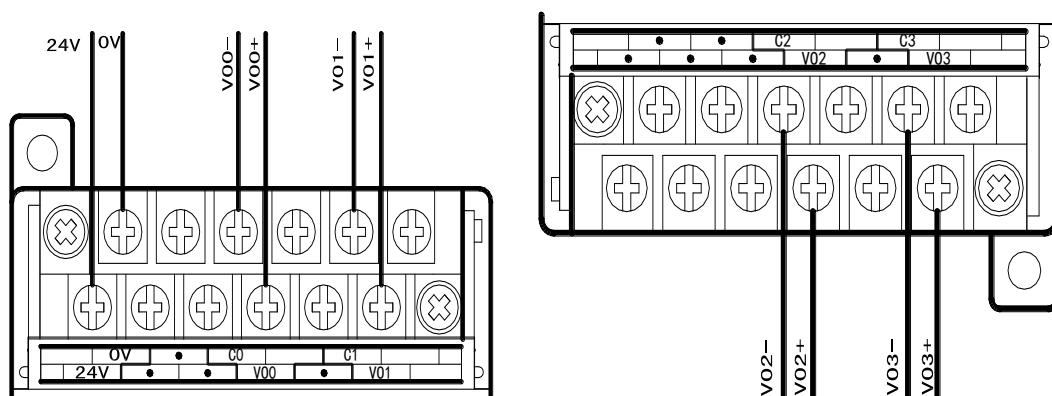
通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
-	-	-	0: -10~10V 1: -5~5V	-	-	-	0: -10~10V 1: -5~5V
通道 3				通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
-	-	-	0: -10~10V 1: -5~5V	-	-	-	0: -10~10V 1: -5~5V

## 7-5. 外部连接

外部连接时，注意以下几个方面：

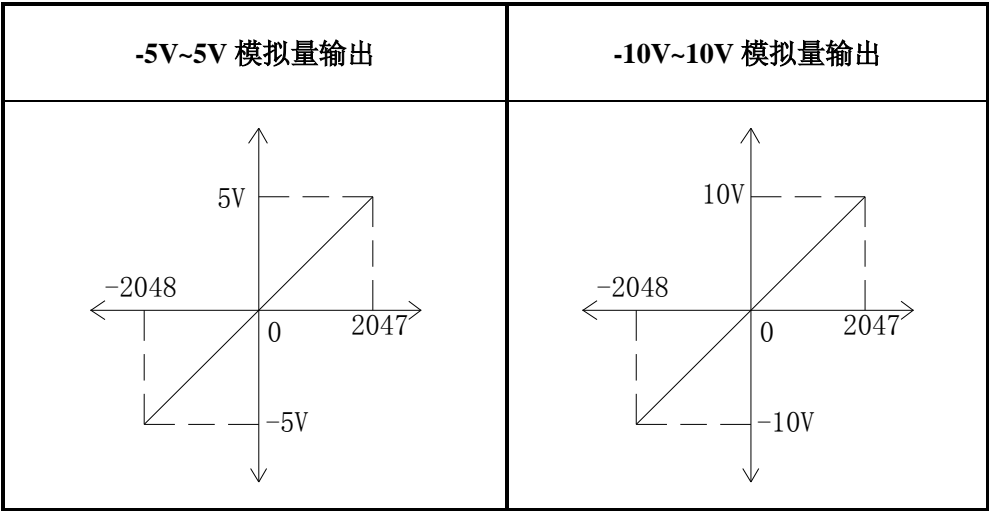
- 为避免干扰, 请使用屏蔽线, 并对屏蔽层单点接地。
- XC-E4DA-B-H 外接+24V 电源时, 请使用 PLC 本体上的 24V 电源, 避免干扰。

### 电压输出型



7-6. 模数转换图

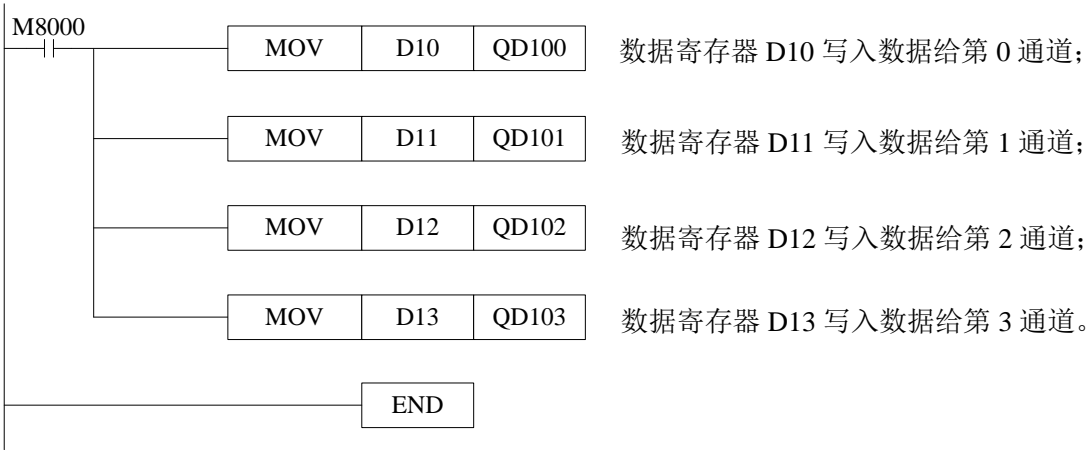
模块输出的数字量与其对应的模拟量数据的关系如下图所示：



**注意：**当输入数据超出 K-2048~K2047 时,D/A 转换的输出模拟量数据保持 5V 或 10V 不变。

7-7. 编程举例

**例** 实时写入 4 个通道的数据。



## 8、模拟量输出模块 XC-E2DA(-H)

---

本章主要介绍 XC-E2DA、XC-E2DA-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

8-1. 模块特点及规格

8-2. 端子说明

8-3. 输入定义号分配

8-4. 工作模式设定

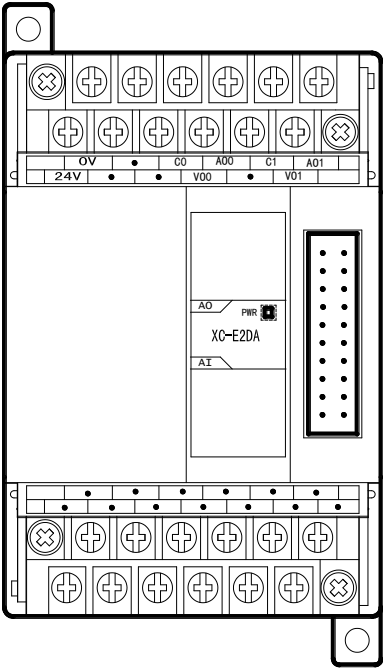
8-5. 外部连接

8-6. 模数转换图

8-7. 编程举例

8-1. 模块特点及规格

XC-E2DA、XC-E2DA-H 模拟量输出模块（以下简称为 XC-E2DA），将 12 位数字值转换成电压、电流值输出。



模块特点

- 2 通道模拟量输出：可以选择电压输出和电流输出两种模式，其中电压输出 0~5V、0~10V，电流输出 0~20mA、4~20mA；
- 12 位的高精度模拟量输出；
- 作为 XC 系列的特殊功能模块，最多可在 PLC 主单元侧连接 7 台模块；
- XC-E2DA-H 的模拟、数字部分电源隔离处理；电流输出为拉电流。

模块规格

项 目	电压输出	电流输出
模拟量输出范围	DC0~5V、0~10V	DC0~20mA、4~20mA
	（外部负载电阻 2KΩ~1MΩ）	（外部负载电阻小于 500Ω）
数字输入范围	12 位二进制数	
分辨率	1/4095(12Bit)；转换数据以 16 进制形式存入 PLC(12Bit)	
综合精确度	1%	
转换速度	3ms/1 通道	
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA	
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上	
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm	

## 8-2. 端子说明

## 端子排布

	0V		C0	A00	C1	A01	
24V	.	.	V00	.	V01		


## 模块信号

通道	端子名	信号名
CH0	AO0	电流模拟量输出
	VO0	电压模拟量输出
	C0	CH0 模拟量输出公共端
CH1	AO1	电流模拟量输出
	VO1	电压模拟量输出
	C1	CH1 模拟量输出公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

### 8-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

通道号	一号单元	二号单元	三号单元	四号单元	五号单元	六号单元	七号单元
0CH	QD100	QD200	QD300	QD400	QD500	QD600	QD700
1CH	QD101	QD201	QD301	QD401	QD501	QD601	QD701



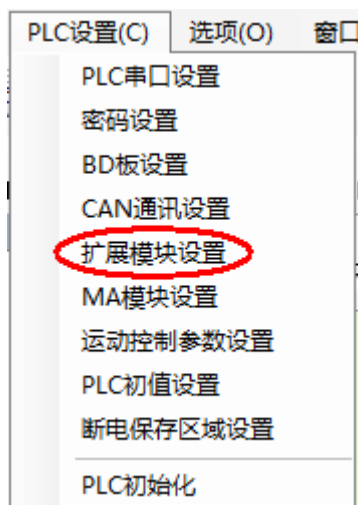
## 8-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

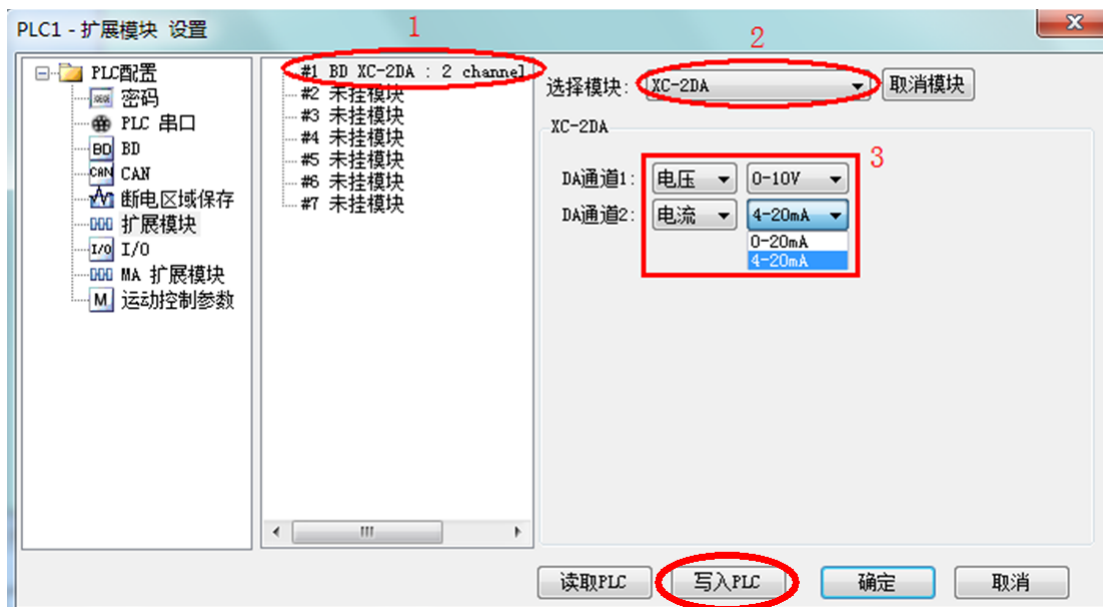
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

### 配置面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息。



第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：在‘3’处可以选择 DA 通道对应的电压或电流模式；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

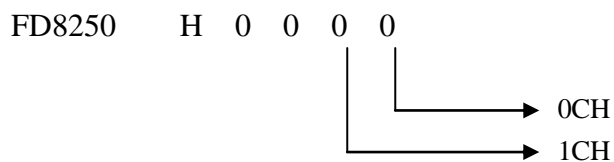
## Flash 寄存器设置

扩展模块输出有电压 0~5V、0~10V，电流 0~20mA、4~20mA 模式可选，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模块	通道编号
	0CH~1CH
1#模块	FD8250
2#模块	FD8254
3#模块	FD8258
4#模块	FD8262
5#模块	FD8264
6#模块	FD8268
7#模块	FD8272

**注：**如上所示每个寄存器设定 2 个通道的模式，每个寄存器的共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 2 个通道的模式。

以 1#模块为例：



## FD 的位定义

以第一模块为例，说明设置方式：

寄存器 FD8250:

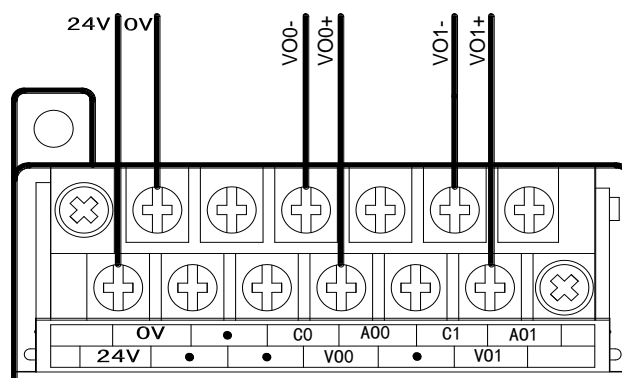
通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
-		0: 电压输出	0: 0~10V 1: 0~5V	-		0: 电压输出	0: 0~10V 1: 0~5V
		1: 电流输出	0: 0~20mA 1: 4~20mA			1: 电流输出	0: 0~20mA 1: 4~20mA

## 8-5. 外部连接

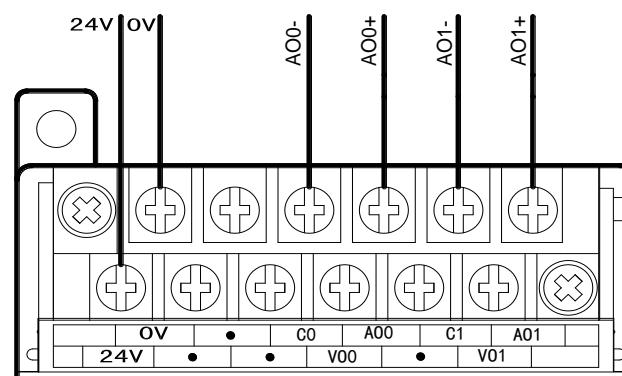
外部连接时，注意以下三个方面：

- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- 为避免干扰，请使用屏蔽线，并对屏蔽层单点接地。
- 模块 0~20mA 或 4~20mA 输出需要由外部提供 24V 电源，模块依据模拟量输出寄存器 QD 数值调节信号回路电流的大小，但是模块本身并不产生电流。

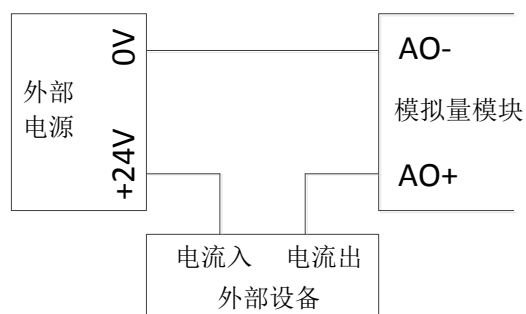
### 电压输出型



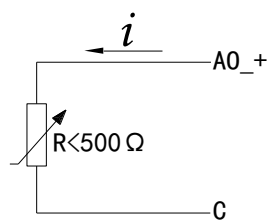
### 电流输出型



**注：** XC-2DA 模块选择电流输出时，为灌电流工作模式，需要由外部提供 24V 电源，接线如下图所示：

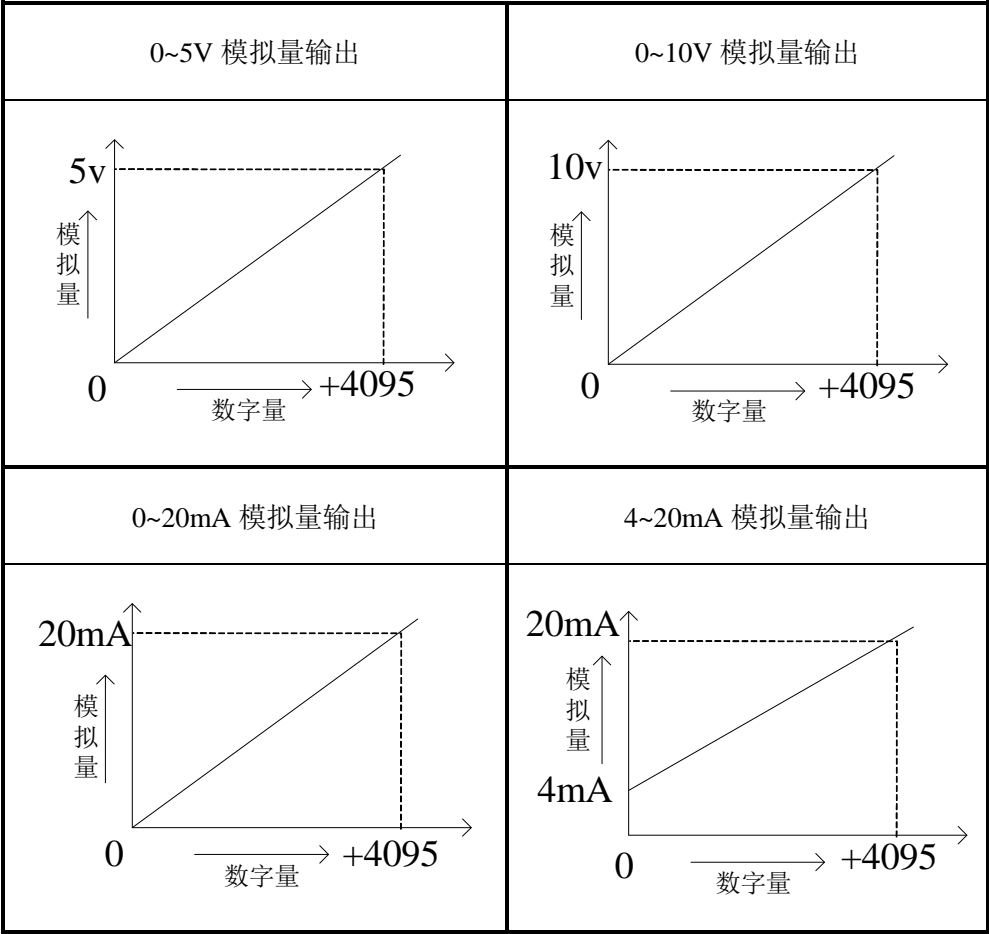


XC-E2DA-H 模块选择电流输出时，为拉电流工作模式，不需要由外部提供 24V 电源，接线如下图所示：



8-6. 模数转换图

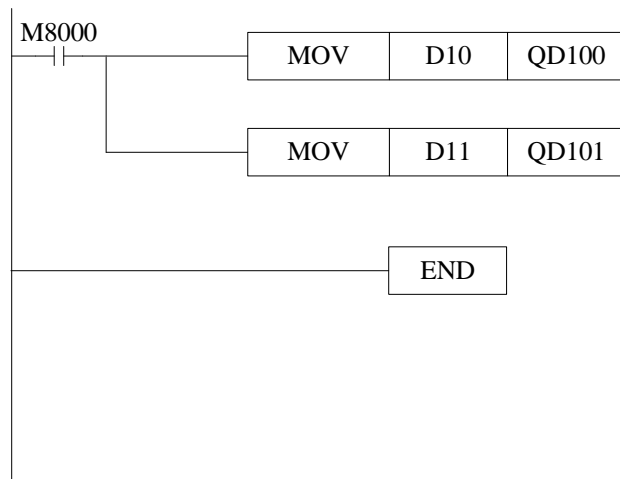
PLC 输出的数字量与其对应的模拟量数据的关系如下图所示：



**注意：**当输入数据超出 K4095 时，D/A 转换的输出模拟量数据保持 5V、10V 或 20mA 不变。

## 8-7. 编程举例

例 实时写入 2 个通道的数据



数据寄存器 D10 写入数据给第 0 通道；

数据寄存器 D11 写入数据给第 1 通道。

## 9、模拟量输入模块 XC-E2AD-H

---

本章主要介绍 XC-E2AD-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

9-1. 模块特点及规格

9-2. 端子说明

9-3. 输入定义号分配

9-4. 工作模式设定

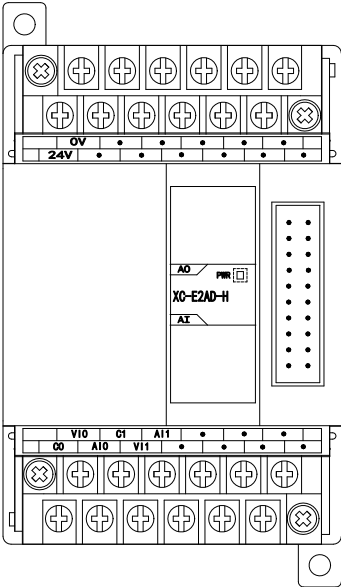
9-5. 外部连接

9-6. 模数转换图

9-7. 编程举例

9-1. 模块特点及规格

XC-E2AD-H 模拟量输入模块，将 2 点模拟输入数值（电压输入，电流输入）转换成数字值，并且把他们传输到 PLC 主单元。



模块特点

- 2 通道模拟量输入：可以选择电压输入和电流输入两种模式，其中电压输入有 0~5V、0~10V，电流输入有 0~20mA、4~20mA 两种模式。
- 14 位的高精度模拟量输入。
- 作为 XC 系列的特殊功能模块，最多可在 PLC 主单元右边连接 7 台模块。
- 2 通道 A/D 具有 PID 控制功能。
- XC-E2AD-H 模拟、数字部分电源隔离处理。

模块规格

项 目	模拟量输入（AD）	
	电压输入	电流输入
模拟量输入范围	DC0~5V、0~10V	DC0~20mA、4~20mA
最大输入范围	DC±18V	DC0~40mA
模拟量输出范围	-	
数字输入范围	-	
数字输出范围	14 位二进制数（0~16383）	
分辨率	1/16383(14Bit)；转换数据以 16 进制形式存入 PLC(14Bit)	
PID 输出值	0~K4095	
综合精确度	0.8%	
转换速度	20ms/1 通道	
模拟量用电源	DC24V±10%，100mA	
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上	
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm	



## 9-2. 端子说明

## 端子排布

	0V	•	•	•	•	•	
24V	•	•	•	•	•	•	•

	VI0	C1	AI1	•	•	•	
C0	AI0	VI1	•	•	•	•	

## 模块信号

通道	端子名	信号名
CH0	AI0	电流模拟量输入
	VI0	电压模拟量输入
	C0	CH0 模拟量输入公共端
CH1	AI1	电流模拟量输入
	VI1	电压模拟量输入
	C1	CH1 模拟量输入公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

### 9-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

#### 第一扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID100	ID102	Y100	QD100	Kp----QD102 Ki----QD103 Kd----QD104 Diff---QD105 Death--QD106
1CH	ID101	ID103	Y101	QD101	

#### 第二扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID200	ID202	Y200	QD2100	Kp----QD202 Ki----QD203 Kd----QD204 Diff---QD205 Death--QD206
1CH	ID201	ID203	Y201	QD201	

#### 第三扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID300	ID302	Y300	QD300	Kp----QD302 Ki----QD303 Kd----QD304 Diff---QD305 Death--QD306
1CH	ID301	ID303	Y301	QD301	

#### 第四扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID400	ID402	Y400	QD400	Kp----QD402 Ki----QD403 Kd----QD404 Diff---QD405 Death--QD406
1CH	ID401	ID403	Y401	QD401	

## 第五扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID500	ID502	Y500	QD500	Kp----QD502 Ki----QD503 Kd----QD504 Diff---QD505 Death--QD506
1CH	ID501	ID503	Y501	QD501	

## 第六扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID600	ID602	Y600	QD600	Kp----QD602 Ki----QD603 Kd----QD604 Diff---QD605 Death--QD606
1CH	ID601	ID603	Y601	QD601	

## 第七扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID700	ID702	Y700	QD700	Kp----QD702 Ki----QD703 Kd----QD704 Diff---QD705 Death--QD706
1CH	ID701	ID703	Y701	QD701	

## 说 明:

- 启动信号 (Y): 当 Y 为 0 时关闭 PID 控制, 为 1 时开启 PID 控制。

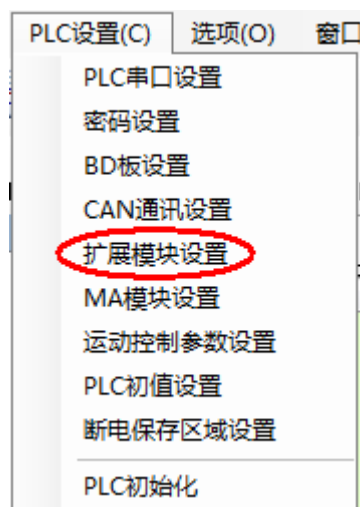
## 9-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

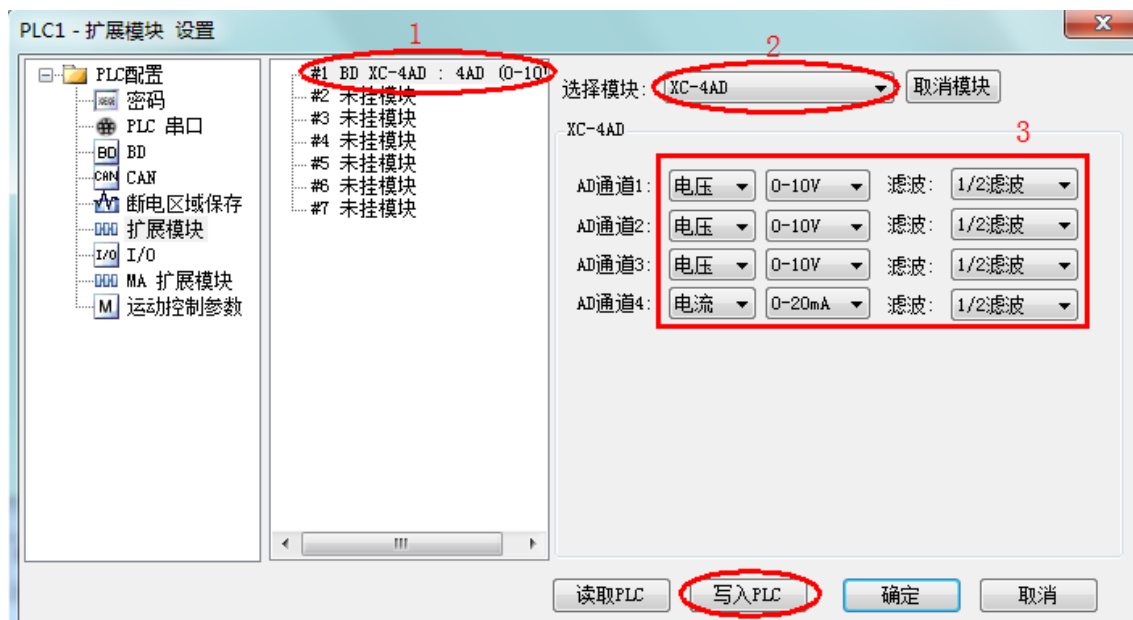
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

### 控制面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；（注：XC-E2AD 配置同 XC-E4AD，此处选 XC-4AD 即可。）

第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：另外在‘3’处可以选择 AD 通道对应的电压或电流模式；（注：只需配置前两路）

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程

序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

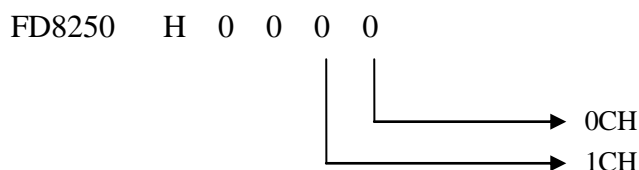
### Flash 寄存器设置

扩展模块输入有电压 0~5V、0~10V，电流 0~20mA、4~20mA 模式可选，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模块	通道编号
	0CH~1CH
1#模块	FD8250
2#模块	FD8258
3#模块	FD8266
4#模块	FD8274
5#模块	FD8282
6#模块	FD8290
7#模块	FD8298

**注：**如上所示每个寄存器设定 2 个通道的模式，每个寄存器的共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 2 个通道的模式。

以 1#模块为例：



### FD 的位定义

以第一模块为例，说明设置方式：

寄存器 FD8250：

通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波	0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波	0: 电压输入	0: 0~10V 1: 0~5V	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波
10: 1/3 滤波							
11: 1/4 滤波	1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波	1: 电流输入	0: 0~20mA 1: 4~20mA	0: 0~20mA 1: 4~20mA	10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波

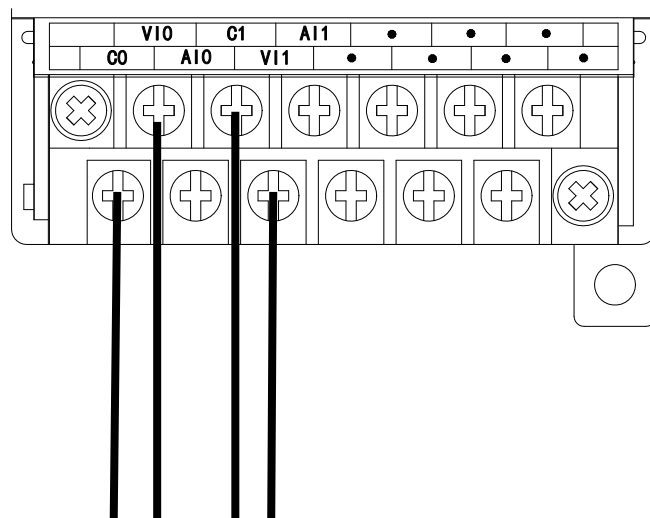
**例：**要设置第一个模块的输入第 1、第 0 通道的工作模式分别为 4~20mA、0~10V，滤波都为 1/2 滤波，FD8250 中的数值为 0300H。

## 9.5. 外部连接

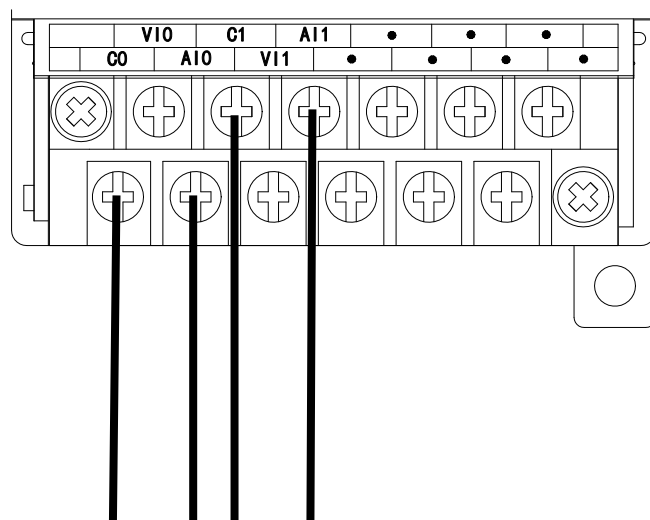
外部连接时，注意以下两个方面：

- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- 为避免干扰，请使用屏蔽线，并对屏蔽层单点接地。

### 电压单端输入

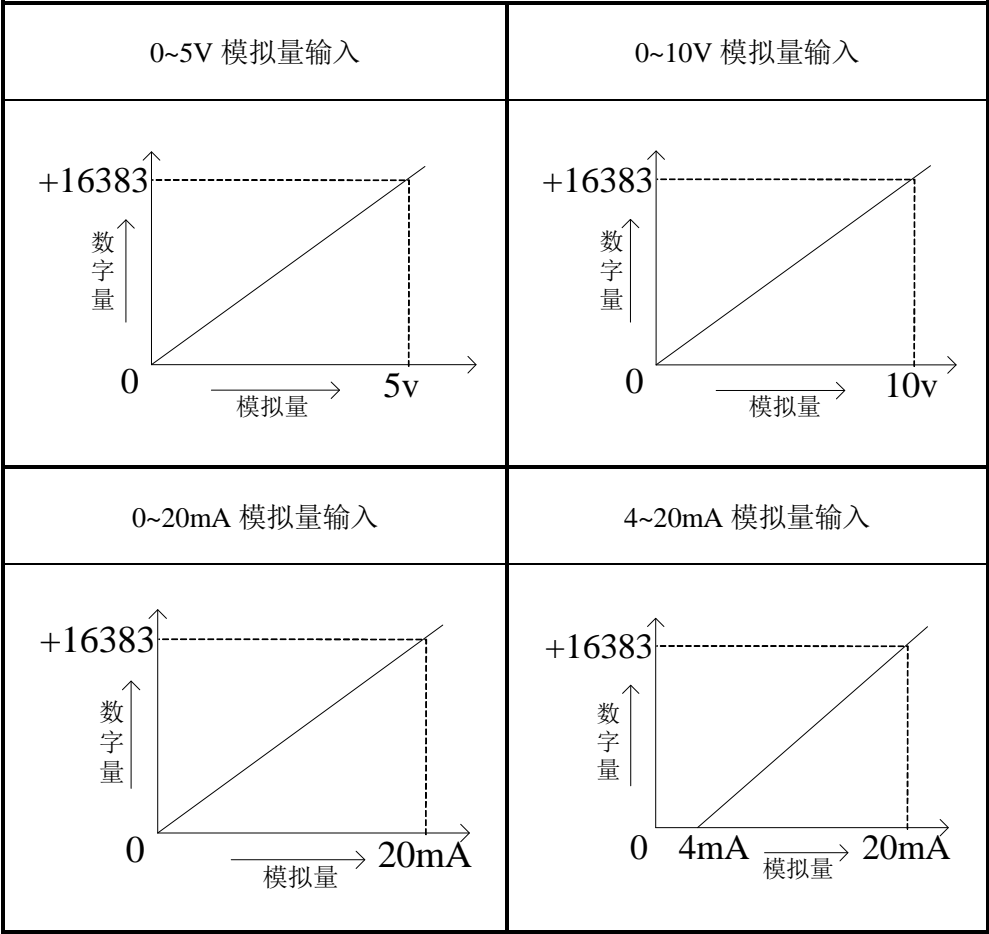


### 电流单端输入



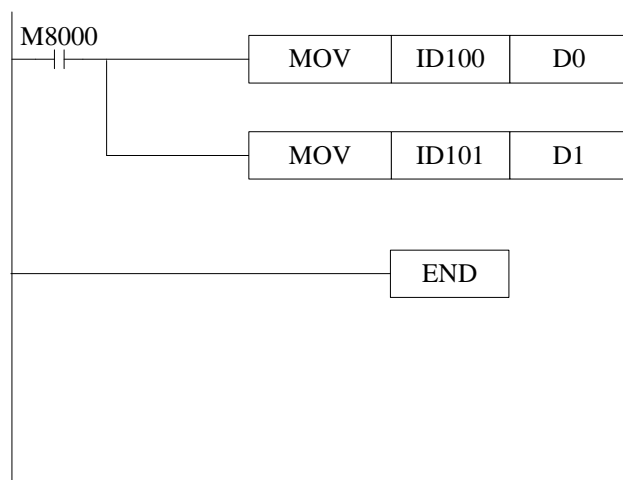
9-6. 模数转换图

输入模拟量与转换的数字量关系如下表所示：



## 9-7. 编程举例

例 实时读取 2 个通道的数据（以第 1 个模块为例）



说明：

M8000 为常 ON 线圈，在 PLC 运行期间一直为 ON 状态。

PLC 开始运行，不断将 1#模块第 0 通道的数据写入数据寄存器 D0；

第 1 通道的数据写入数据寄存器 D1。



## 10、PT100 温度控制模块 XC-E6PT(-P)(-H)

本章主要介绍 XC-E6PT、XC-E6PT-H、XC-E6PT-P、XC-E6PT-P-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

10-1. 模块特点及规格

10-2. 端子说明

10-3. 输入定义号分配

10-4. 工作模式设定

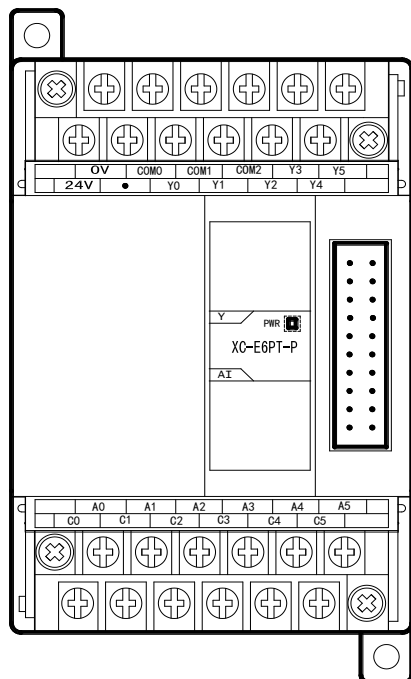
10-5. 外部连接

10-6. 编程举例

## 10-1. 模块特点及规格

XC-E6PT、XC-E6PT-H 模块只有采集温度的功能，不带 PID 控制功能，没有输出通道。当前温度地址与 XC-E6PT-P 相同。

XC-E6PT-P、XC-E6PT-P-H 温度 PID 控制模块（以下简称为 XC-E6PT-P），对 6 点 PT100 温度信号进行处理，并把它们传输到 PLC 主单元。



### 模块特点

- 铂热电阻输入，分度号 Pt100。
- 6 通道输入，6 通道输出，2 组 PID 参数（每 3 路一组 PID 参数）。
- 1mA 恒流输出，不受外界环境变化影响。
- 分辨率精度为 0.1℃。
- 作为 XC 的特殊功能模块，最多可连接 7 台模块。
- XC-E6PT-H、XC-E6PT-P-H 模拟、数字部分电源隔离处理。

### 模块规格

项目	内容
模拟量输入信号	Pt100 铂热电阻
测量温度范围	-100℃～350℃（XC-E6PT、XC-E6PT-P）； -100℃～500℃（XC-E6PT-H、XC-E6PT-P-H）
数字输出范围	-1000～3500 或 -1000～5000，带符号位 16 位，二进制
控制精度	±0.5℃
分辨率	0.1℃
综合精确度	1%（相对最大值）
转换速度	20ms/1 通道
模拟量用电源	DC24V±10%，50mA
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm

**注意：**（1）无信号输入时，其通道数据为 3500 或 5000。

（2）根据实际需要，连接 Pt100 铂热电阻。

## 10-2. 端子说明

## 端子排布

	0V	COM0	COM1	COM2	Y3	Y5	
24V	.	Y0	Y1	Y2	Y4		

	A0	A1	A2	A3	A4	A5	
C0	C1	C2	C3	C4	C5		

## 模块信号

通道	端子名	信号名
CH0	A0	0CH 热电阻输入端
	C0	0CH 热电阻输入公共端
CH1	A1	1CH 热电阻输入端
	C1	1CH 热电阻输入公共端
CH2	A2	2CH 热电阻输入端
	C2	2CH 热电阻输入公共端
CH3	A3	3CH 热电阻输入端
	C3	3CH 热电阻输入公共端
CH4	A4	4CH 热电阻输入端
	C4	4CH 热电阻输入公共端
CH5	A5	5CH 热电阻输入端
	C5	5CH 热电阻输入公共端
-	Y0	输出 0 通道
	Y1	输出 1 通道
	Y2	输出 2 通道
	Y3	输出 3 通道
	Y4	输出 4 通道
	Y5	输出 5 通道
	COM0	输出公共端
	COM1	输出公共端
	COM2	输出公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

**10-3. 输入输出定义号分配**

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

**第一扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度	设定温度	PID 启停控制位	前 3 路 PID 值	后 3 路 PID 值
0CH	ID100	QD100	Y100	Kp----QD106 Ki----QD107 Kd----QD108 Diff---QD109	Kp----QD110 Ki----QD111 Kd----QD112 Diff---QD113
1CH	ID101	QD101	Y101		
2CH	ID102	QD102	Y102		
3CH	ID103	QD103	Y103		
4CH	ID104	QD104	Y104		
5CH	ID105	QD105	Y105		

**第二扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度	设定温度	PID 启停控制位	前 3 路 PID 值	后 3 路 PID 值
0CH	ID200	QD200	Y200	Kp----QD206 Ki----QD207 Kd----QD208 Diff---QD209	Kp----QD210 Ki----QD211 Kd----QD212 Diff---QD213
1CH	ID201	QD201	Y201		
2CH	ID202	QD202	Y202		
3CH	ID203	QD203	Y203		
4CH	ID204	QD204	Y204		
5CH	ID205	QD205	Y205		

**第三扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度	设定温度	PID 启停控制位	前 3 路 PID 值	后 3 路 PID 值
0CH	ID300	QD300	Y300	Kp----QD306 Ki----QD307 Kd----QD308 Diff---QD309	Kp----QD310 Ki----QD311 Kd----QD312 Diff---QD313
1CH	ID301	QD301	Y301		
2CH	ID302	QD302	Y302		
3CH	ID303	QD303	Y303		
4CH	ID304	QD304	Y304		
5CH	ID305	QD305	Y305		

## 第四扩展模块寄存器定义号

通 道	当前温度	设定温度	PID 启停控制位	前 3 路 PID 值	后 3 路 PID 值
0CH	ID400	QD400	Y400	Kp-----QD406 Ki-----QD407 Kd-----QD408 Diff---QD409	Kp-----QD410 Ki-----QD411 Kd-----QD412 Diff---QD413
1CH	ID401	QD401	Y401		
2CH	ID402	QD402	Y402		
3CH	ID403	QD403	Y403		
4CH	ID404	QD404	Y404		
5CH	ID405	QD405	Y405		

## 第五扩展模块寄存器定义号

通 道	当前温度	设定温度	PID 启停控制位	前 3 路 PID 值	后 3 路 PID 值
0CH	ID500	QD500	Y500	Kp-----QD506 Ki-----QD507 Kd-----QD508 Diff---QD509	Kp-----QD510 Ki-----QD511 Kd-----QD512 Diff---QD513
1CH	ID501	QD501	Y501		
2CH	ID502	QD502	Y502		
3CH	ID503	QD503	Y503		
4CH	ID504	QD504	Y504		
5CH	ID505	QD505	Y505		

## 第六扩展模块寄存器定义号

通 道	当前温度	设定温度	PID 启停控制位	前 3 路 PID 值	后 3 路 PID 值
0CH	ID600	QD600	Y600	Kp-----QD606 Ki-----QD607 Kd-----QD608 Diff---QD609	Kp-----QD610 Ki-----QD611 Kd-----QD612 Diff---QD613
1CH	ID601	QD601	Y601		
2CH	ID602	QD602	Y602		
3CH	ID603	QD603	Y603		
4CH	ID604	QD604	Y604		
5CH	ID605	QD605	Y605		

## 第七扩展模块寄存器定义号

通 道	当前温度	设定温度	PID 启停控制位	前 3 路 PID 值	后 3 路 PID 值
0CH	ID700	QD700	Y700	Kp-----QD706 Ki-----QD707 Kd-----QD708 Diff---QD709	Kp-----QD710 Ki-----QD711 Kd-----QD712 Diff---QD713
1CH	ID701	QD701	Y701		
2CH	ID702	QD702	Y702		
3CH	ID703	QD703	Y703		
4CH	ID704	QD704	Y704		
5CH	ID705	QD705	Y705		

说 明:

- 启动信号 (Y): 当 Y 为 0 时关闭 PID 控制, 为 1 时开启 PID 控制。

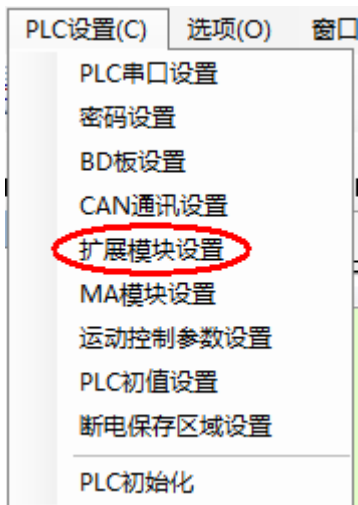
## 10-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

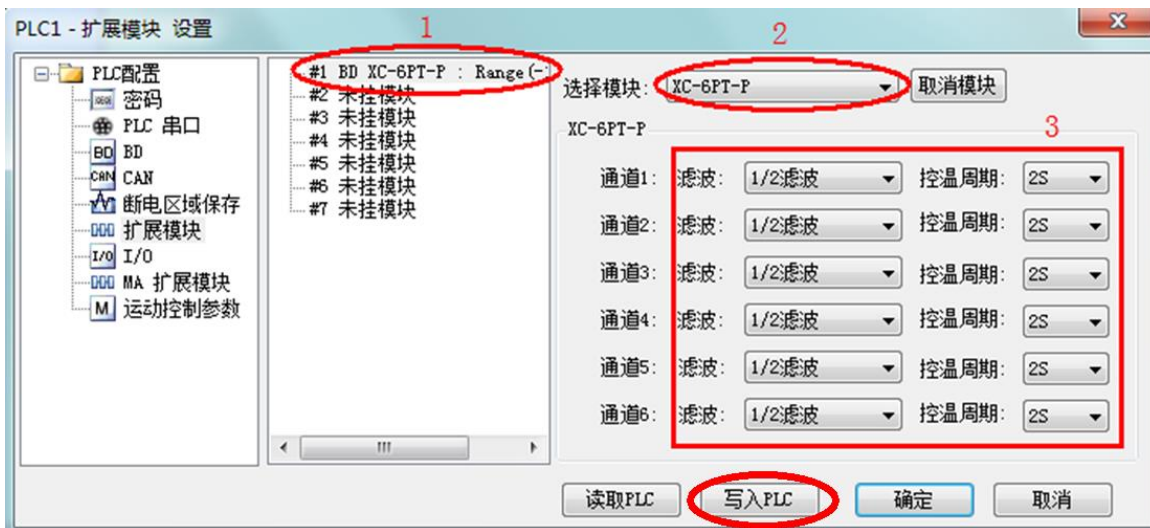
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

### 配置面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



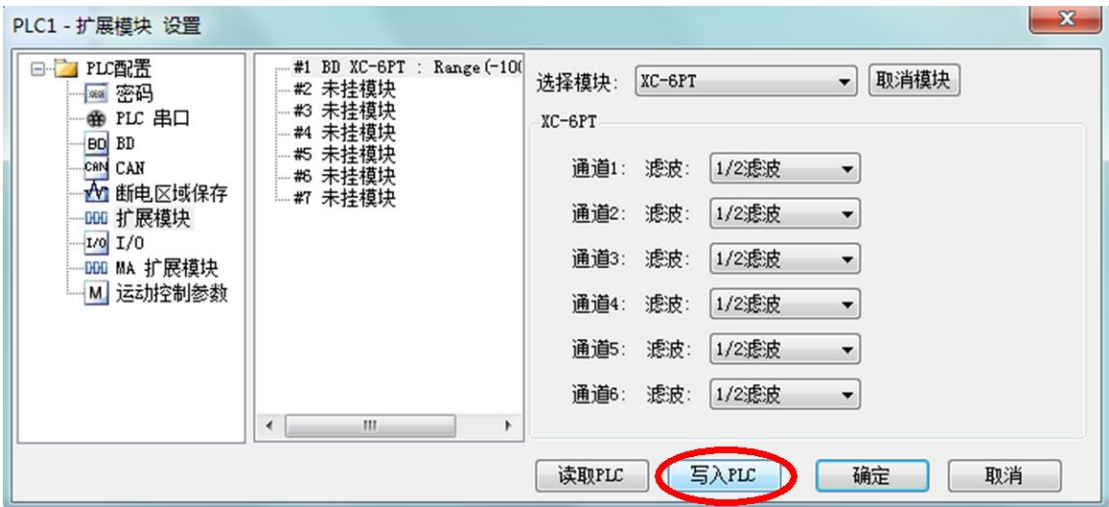
第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：另外在‘3’处可以选择对应滤波方式和各通道对应的控温周期；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

注意：XC-E6PT 的配置面板如下：



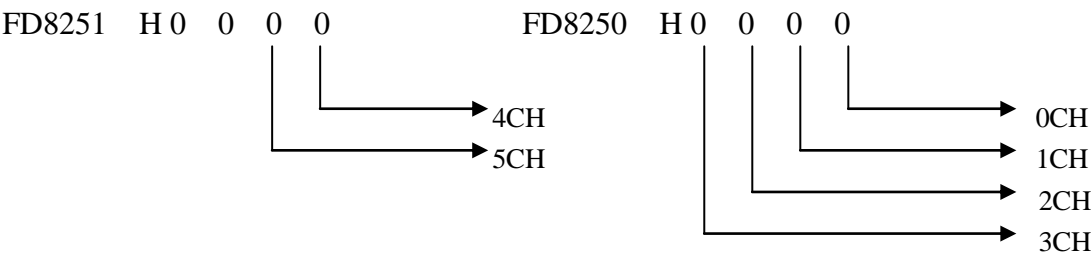
**Flash 寄存器设置**

扩展模块 0CH~5CH 通道可设定滤波参数和控温周期，通过 PLC 内部的特殊 FLASH 数据寄存器 FD 进行设置。如下所示：

模 块	通道编号	
	0CH~3CH	4CH~5CH
1#模块	FD8250	FD8251 低字节
2#模块	FD8258	FD8259 低字节
3#模块	FD8266	FD8267 低字节
4#模块	FD8274	FD8275 低字节
5#模块	FD8282	FD8283 低字节
6#模块	FD8290	FD8291 低字节
7#模块	FD8298	FD8299 低字节

注：如上所示每个寄存器设定 4 个通道的模式，每个寄存器的共有 16 个位，从低到高每 4 个位依次设置 4 个通道的模式。

以 1#模块为例：





### FD 的位定义

滤波方式和控温周期：

- 模块可以设定的工作模式有：滤波方式和控温周期。
- 控温周期：进行 PID 调节时，输出端子是在周期时间内按 PID 输出值计算得的占空比进行加热，这段周期时间就是控温周期。

以第一模块为例，说明设置方式：

寄存器 FD8250：

通道 1				通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波	-	0: 2 秒	00: 1/2 滤波	-	0: 2 秒		
01: 不滤波			01: 不滤波				
10: 1/3 滤波		1: 20 秒	10: 1/3 滤波		1: 20 秒		
11: 1/4 滤波			11: 1/4 滤波				
通道 3				通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
00: 1/2 滤波	-	0: 2 秒	00: 1/2 滤波	-	0: 2 秒		
01: 不滤波			01: 不滤波				
10: 1/3 滤波	-	1: 20 秒	10: 1/3 滤波		1: 20 秒		
11: 1/4 滤波			11: 1/4 滤波				

寄存器 FD8251 低字节：

通道 5				通道 4			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波	-	0: 2 秒	00: 1/2 滤波	-	0: 2 秒		
01: 不滤波							
10: 1/3 滤波	-	1: 20 秒	10: 1/3 滤波	-	1: 20 秒		
11: 1/4 滤波							

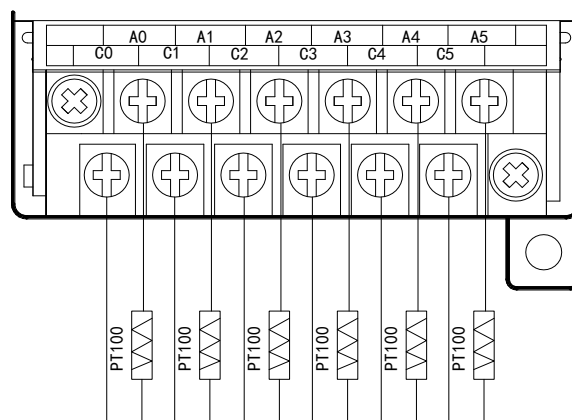
**注意：**出厂时默认值都为 0，初始滤波方式为 1/2 滤波。

## 10-5. 外部连接

热电阻连接时，注意以下两个方面：

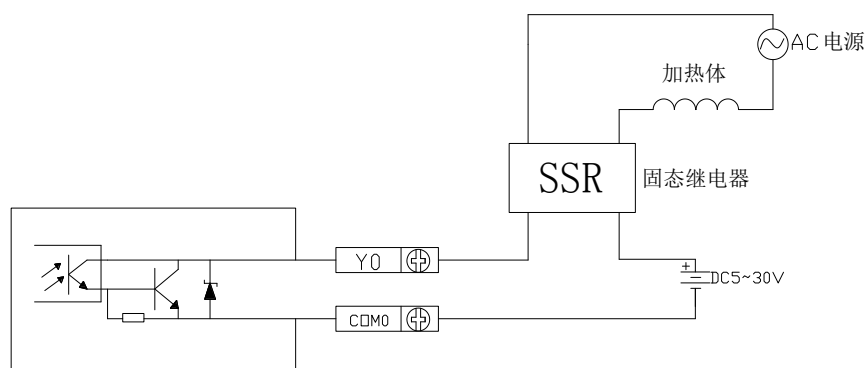
- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- 为避免干扰，应对信号线采取屏蔽措施。

### 输入接法

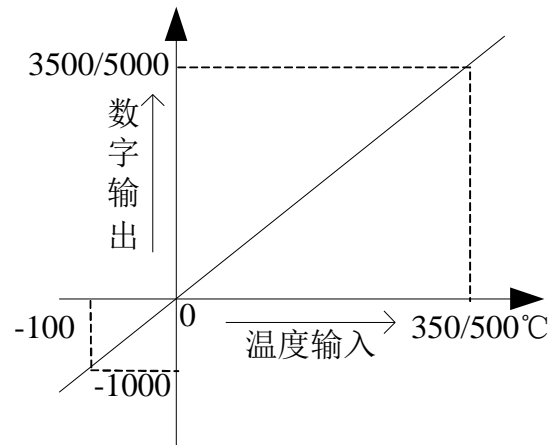


### 输出电路

- 输出端子：晶体管输出型端子，请选用 DC5V~30V 的平滑电源。
- 电路绝缘：可编程序控制器内部电路和输出晶体管之间使用光耦合器进行光绝缘，各个公共模块也是互相分开的。
- 响应时间：从可编程序控制器驱动（或断路）光耦合器到晶体管 ON/OFF 的时间，不超过 0.2ms。
- 输出电流：为了限制温度升高，请按每一点通电 0.15A 使用。
- 开路漏电流：0.1mA 以下。

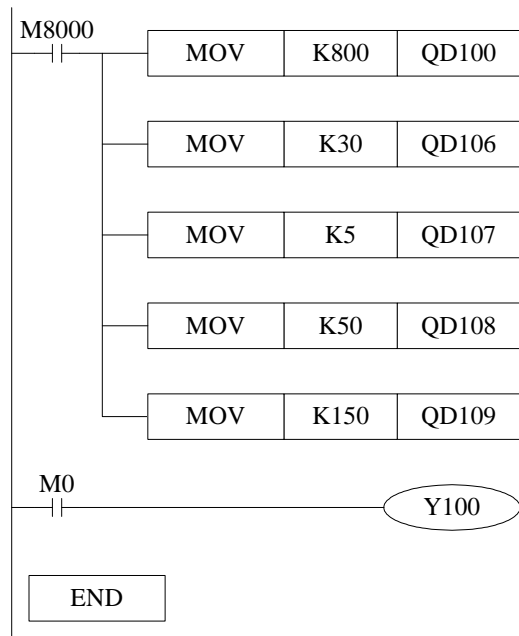


PT100 输入特性曲线



## 10-6. 编程举例

**例 1：**以 1#模块为例，对其 0CH 进行 PID 控制。



**说明：**

设定第 0 通道的温度设定值为 800（80℃），

设定第 0 通道比例系数  $K_p$  为 30，

设定第 0 通道积分系数  $K_i$  为 5，

设定第 0 通道微分系数  $K_d$  为 500，

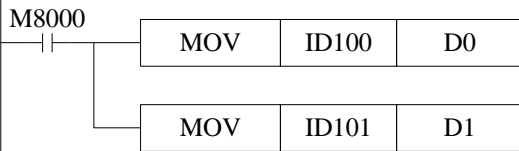
设定第 0 通道控制范围为 Diff 为 150（即在 650-950 之间投入 PID 运算），

通过 Y100 来启动/停止第 0 通道的 PID 控制。

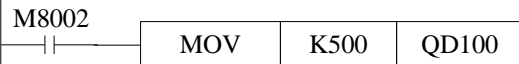
**例 2：**XC-E6PT-P 温度 PID 控制模块安装在 1#位置，将 0CH、1CH 的温度测量值存放在寄存器 D0、D1 中，并对 0CH 进行 PID 调整。

软件编程：

0CH,1CH的温度测量值分别存在寄存器D0, D1中



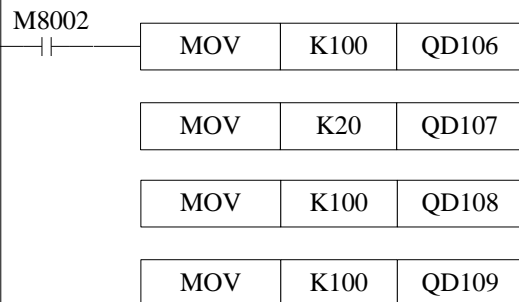
设定值



Y100 PID启停位



PID调整 依次为P,I,D,PID调节范围



END



## 11、PT100 温度控制模块 XC-E2PT-H

---

本章主要介绍 XC-E2PT-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

11-1. 模块特点及规格

11-2. 端子说明

11-3. 输入定义号分配

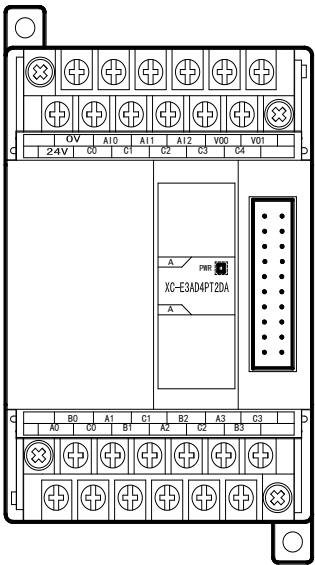
11-4. 工作模式设定

11-5. 外部连接

11-6. 编程举例

### 11-1. 模块特点及规格

XC-E2PT-H 作为温度采集模块，支持 2 通道 PT100 温度输入，该模块集成 2 路独立温度采集，不带 PID 调节功能。



#### 模块特点

- 具有 2 通道 PT100 温度输入。
- 采用 DC-DC 电源隔离设计，增强系统抗干扰能力。
- 显示温度精度为 0.01℃。
- 作为 XC 的特殊功能模块，最多可连接 7 台。

#### 模块规格

项目	内容
模拟量输入信号	Pt100 铂热电阻
测量温度范围	-100℃～327℃
数字输出范围	-10000～32767，带符号位 16 位，二进制
控制精度	±0.5℃
分辨率	0.01℃
综合精确度	1%（相对最大值）
转换速度	20ms/1 通道
模拟量用电源	DC24V±10%，50mA
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm

**注意：**（1）无信号输入时，其通道数据为 32767。  
（2）根据实际需要，连接 Pt100 铂热电阻。

#### 版本要求

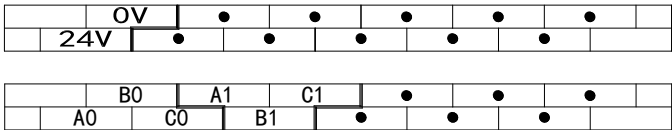
- PLC 本体：硬件版本 V3.2 及以上版本。
- 编程软件：XCPro V3.3L 及以上版本。
- 温度传感器：铂热电阻 PT100。



11-2. 端子说明

端子排布

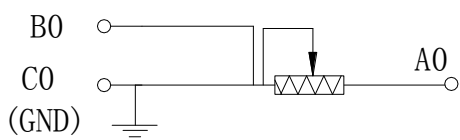
对于 XC-E2PT-H 温度控制模块而言，端子台排列如下所示：



模块信号

通道	端子名	信号名
CH0	A0	0CH 热电阻输入端
	B0	
	C0	0CH 热电阻输入公共端
CH1	A1	1CH 热电阻输入端
	B1	
	C1	1CH 热电阻输入公共端
	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

三线制 PT100 铂热电阻的输入接线方式，具体方式如下：



其中，对于一般的三线制 PT100 铂热电阻，可根据导线颜色区分其接线方式，其中相同颜色的两根导线可随机接至 B0 及 C0 端子侧，另一端可接至 A0 端。

**11-3. 输入输出定义号分配**

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

**第一扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度
0CH	ID100
1CH	ID101

**第二扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度
0CH	ID200
1CH	ID201

**第三扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度
0CH	ID300
1CH	ID301

**第四扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度
0CH	ID400
1CH	ID401

**第五扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度
0CH	ID500
1CH	ID501

**第六扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度
0CH	ID600
1CH	ID601

**第七扩展模块寄存器定义号**

通 道	当前温度
0CH	ID700
1CH	ID701

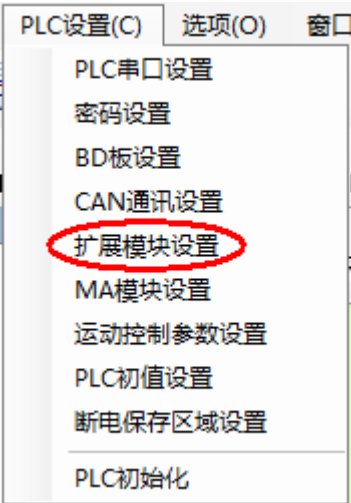
11-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

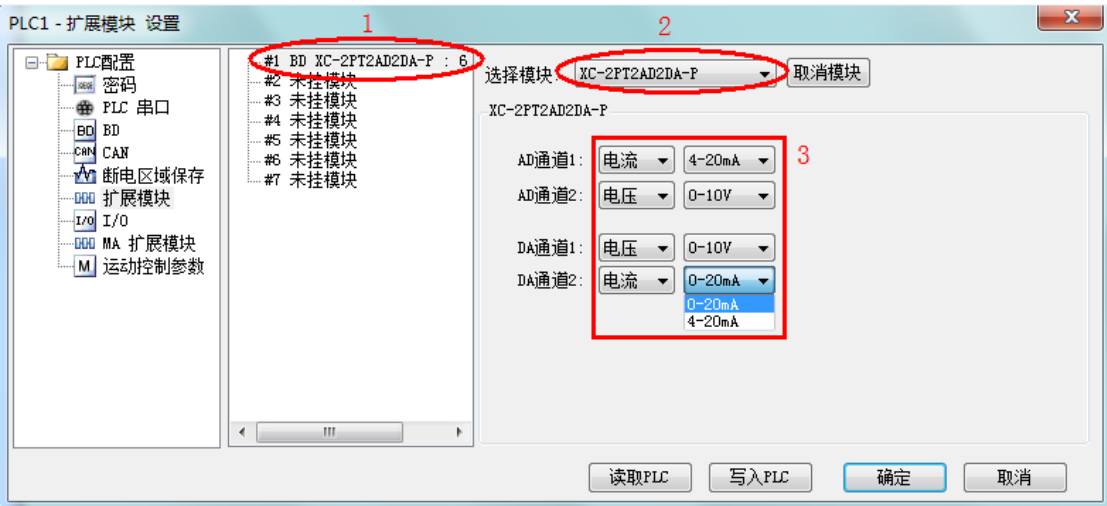
- 1：通过设置面板配置
- 2：通过 Flash 寄存器（FD）设置

配置面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：

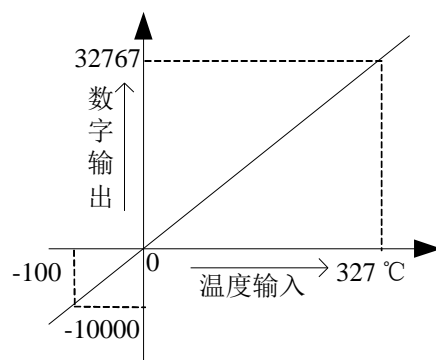


之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



- 第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号（此处请选择“XC-2PT2AD2DA-P”）；
- 第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；
- 第三步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。

**PT100 输入特性曲线**

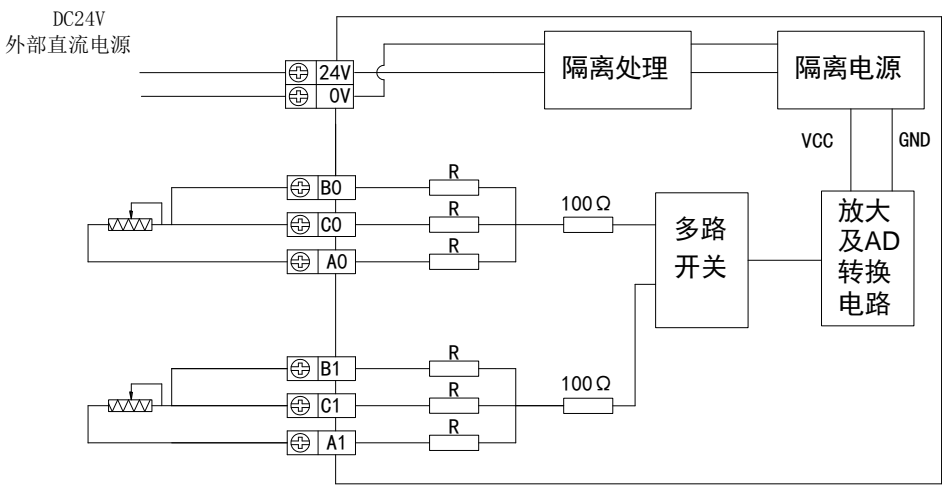


11-5. 外部连接

热电阻连接时，注意以下两个方面：

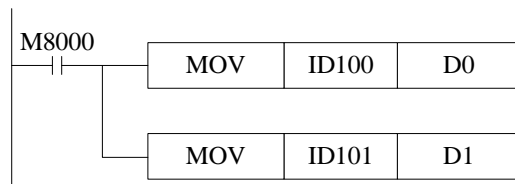
- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- 为避免干扰，应对信号线采取屏蔽措施。

接线图如下所示：



## 11-6. 程序举例

例：以#1 模块为例，读取 2 路温度值



说明：

将 0 通道、1 通道的温度测量值分别存在寄存器 D0、D1 中。

## 12、热电偶温度控制模块 XC-E2TCA-P、XC-E6TCA-P

本章主要介绍 XC-E6TCA-P 模块的规格、相关热电偶知识、端子说明、数据地址说明、工作流程和原理、读写数据指令说明以及相关编程举例。

12-1. 模块特点及规格

12-2. 热电偶背景知识介绍

12-3. 端子说明

12-4. 数据地址说明

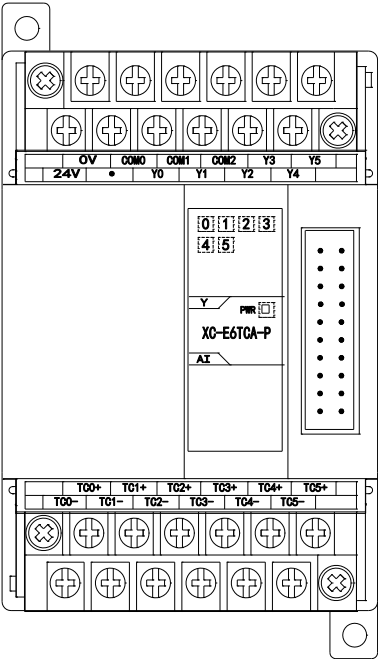
12-5. 模块工作流程及相关原理

12-6. 读写数据指令说明

12-7. 编程举例

12-1. 模块特点及规格

XC-E6TCA-P(V4)及以上版本在 XC-E6TCA-P（V3）的基础上进行了升级，具有更强的抗干扰能力。XC-E2TCA-P/XC-E6TCA-P 作为 PID 温度控制模块，支持多型号热电偶输入，针对多路温度控制应用而推出的解决方案。该模块集成 2/6 路独立温度采集，具有 PID 自整定、独立 PID 参数设置、本体通讯读写等功能。因此，基于此模块，可与 PLC、触摸屏、计算机等组成分布式温度控制系统。



模块特点

- 支持多种热电偶类型。
- 采用 DC-DC 电源隔离设计，增强系统抗干扰能力。
- 显示温度精度为 0.1℃。
- 独立设置每路温度通道 PID 参数值，具有单独寄存器地址空间。
- 支持 PID 实时自整定功能。允许设备在各种状态下（冷态、加热状态、过渡状态等），进行 PID 自整定，得到合适 PID 整定值。
- 基于 PLC 本体通讯指令 FROM 和 TO 指令进行数据交换，增加产品运用灵活性，节省交互数据量，扩大数据存储空间。
- 作为 XC 的特殊功能模块，最多可连接 7 台。

模块规格

项 目	规 格
测量温度范围	K 型：0℃～1300℃（注：V6 以下的老版本为 0℃～1000℃） S 型：0℃～1700℃ E 型：0℃～600℃ N 型：0℃～1200℃ B 型：0℃～1800℃ T 型：0℃～400℃ J 型：0℃～800℃ R 型：0℃～1700℃
输入通道数	6 通道（XC-E2TCA-P 为 2 通道）
分辨率	0.1℃
综合精确度	量程*1%
转换速度	20ms/1 通道
使用环境	无腐蚀性气体
环境温度	0℃~60℃
保存环境温度	-20~70℃



环境湿度	5~95%
保存环境湿度	5~95%
安装	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm

#### 适用环境

- PLC 本体：硬件版本 V3.1e 及以上版本。
- 编程软件：XCPro V3.1b 及以上版本。
- 温度传感器：K 型热电偶，S 型热电偶，E 型热电偶，N 型热电偶，J 型热电偶，T 型热电偶，R 型热电偶。

## 12-2. 热电偶背景知识介绍

### 12-2-1. 热电偶概述

热电偶作为工业测温中最广泛使用的温度传感器之一，通常和显示仪表等配套使用，直接测量各种生产过程中-40~1800℃范围内的液体、蒸气和气体介质以及固体的表面温度。

当两种不同成份的导体（称为热电偶丝材或热电极）两端接合成回路，当接合点的温度不同时，在回路中就会产生电动势，这种现象称为热电效应，而这种电动势称为热电势。热电偶利用热电效应原理进行温度测量，测量端直接作用于介质，冷端与显示仪表或配套仪表连接，那么，显示仪表会指出热电偶所产生的热电势。

所以，热电偶实际上是一种能量转换器，它将热能转换为电能，用所产生的热电势测量温度，对于热电偶的热电势。

工业测温用的热电偶，其基本构造包括热电偶丝材、绝缘管、保护管和接线盒等。

### 12-2-2. 常见热电偶类型

#### 1、K 型热电偶镍铬（镍硅（镍铝）热电偶）

K 型热电偶是抗氧化性较强的贱金属热电偶，可测量 0~1300℃的介质温度，适宜在氧化性及惰性气体中连续使用，短期使用温度为 1200℃，长期使用温度为 1000℃，其热电势与温度的关系近似线性，是目前用量最大的热电偶。然而，它不适宜在真空、含硫、含碳气氛及氧化还原交替的气氛下裸丝使用；当氧分压较低时，镍铬极中的铬将择优氧化，使热电势发生很大变化，但金属气体对其影响较小，因此，多采用金属制保护管。

K 型热电偶缺点：

（1）热电势的高温稳定性较 N 型热电偶及贵金属热电偶差，在较高温度下（例如超过 1000℃）往往因氧化而损坏；

（2）在 250~500℃范围内短期热循环稳定性不好，即在同一温度点，在升温降温过程中，其热电势示值不一样，其差值可达 2~3℃；

（3）其负极在 150~200℃范围内要发生磁性转变，致使在室温至 230℃范围内分度值往往偏离分度表，尤其是在磁场中使用时往往出现与时间无关的热电势干扰；

（4）长期处于高通量中系统辐照环境下，由于负极中的锰（Mn）、钴（Co）等元素发生蜕变，使其稳定性欠佳，致使热电势发生较大变化。

#### 2、S 型热电偶（铂铑 10—铂热电偶）

该热电偶的正极成份为含铑 10%的铂铑合金，负极为纯铂。

其特点是：

（1）热电性能稳定、抗氧化性强、宜在氧化性气氛中连续使用、长期使用温度可达 1300℃，超达 1400℃时，即使在空气中、纯铂丝也将会再结晶，使晶粒粗大而断裂；

（2）精度高，在所有热电偶中准确度等级最高，通常用作标准或测量较高温度；

（3）使用范围较广，均匀性及互换性好；

（4）主要缺点有：微分热电势较小，因而灵敏度较低；价格较贵，机械强度低，不适宜在还原性气氛或有金属蒸汽的条件下使用。

#### 3、E 型热电偶（镍铬—铜镍[康铜]热电偶）

E 型热电偶为一种较新产品，正极为镍铬合金，负极为铜镍合金（康铜）。其最大特点是在常用的热电偶中，其热电势最大，即灵敏度最高；它的应用范围虽不及 K 型偶广泛，但在要求灵敏度高、热导率低、可容许大电阻的条件下，常常被选用；使用中的限制条件与 K 型相同，

但对于含有较高湿度气氛的腐蚀不很敏感。

#### 4、N 型热电偶（镍铬硅—镍硅热电偶）

该热电偶的主要特点：在 1300℃以下调温抗氧化能力强，长期稳定性及短期热循环复现性好，耐核辐射及耐低温性能好，另外，在 400~1300℃范围内，N 型热电偶的热电特性的线性比 K 型偶要好；但在低温范围内（-200~400℃）的非线性误差较大，同时，材料较硬难于加工。

#### 5、J 型热电偶（铁—康铜热电偶）

J 型热电偶：该热电偶的正极为纯铁，负极为康铜（铜镍合金），其特点是价格便宜，适用于真空氧化的还原或惰性气氛中，温度范围从-200~800℃，但常用温度只在 500℃以下，因为超过这个温度后，铁热电极的氧化速率加快，如采用粗线径的丝材，尚可高温中使用且有较长的寿命；该热电偶能耐氢气（H<sub>2</sub>）及一氧化碳（CO）气体腐蚀，但不能在高温（例如 500℃）含硫（S）的气氛中使用。

#### 6、T 型热电偶（铜—铜镍热电偶）

T 型热电偶：该热电偶的正极为纯铜，负极为铜镍合金（也称康铜），其主要特点是：在贱金属热电偶中，它的准确度最高、热电极的均匀性好；它的使用温度是-200~350℃，因铜热电极易氧化，并且氧化膜易脱落，故在氧化性气氛中使用时，一般不能超过 300℃，在-200~300℃范围内，它们灵敏度比较高，铜—康铜热电偶还有一个特点是价格便宜，是常用几种定型产品中最便宜的一种。

#### 7、R 型热电偶（铂铑 13—铂热电偶）

该热电偶的正极为含 13%的铂铑合金，负极为纯铂，同 S 型相比，它的电势率大 15%左右，其它性能几乎相同，该种热电偶在日本产业界，作为高温热电偶用得最多，而在中国，则用得较少。

### 12-3. 端子说明

#### 端子排布

以 XC-E6TCA-P 为例说明：

	0V	COM0	COM1	COM2	Y3	Y5	
24V	.	.Y0	Y1	Y2	Y4		

	TC0+	TC1+	TC2+	TC3+	TC4+	TC5+	
TC0-	TC1-	TC2-	TC3-	TC4-	TC5-		

名称	注释			
输入端子 (TC0+,TC0,...,TC5+,TC5-)	6 通道	模拟量输入， 范围：K 型： 0℃～1300℃ S 型： 0℃～1700℃ E 型： 0℃～600℃ N 型： 0℃～1200℃ B 型： 0℃～1800℃ T 型： 0℃～400℃ J 型： 0℃～800℃ R 型： 0℃～1700℃		
输出端子 (Y0~Y5)		6 通道	模拟量输出	以数字量形式，范围： 0~4095
			开关量输出	以占空比形式，在接通时间内 Y 输出
电源输入 (24V，0V)		24V： +24V 电源		可连接 XC 本体 24V 输出或单独接开关电源
		0V： 电源公共端		

注意：（1）XC-E2TCA-P 的输入端子和输出端子只有 2 路。

（2）输出端子 Y0~Y5 是 PID 控制输出。

## 12-4. 数据地址说明

### 12-4-1. 工作模式定义

对于 XC-E2TCA-P、XC-E6TCA-P 温度模块而言，可连接多种形式的热电偶。为便于配置，对各种热电偶的类型加以索引号以便区别，如下表所示：

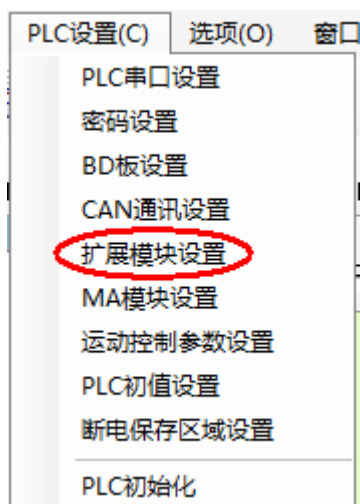
索引号	0	1	2	3	4	5	6
热电偶类型	K 型	S 型	E 型	N 型	J 型	T 型	R 型

工作模式的设定有两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

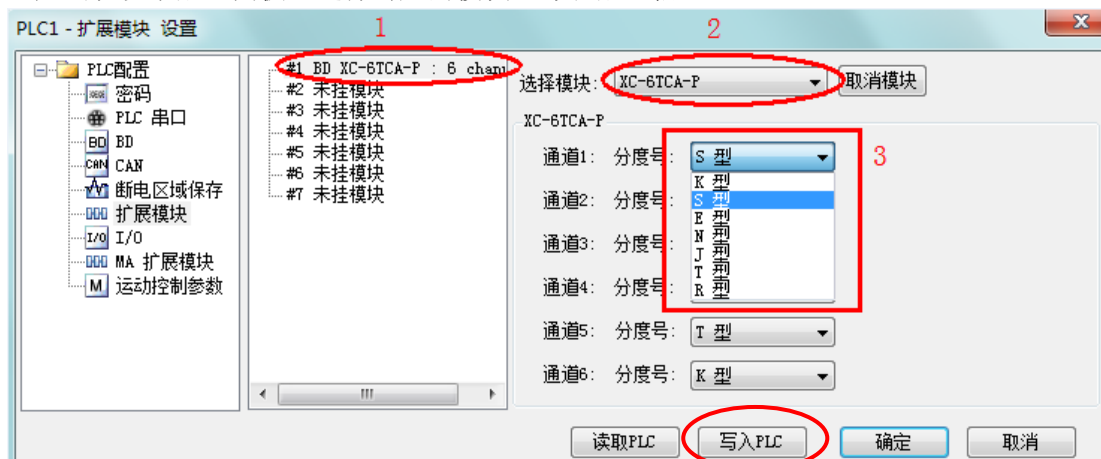
- 1：通过设置面板配置
- 2：通过 Flash 寄存器（FD）设置

### 配置面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



在图示‘2’处选择对应的模块型号，完成后‘1’处会显示出对应的型号，另外在‘3’处可以选择对应的热电偶型号，XC-E6TCA-P 支持 7 种热电偶类型。

配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

### Flash 寄存器设置

那么，针对模块的通道热电偶选择，需通过 FD8250 及 FD8251 寄存器的数值进行设置，具体如下表所示：

FD8250 内数值配置：

TC 通道 1				TC 通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
根据分度号写入对应索引值				根据分度号写入对应索引值			
TC 通道 3				TC 通道 2			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
根据分度号写入对应索引值				根据分度号写入对应索引值			

FD8251 内数值配置：

TC 通道 5				TC 通道 4			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
根据分度号写入对应索引值				根据分度号写入对应索引值			
无				无			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8

例如：当 XC-E6TCA-P 模块的通道 0 选择 S 型热电偶，通道 1 选择 N 型热电偶，通道 5 选择 E 型热电偶，那么数据设置如下：FD8250：31H，FD8251：20H，即完成了此模块工作模式的配置。

## 12-4-2. 模块数据地址概述

对于 XC-E6TCA-P 温度控制模块，存在与控制系统温度相关的各种参数，如采样温度值，PID 触点输出值等，具体如下表所示：

相关参数	注释及说明				
	通道	Ch0	Ch1	.....	Ch5
通道显示温度值 (单位 0.1℃)	模块 1	ID100	ID101	ID10×	ID105
	模块 2	ID200	ID201	ID20×	ID205
	.....	ID×00	ID×01	ID×0×	ID×05
	模块 7	ID700	ID701	ID70×	ID705
PID 触点输出 (返回本体的 X 输入)	模块 1	X100	X101	X10×	X105
	模块 2	X200	X201	X20×	X205
	.....	X×00	X×01	X×0×	X×05
	模块 7	X700	X701	X70×	X705
通道热电偶连接 状态 (0 为接线, 1 为 断偶)	模块 1	X110	X111	X11×	X115
	模块 2	X210	X211	X21×	X215
	.....	X×10	X×11	X×1×	X×15
	模块 7	X710	X711	X71×	X715
PID 自整定错误 位 (0 为正常, 1 为自整定参数错 误)	模块 1	X120	X121	X12×	X125
	模块 2	X220	X221	X22×	X225
	.....	X×20	X×21	X×2×	X×25
	模块 7	X720	X721	X72×	725
使能通道信号 (0 为关闭, 1 为打 开)	模块 1	Y100	Y101	Y10×	Y105
	模块 2	Y200	Y201	Y20×	Y205
	.....	Y×00	Y×01	Y×0×	Y×05
	模块 7	Y700	Y701	Y70×	Y705
自整定 PID 控制 位	自整定触发信号，当置 1 时进入自整定阶段。 自整定结束后，PID 参数值和控温周期数值被刷新，并自动将该控制位清 0。 用户亦可读出其状态，为 1 时表示处于自整定过程中，为 0 时表示未进行自整定或自整定 已经结束。				
PID 输出值 (运算结果)	数字量输出取值范围为 0~4095。 在 PID 输出为模拟量控制（如蒸汽阀门开度或可控硅导通角）时，可将该数值传送给模拟 量输出模块，以实现控制要求。				
PID 参数值 (P、I、D)	通过 PID 自整定得到的最佳参数值。 若当前 PID 控制不能很好的满足控制要求，用户亦可直接写入经验 PID 参数，模块依照用 户设定的 PID 参数进行 PID 控制。				
PID 运算范围 (Diff) (单位 0.1℃)	PID 算法在设定温度的 $\pm \text{Diff}$ 摄氏度范围内起作用。在实际温控环境中，当温度低于 $T_{\text{设定温度}} - T_{\text{Diff}}$ 时，PID 输出为最大值；当温度高于 $T_{\text{设定温度}} + T_{\text{Diff}}$ 时 PID 输出为最 低值。				
温度偏差值 $\delta$ (单位 0.1℃)	(采样温度值 + 温度偏差值 $\delta$ ) / 10 = 显示温度值。此时通道温度显示值就可以与实际温 度相等或尽可能接近。该参数为有符号数，单位 0.1℃，停电带保持，出厂缺省值为 0。				
设定温度值	控制系统的目标温度值。调整范围为 0~1000℃，精度为 0.1℃。				

(单位 0.1℃)	
控温周期 (单位 0.1 秒)	控制周期调整范围 0.5 秒~200 秒, 最小精度为 0.1 秒。写入值为实际控温周期值乘以 10, 即 0.5 秒控制周期需写入 5, 200 秒控制周期需写入 2000。
校准环境温度值 (单位 0.1℃)	<p>用户认为环境温度值与模块通道显示温度值不一致时, 可以将已知的环境温度值写入该参数。模块在被写入的这一刻, 将温度偏差值 <math>\delta</math> 计算出来, 并保存。</p> <p>计算温度偏差值 <math>\delta = \text{校准环境温度值} - \text{采样温度值}</math>。单位 0.1℃。</p> <p>例如: 在热平衡状态, 用户用水银温度计测得环境温度为 60.0℃, 当时显示温度为 55.0℃ (对应采样温度 550), 温度偏差值 <math>\delta = 0</math>。此时, 用户向该参数写入 600, 温度偏差值 <math>\delta</math> 被重新计算为 50 (5℃), 于是显示温度 = (采样温度值 + 温度偏差值 <math>\delta</math>) / 10 = 60℃。</p> <p><b>**注意:</b> 用户输入校准温度值时, 确认和环境温度一致。该数据非常重要, 一旦输入错误, 会导致计算温度偏差值 <math>\delta</math> 严重错误, 进而影响显示温度。</p>
自整定输出幅度	自整定时的输出量, 以%为单位, 100 就表示占空比为满刻度输出的 100%, 80 为满刻度输出的 80%。

注意: (1) XC-E2TCA-P 的温度输入通道只有 ch0、ch1。

(2) Y100~Y105 是使能控制位, 并不是模块上的 Y0~Y5 输出端子。

### 12-4-3. 相关地址定义

用户使用此模块过程中, 涉及相关参数读写操作对象, 以下对其地址排列作一些说明:

#### 1. 读指令 (FROM) 操作对象地址排列如下:

地址	描述	
K0	自整定 PID 控制状态信号	
K1	Ch0	PID 输出值 (运算结果)
K2	Ch1	PID 输出值 (运算结果)
:	:	:
K6	Ch5	PID 输出值 (运算结果)
K7	Ch0	PID 参数值 (P)
K8		PID 参数值 (I)
K9		PID 参数值 (D)
K10		PID 参数值 (Diff)
K11	Ch1	PID 参数值 (P)
K12		PID 参数值 (I)
K13		PID 参数值 (D)
K14		PID 参数值 (Diff)
:	:	:
K27	Ch5	PID 参数值 (P)
K28		PID 参数值 (I)
K29		PID 参数值 (D)
K30		PID 参数值 (Diff)
K31	Ch0	温度偏差值
K32	Ch1	温度偏差值
:	:	:
K36	Ch5	温度偏差值



## 2. 写指令（TO）操作对象地址排列如下：

地址	描述	
K0	自整定 PID 触发信号	
K1	Ch0	设定温度值
K2	Ch1	设定温度值
:	:	:
K6	Ch5	设定温度值
K7	Ch0	PID 参数值（P）
K8		PID 参数值（I）
K9		PID 参数值（D）
K10		PID 参数值（Diff）
K11	Ch1	PID 参数值（P）
K12		PID 参数值（I）
K13		PID 参数值（D）
K14		PID 参数值（Diff）
:	:	:
K27	Ch5	PID 参数值（P）
K28		PID 参数值（I）
K29		PID 参数值（D）
K30		PID 参数值（Diff）
K31	Ch0	控温周期
K32	Ch1	控温周期
:	:	:
K36	Ch5	控温周期
K37	Ch0	校准环境温度值
K38	Ch1	校准环境温度值
:	:	:
K42	Ch5	校准环境温度值
K43	Ch0	自整定输出幅度
K44	Ch1	自整定输出幅度
:	:	:
K48	Ch5	自整定输出幅度
K49	Ch0	温度偏差值
K50	Ch1	温度偏差值
:	:	:
K54	Ch5	温度偏差值

另外，模块可保存设定温度值、PID 参数值（包括 P 参数、I 参数、D 参数、Diff 参数）、温度偏差值、控温周期、自整定输出幅度等参数。当自整定结束或者用户修改时，进行保存；上电重启后取出进行操作。

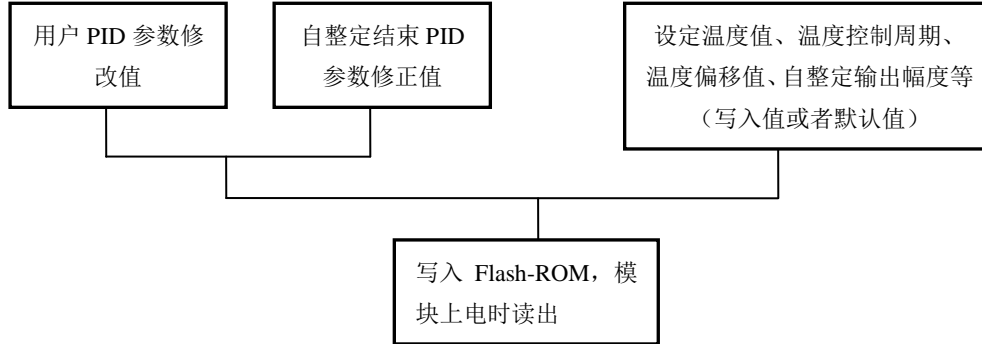
各部分参数出厂默认值如下表所示：

参数名称		出厂默认值					
设定温度值（0.1℃）		CH0	CH1	CH2	CH3	CH4	CH5
		0	0	0	0	0	0
PID 参数值	P 参数	40	40	40	40	40	40
	I 参数	1200	1200	1200	1200	1200	1200
	D 参数	300	300	300	300	300	300
	Diff 参数	10	10	10	10	10	10
控温周期值（0.1s 为单位）		20	20	20	20	20	20
温度偏差值（有符号数）		0	0	0	0	0	0
自整定输出幅度值		100	100	100	100	100	100

## 12-5. 模块工作流程及相关原理

模块运行过程如下：

模块上电时，读出 PID 参数值、设定温度值、控温周期值、温度偏差值、自整定输出幅度等值。这样，即使用户写入数据后掉电，上电重新启动后便可依照原参数运行。如下图所示：



当上电读取数据完成后，模块即开始温度采样，此时，根据控制要求写入设定温度值，控温周期值，自整定输出幅度值等参数。

模块判断各通道使能信号，若有效，即开始对目标对象进行 PID 控制。

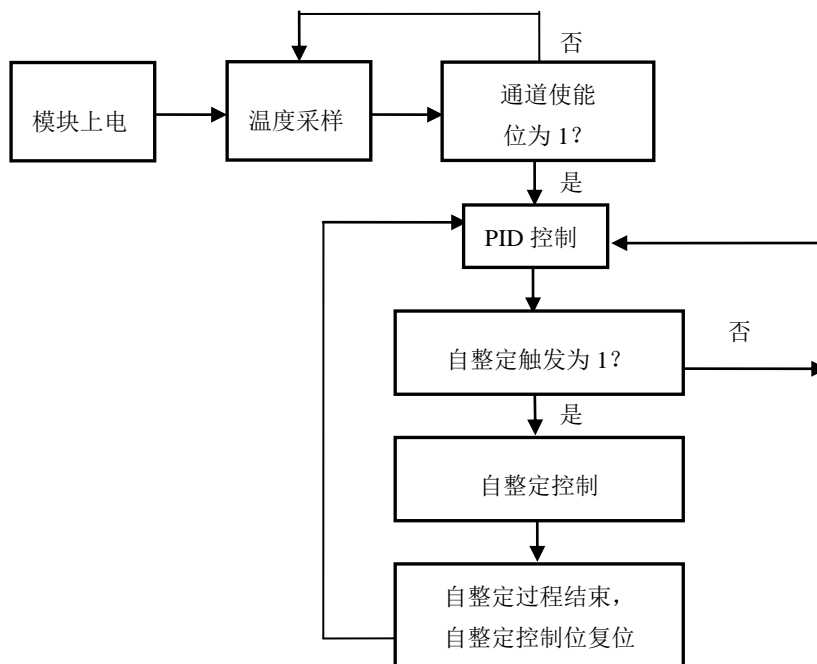
同时，模块将在此过程中判断自整定触发信号。

倘若触发信号为 1，上升沿信号来临时便开始自整定过程，状态位被自动置 1；自整定过程结束时（或触发信号被复位），状态位与触发信号均被复位，表示自整定已经完成（或被用户退出）；而后，系统转为 PID 控制。

倘若自整定触发信号不为 1，则继续进入 PID 控制过程。

**注意：** PID 运算过程是根据 PID 参数值、设定温度和控制周期来进行控制的，倘若某一通道的控制周期设为 0，模块将关闭该通道的输出，仅作温度采样。

整个控制过程的流程如下图所示：



## 12-6. 读写数据指令说明

### 12-6-1. 指令说明

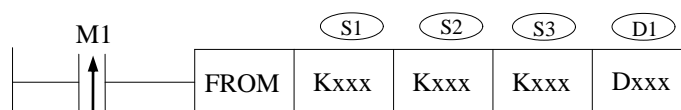
PLC 本体可通过指令读写 XC-E6TCA-P 温度采集模块的指定数据区域，以此来满足用户控制需求。共存在“读取指令 FROM”、“写入指令 TO”两条操作指令，以下将对这两条指令作详细说明。

注意：第一个模块的模块号为 K0。

#### 1. 参数读取指令 FROM

此指令在触发条件满足时，进行读操作，不满足时不进行，可分为位操作和字操作。

##### (1) 字操作



功能：将指定模块地址中数据信息读取至本体指定寄存器中，以字为操作单位。

操作数说明：

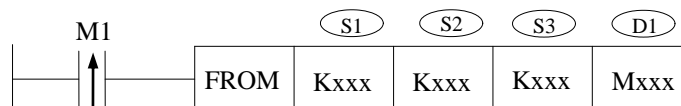
S1：目标模块号。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

S2：读模块的首地址。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

S3：读取寄存器个数（字数）。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

D1：本体接收寄存器首地址。

##### (2) 位操作



功能：将指定模块地址中数据信息读取至本体指定地址中，以位为操作单位。

操作数说明：

S1：目标模块号。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

S2：读模块的首地址。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

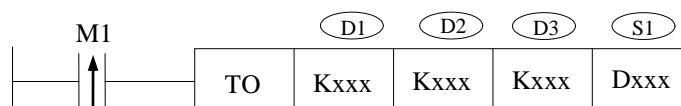
S3：读取数据个数（位数）。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

D1：本体接收数据线圈首地址。可操作数：M、Dn.m。

#### 2. 参数写入指令 TO

此指令在触发条件满足时，进行写操作，不满足时不进行，同样可分为位操作和字操作。

##### (1) 字操作



功能：将本体指定寄存器数据信息写入至指定模块地址中，以字为操作单位。

操作数说明：

D1：目标模块号。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

D2：写模块的首地址。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

D3: 写入寄存器个数（字数）。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

S1: 本体内存放写入数据的寄存器首地址。

## (2) 位操作



功能：将本体指定寄存器位数据信息写入至指定模块地址中，以位为操作单位。

操作数说明：

D1: 目标模块号。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

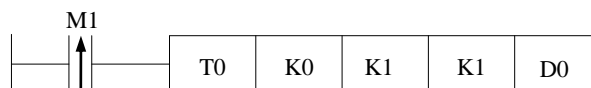
D2: 写模块的首地址。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

D3: 写入数据个数（位数）。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

S1: 本体内存放写入数据的线圈首地址。可操作数：M、Dn.m。

## 12-6-2. 指令应用

### 1、设定温度



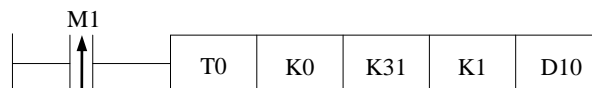
说明：在 D0 输入设定温度值，置位线圈将数据写入模块地址 K1（Ch0 设定温度值）。

例如 D0=2000，表示设定温度值为 200℃。

操作数含义：

- (1) T0 写指令
- (2) K0 模块号：0
- (3) K1 模块内地址：1
- (4) K1 连续写入字数：1
- (5) D0 数据存放在本体的寄存器：D0

### 2、设定控温周期



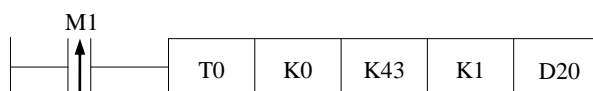
说明：在 D10 输入控温周期，置位线圈将数据写入模块地址 K31（Ch0 控温周期）。

例如 D10=25，表示控温周期为 2.5 秒。

操作数含义：(1) T0 写指令

- (2) K0 模块号：0
- (3) K31 模块内地址：31
- (4) K1 连续写入字数：1
- (5) D10 数据存放在本体的寄存器：D10

### 3、自整定输出幅度

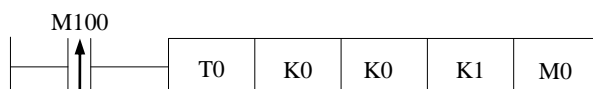


说明：在 D20 输入自整定输出幅度，置位线圈将数据写入模块地址 K43（Ch0 自整定输出幅度）。

例如 D20=80，表示自整定过程中的输出量为最大可能输出值的 80%。

操作数含义：(1) T0 写指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K43 模块内地址：43  
 (4) K1 连续写入字数：1  
 (5) D20 数据存放在本体的寄存器：D20

### 4、自整定触发位置位

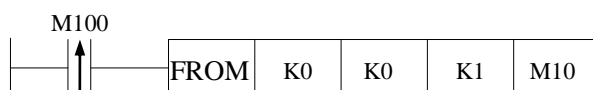


说明：自整定前将 M0 相应位置线圈置位，数据写入模块地址 K0 后开始自整定。若在自整定过程中，复位 M0 中相应线圈并写入模块，模块将退出自整定过程并依照先前 PID 参数进行 PID 控制。

例如将 M0 置 ON 表示即将对第 0 通道进行自整定。

操作数含义：(1) T0 写指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K0 模块内地址：0  
 (4) K6 连续写入位数：1  
 (5) M0 数据存放在本体的寄存器：M0。

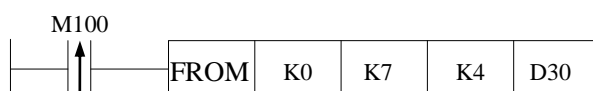
### 5、读自整定状态位



说明：用户可读取模块自整定状态位，返回至本体的 M10。若 M10 为 ON，则表示模块正在进行自整定，为 OFF 表示自整定未开始或已经结束。

操作数含义：(1) FROM 读指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K0 模块内地址：0  
 (4) K6 连续读取位数：1  
 (5) M10 数据存放到本体的线圈：M10。

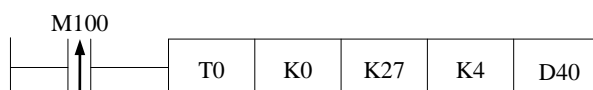
## 6、读 PID 参数



说明：用户可读取模块的 PID 参数（通道 Ch0 内 PID 参数值），返回至本体的 D30～D33。D30 中的数据为 P 参数，D31 中的数据为 I 参数，D32 中的数据为 D 参数，D33 中的数据为 Diff 参数。

操作数含义：(1) FROM 读指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K7 模块内地址：7  
 (4) K4 连续读取字数：4  
 (5) D30 数据存放到本体的寄存器：D30～D33

## 7、写 PID 参数



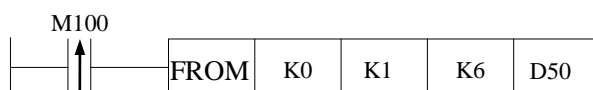
说明：用户可改写模块的 PID 参数（通道 Ch5 内 PID 参数值），把数据输入本体的 D40～D43 后置位线圈，PID 参数写入模块，模块会以新的 PID 参数进行 PID 运算。

操作数含义：(1) T0 写指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K27 模块内地址：27  
 (4) K4 连续写入字数：4  
 (5) D40 数据存放在本体的寄存器：D40～D43

## 8、打开使能通道位

说明：对于模块号为 0 的模块，通道 0～5 对应使能位为 Y100～Y105；模块号为 1 的模块，通道 0～5 对应使能位为 Y200～Y205；以此类推。因此，只要将相应的使能位置 ON，就开始对该通道进行 PID 控制。

## 9、读 PID 输出值



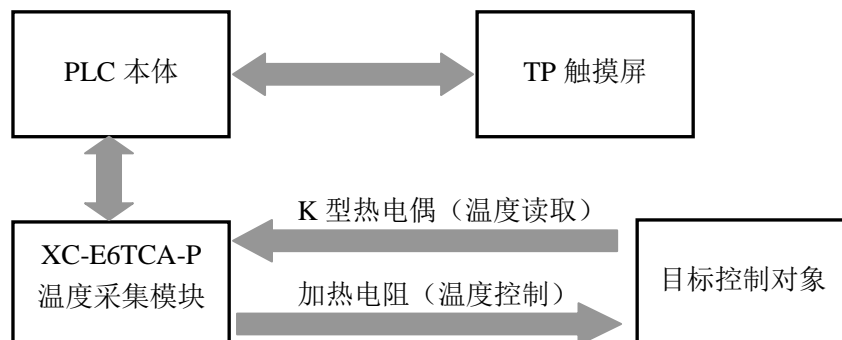
说明：模块在 PID 控制过程中，用户可读取 PID 输出值至本体寄存器 D50～D55。

操作数含义：(1) FROM 读指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K1 模块内用户地址：1  
 (4) K6 连续读取字节数：6  
 (5) D50 数据存放到本体的寄存器：D50～D55

## 12-7. 编程举例

在温度采集的实际运用环境中，需测量一个系统的多个温度值。本例将以 5 通道温度采集控制说明 XC-E6TCA-P 模块使用的环境。

整个系统包括 TP 系列触摸屏，XC 系列 PLC，XC-E6TCA-P 模块，以及 K 型热电偶，加热电阻等外围设备。整个系统图如下所示：



以下将通过举例对 XC-E6TCA-P 的应用加以说明，如下：

该案例通过触摸屏来实现温度控制过程。

1. 模块上电，读取当前温度值，并于触摸屏上显示。
2. 写入目标温度值，按“写入目标温度值”按钮，便将目标值顺利写入模块内。
3. 当对默认 PID 参数不满意时，输入 PID 参数值，按“PID 使能位”，模块便进入 PID 控制过程。
4. 当模块需要自整定时，按对应通道“本地自整定控制位和状态位”，再按“自整定控制位”，便可进行相应通道的自整定控制。
5. 通过“本地自整定控制位和状态位”可观察自整定过程是否结束。
6. 按下“读取 PID 参数”可读取对应通道当前 PID 参数值。
7. 当需校准环境温度时，可在“校准环境温度”画面中输入当前温度值。

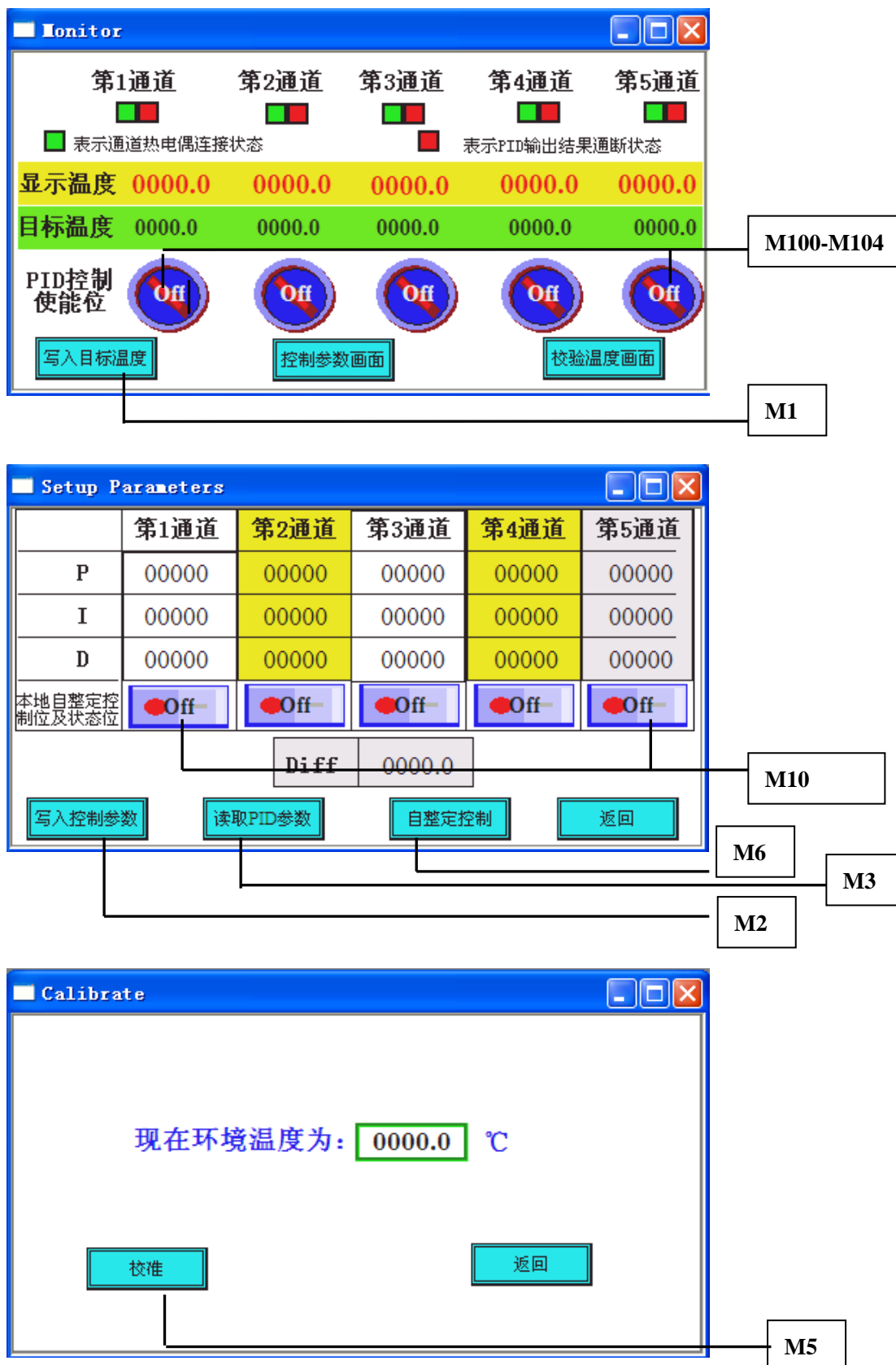
首先通过上位机软件，根据通道热电偶的选择进行设置，由于为 0~4 通道 K 型热电偶，故将 FD8250 设置值为 1111H，而 FD8251 设置值为 01H。

其次，本地线圈和寄存器地址与模块地址对应关系如下：

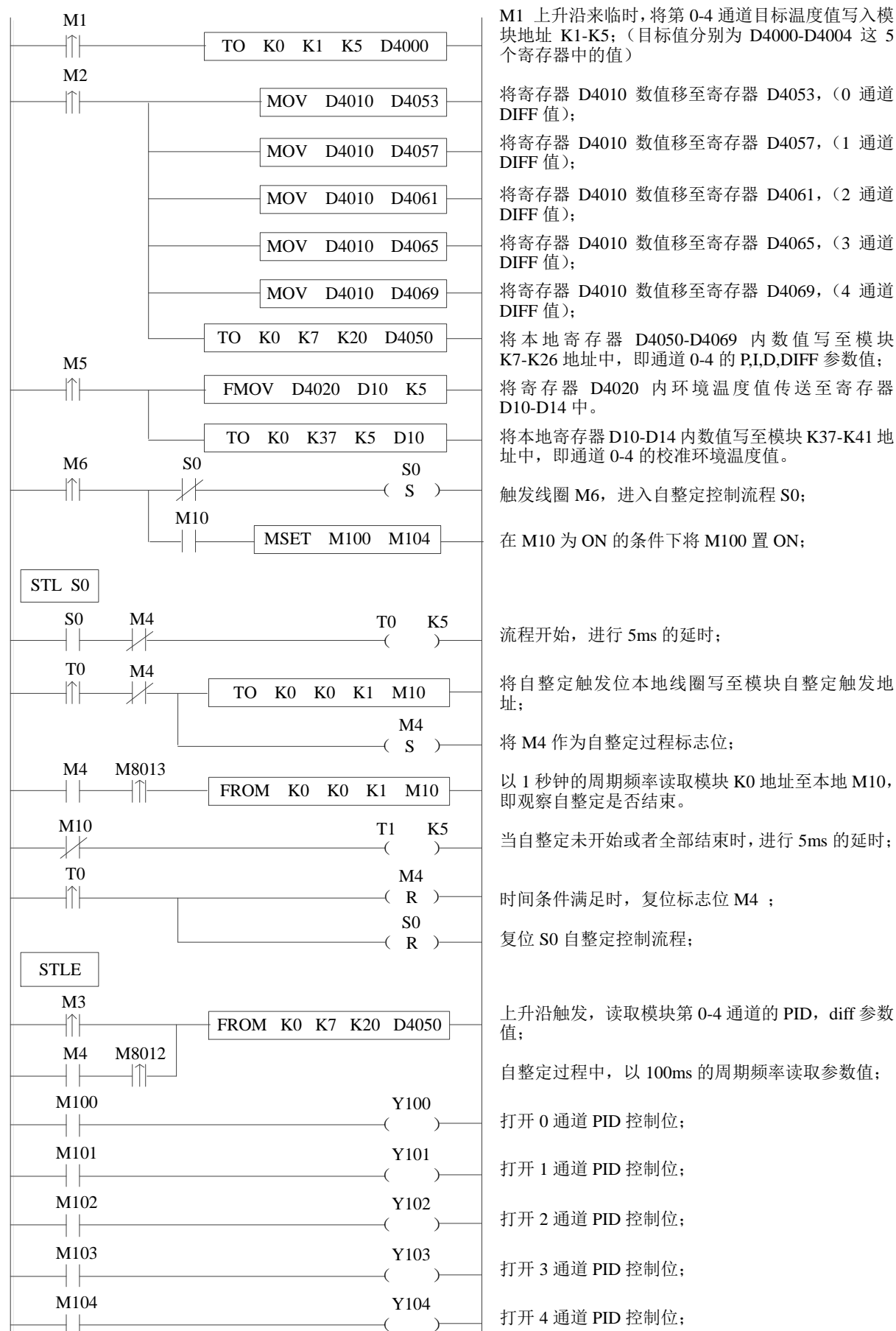
本地地址	模块地址	注释
M10	K0	自整定使能控制信号
M100-M104	Y100-Y104	0~4 通道 PID 控制使能位
D4000-D4004	K1-K5	0~4 通道目标温度值
D4050-D4069	K7-K26	0~4 通道 P、I、D、DIFF 参数值
D10-D14	K37-K40	0~4 通道校准温度值



同时，触摸屏控制画面如下图所示：



梯形图语言如下：



## 13、模拟量温度混合模块 XC-E3AD4PT2DA(-H)

本章主要介绍 XC-E3AD4PT2DA、XC-E3AD4PT2DA-H 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、工作模式设定、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

13-1. 模块特点及规格

13-2. 端子说明

13-3. 输入定义号分配

13-4. 工作模式设定

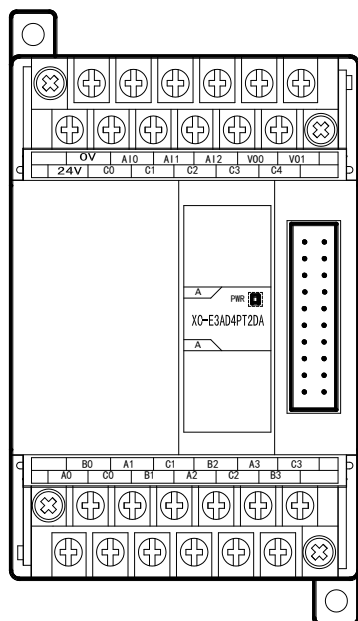
13-5. 外部连接

13-6. 模数转换图

13-7. 编程举例

### 13-1. 模块特点及规格

XC-E3AD4PT2DA、XC-E3AD4PT2DA-H 温度 PID 控制模块，3 点模拟量输入，4 点温度输入，2 点模拟量输出。



#### 模块特点

- 具有 3 通道 14 位精度电流输入、4 通道 PT100 温度输入和 2 通道 10 位精度电压输出。
- 3 通道的电流 0~20mA、4~20mA 输入可选和 2 通道的电压 0~5V、0~10V 输出可选，通过上位机设定。
- 铂电阻输入，分度号为 PT100。
- 3 通道 A/D 和 4 通道 PT 输入具有 PID 调节功能。
- 作为 XC 的特殊功能模块，最多可连接 7 台。
- XC-E3AD4PT2DA-H 模拟、数字部分电源隔离处理，电流输出为拉电流。

#### 模块规格

项目	模拟量电流输入 (AD)	温度输入 (PT)	模拟量电压输出 (DA)
模拟量输入	0~20mA、4~20mA	PT100	-
测温范围	-	-100~350℃	-
最大输入范围	0~40mA	-	-
模拟量输出范围	-	-	0~5V、0~10V（外部负载电阻 2KΩ~1MΩ）
数字输入范围	-	-	10 位 2 进制数(0~1023)
数字输出范围	14 位 2 进制数(0~16383)	-1000~3500	-
分辨率	1/16383(14Bit); 转换数据以 16 进制形存入 PLC(14Bit)	0.1℃	1/1023(10Bit); 转换数据以 16 进制形式存入 PLC(10Bit)
PID 输出值	0~K4095		-
综合精确度	1%	±0.5℃	1%
转换速度	20ms/1 通道		3ms/1 通道
模拟量用电源	DC24V ± 10%，100mA		
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上		
外形尺寸	63mm×102mm×73.3mm		

## 13-2. 端子说明

## 端子排布

	0V	A10	A11	A12	V00	V01	
24V	C0	C1	C2	C3	C4		

	B0	A1	C1	B2	A3	C3	
A0	C0	B1	A2	C2	B3		

## 端子信号

通道	端子名	信号名
0CH	AI0	0CH 电流输入
	C0	0CH 电流输入公共端
1CH	AI1	1CH 电流输入
	C1	1CH 电流输入公共端
2CH	AI2	2CH 电流输入
	C2	2CH 电流输入公共端
0CH	A0	0CH 温度输入
	B0	-
	C0	0CH 输入公共端
1CH	A1	1CH 温度输入
	B1	-
	C1	1CH 输入公共端
2CH	A2	2CH 温度输入
	B2	-
	C2	2CH 输入公共端
3CH	A3	3CH 温度输入
	B3	-
	C3	3CH 输入公共端
0CH	VO0	0CH 电压输出
	C3	0CH 电压输出公共端
1CH	VO1	1CH 电压输出
	C4	1CH 电压输出公共端
-	24V	+24V 电源
	0V	电源公共端

### 13-3. 输入输出定义号分配

XC 系列模拟量模块不占用 I/O 单元，转换的数值直接送入 PLC 寄存器，通道对应的 PLC 寄存器定义号如下：

#### 第一扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID100	ID107	Y100	QD102	Kp-----QD109 Ki-----QD110 Kd-----QD111 Diff---QD112 Death--QD113
1CH	ID101	ID108	Y101	QD103	
2CH	ID102	ID109	Y102	QD104	
通道	PT 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	
0CH	ID103	ID110	Y103	QD105	
1CH	ID104	ID111	Y104	QD106	
2CH	ID105	ID112	Y105	QD107	
3CH	ID106	ID113	Y106	QD108	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD100	-	-	-	
1CH	QD101	-	-	-	

#### 第二扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID200	ID207	Y200	QD202	Kp-----QD209 Ki-----QD210 Kd-----QD211 Diff---QD212 Death--QD213
1CH	ID201	ID208	Y201	QD203	
2CH	ID202	ID209	Y202	QD204	
通道	PT 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	
0CH	ID203	ID210	Y203	QD205	
1CH	ID204	ID211	Y204	QD206	
2CH	ID205	ID212	Y205	QD207	
3CH	ID206	ID213	Y206	QD208	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD200	-	-	-	
1CH	QD201	-	-	-	

## 第三扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID300	ID307	Y300	QD302	Kp-----QD309 Ki-----QD310 Kd-----QD311 Diff---QD312 Death--QD313
1CH	ID301	ID308	Y301	QD303	
2CH	ID302	ID309	Y302	QD304	
通道	PT 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	
0CH	ID303	ID310	Y303	QD305	
1CH	ID304	ID311	Y304	QD306	
2CH	ID305	ID312	Y305	QD307	
3CH	ID306	ID313	Y306	QD308	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD300	-	-	-	
1CH	QD301	-	-	-	

## 第四扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID400	ID407	Y400	QD402	Kp-----QD409 Ki-----QD410 Kd-----QD411 Diff---QD412 Death--QD413
1CH	ID401	ID408	Y401	QD403	
2CH	ID402	ID409	Y402	QD404	
通道	PT 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	
0CH	ID403	ID410	Y403	QD405	
1CH	ID404	ID411	Y404	QD406	
2CH	ID405	ID412	Y405	QD407	
3CH	ID406	ID413	Y406	QD408	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD400	-	-	-	
1CH	QD401	-	-	-	

## 第五扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID500	ID507	Y500	QD502	Kp-----QD509 Ki-----QD510 Kd-----QD511 Diff---QD512 Death--QD513
1CH	ID501	ID508	Y501	QD503	
2CH	ID502	ID509	Y502	QD504	
通道	PT 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	
0CH	ID503	ID510	Y503	QD505	
1CH	ID504	ID511	Y504	QD506	
2CH	ID505	ID512	Y505	QD507	
3CH	ID506	ID513	Y506	QD508	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD500	-	-	-	
1CH	QD501	-	-	-	

## 第六扩展模块寄存器定义号

通道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID600	ID607	Y600	QD602	Kp-----QD609 Ki-----QD610 Kd-----QD611 Diff---QD612 Death--QD613
1CH	ID601	ID608	Y601	QD603	
2CH	ID602	ID609	Y602	QD604	
通道	PT 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	
0CH	ID603	ID610	Y603	QD605	
1CH	ID604	ID611	Y604	QD606	
2CH	ID605	ID612	Y605	QD607	
3CH	ID606	ID613	Y606	QD608	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD600	-	-	-	
1CH	QD601	-	-	-	



## 第七扩展模块寄存器定义号

通 道	AD 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	PID 参数: Kp、Ki、Kd、控制范围 Diff、死区范围 Death
0CH	ID700	ID707	Y700	QD702	Kp-----QD709 Ki-----QD710 Kd-----QD711 Diff---QD712 Death--QD713
1CH	ID701	ID708	Y701	QD703	
2CH	ID702	ID709	Y702	QD704	
通道	PT 信号	PID 输出值	PID 控制启停位	设定值	
0CH	ID703	ID710	Y703	QD705	
1CH	ID704	ID711	Y704	QD706	
2CH	ID705	ID712	Y705	QD707	
3CH	ID706	ID713	Y706	QD708	
通道	DA 信号	-	-	-	-
0CH	QD700	-	-	-	
1CH	QD701	-	-	-	

说 明:

- 启动信号 (Y): 当 Y 为 0 时关闭 PID 控制, 为 1 时开启 PID 控制。

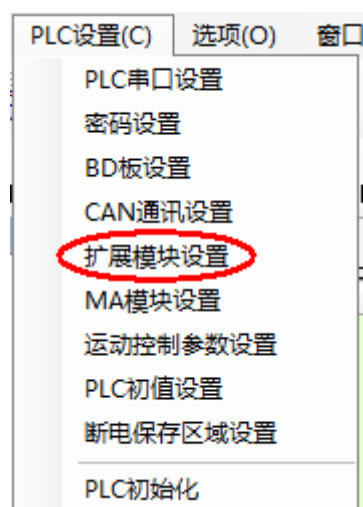
## 13-4. 工作模式设定

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

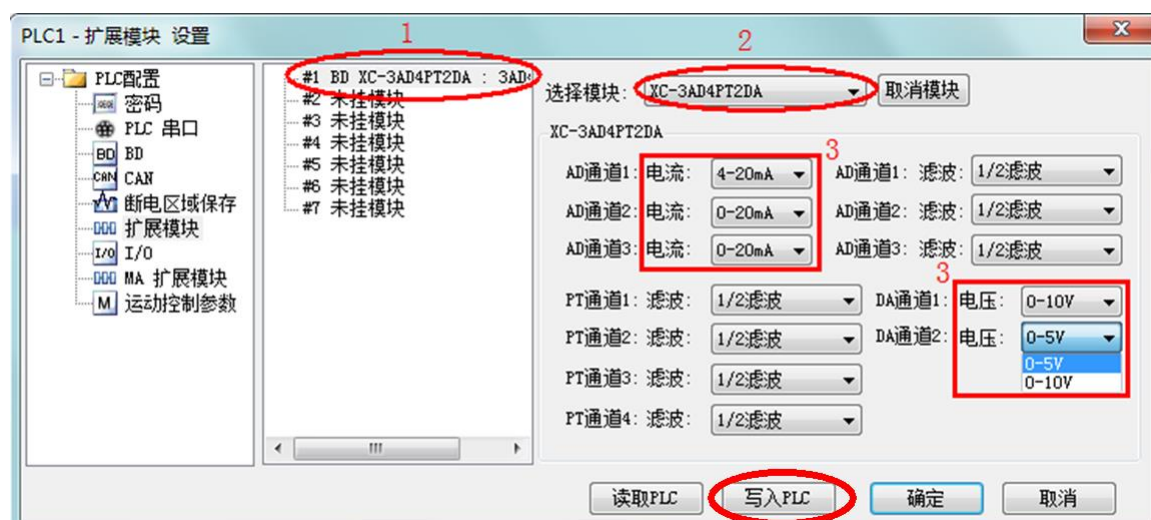
- 1: 通过设置面板配置
- 2: 通过 Flash 寄存器（FD）设置

### 配置面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息。



第一步：在图示‘2’处选择对应的模块型号；

第二步：完成第一步后‘1’处会显示出对应的型号；

第三步：在‘3’处可以选择 AD 对应的电流范围，DA 对应的电压范围、PT 对应的滤波方式；

第四步：配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。（注：V3.3 以下版本的软件配置后，需要把 PLC 断电重启才能生效。）

模 块	通道编号		
1#模块	FD8250	FD8251	FD8252
2#模块	FD8258	FD8259	FD8260
3#模块	FD8266	FD8267	FD8268
4#模块	FD8274	FD8275	FD8276
5#模块	FD8282	FD8283	FD8284
6#模块	FD8290	FD8291	FD8292
7#模块	FD8298	FD8299	FD8270

以 1#模块为例:



## FD 中的位定义

下面以第一个模块为例说明一下设置方式：

寄存器 FD8250：

输入通道 1 (AD)				输入通道 0 (AD)			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		-	0: 0~20mA 1: 4~20mA	00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		-	0: 0~20mA 1: 4~20mA
输入通道 3 (PT)				输入通道 2 (AD)			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		-		00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		-	0: 0~20mA 1: 4~20mA

寄存器 FD8251：

输入通道 5 (PT)				输入通道 4 (PT)			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		-		00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		-	
输出通道 0 (DA)				输入通道 6 (PT)			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
-		-	0: 0~10V 1: 0~5V	00: 1/2 滤波 01: 不滤波 10: 1/3 滤波 11: 1/4 滤波		-	

寄存器 FD8252：

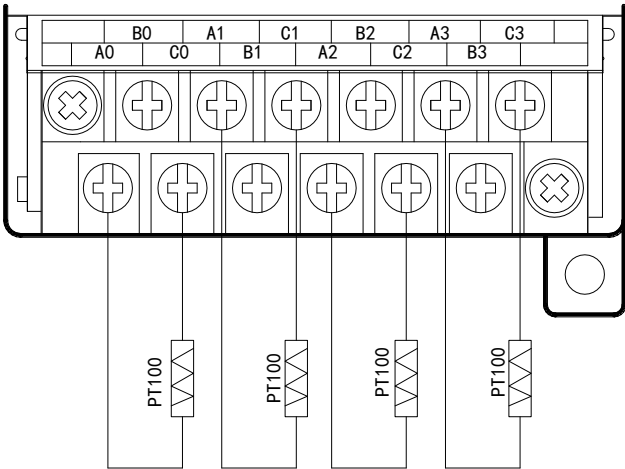
-				输出通道 1 (DA)			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
-		-	-	-	-		0: 0~10V 1: 0~5V

13-5. 外部连接

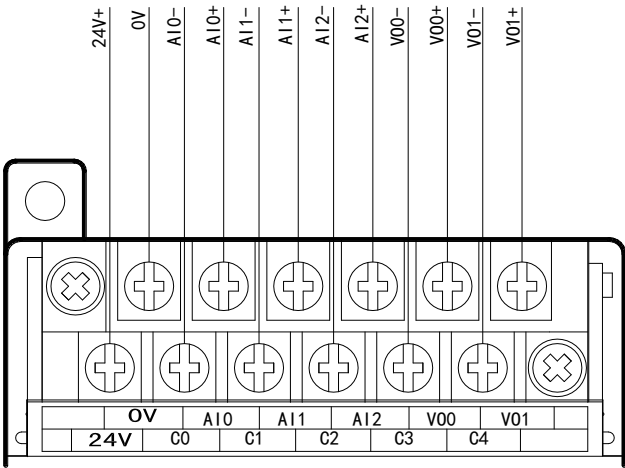
外部连接时，注意以下两个方面：

- 外接+24V 电源时，请使用 PLC 本体上的 24V 电源，避免干扰。
- 为避免干扰，应对信号线采取屏蔽措施。

温度输入接线

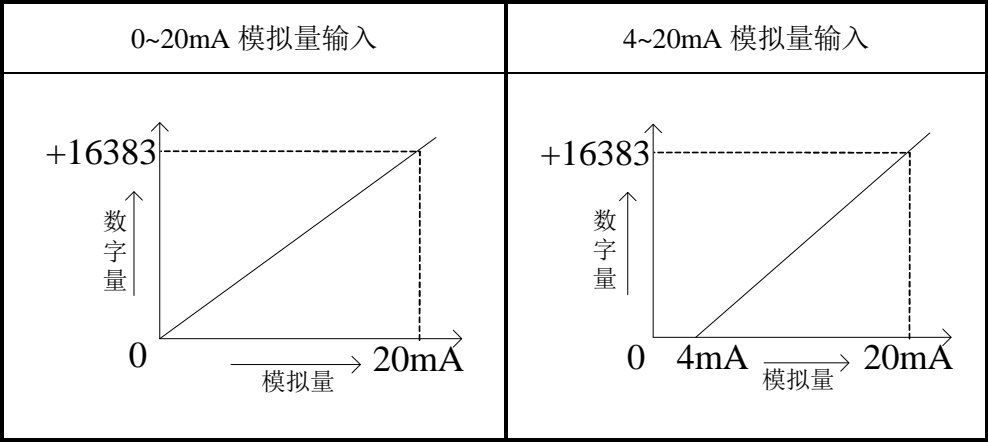


模拟量接线

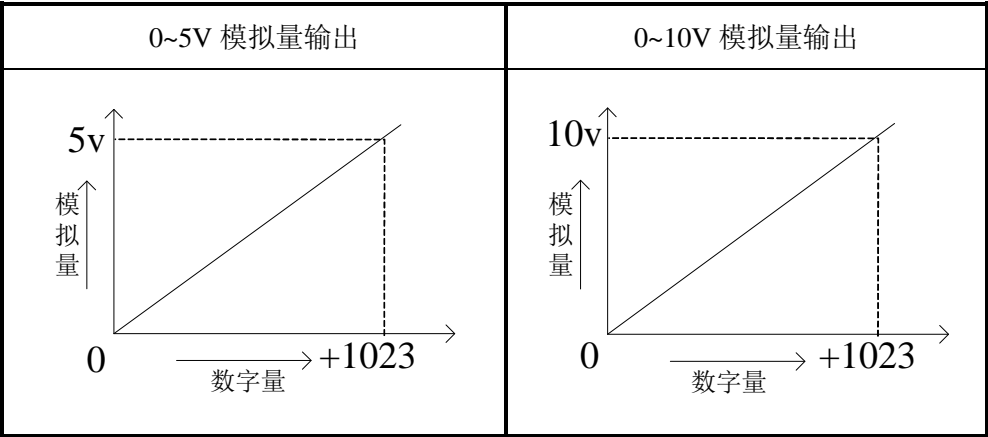


13-6. 模数转换图

输入模拟量与转换的数字量关系如下表所示：

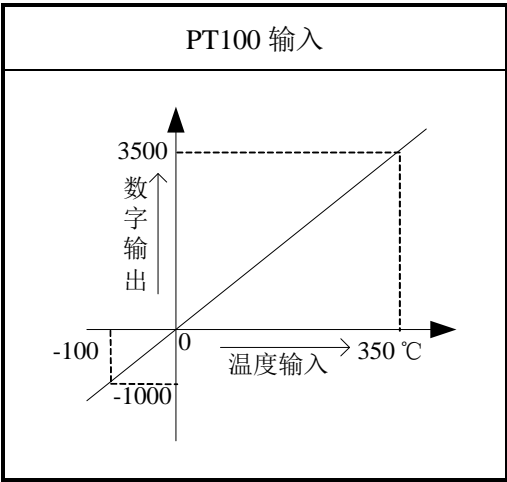


输出的数字量与其对应的模拟量数据的关系如下表所示：



**注意：**当输入数据超出 K1023 时，D/A 转换的输出模拟量数据保持 5V、10V 不变。

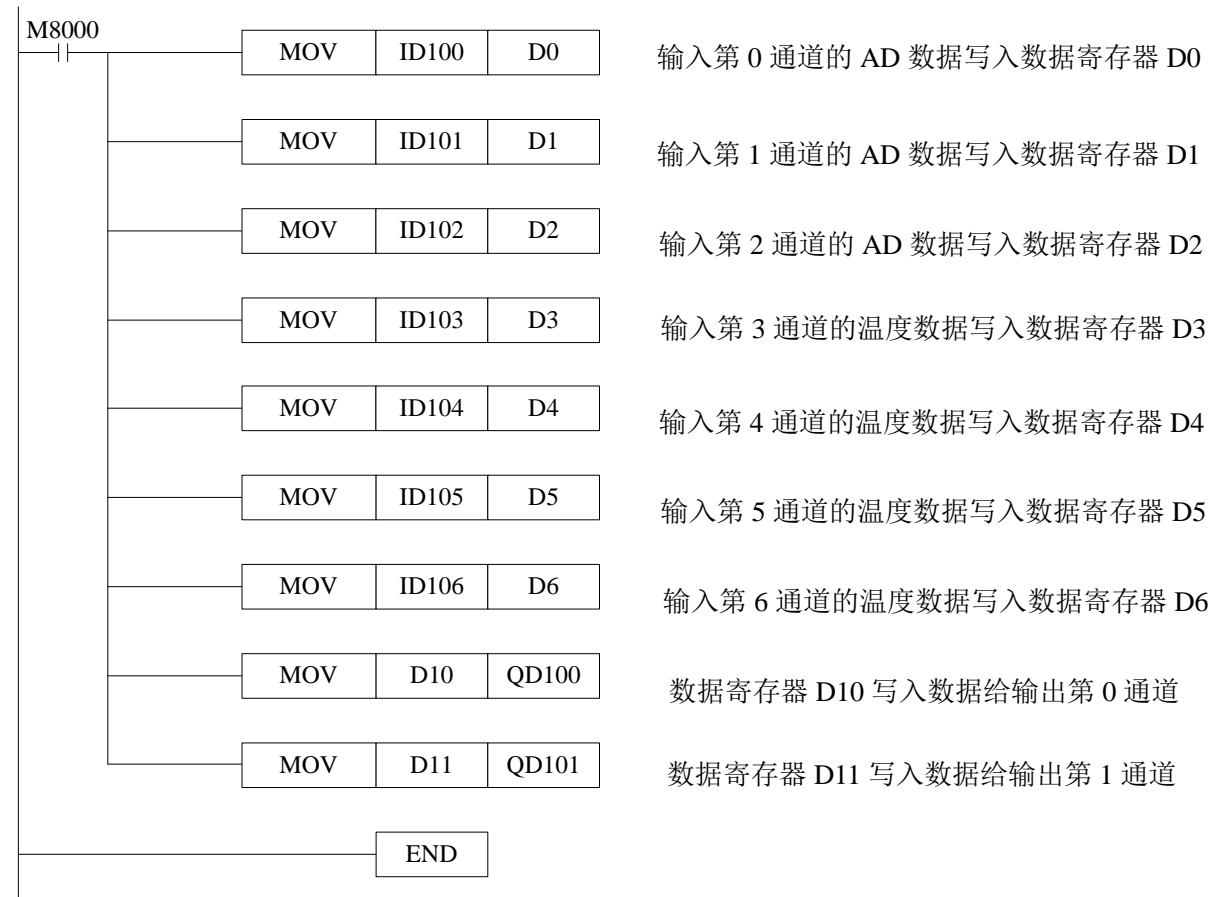
PT100 的输入特性如下表所示：



13-7. 编程举例

例 实时读取 7 个通道的数据，写入 2 个通道的数据（以第 1 个模块为例）

编程：







## 14、模拟量温度混合模块 XC-E2AD2PT2DA

---

本章主要介绍 XC-E2AD2PT2DA 模块的规格、端子说明、数据地址说明、读写数据指令说明、外部连接、模数转换图以及相关编程举例。

14-1. 模块特点及规格

14-2. 端子说明

14-3. 数据地址说明

14-4. 读写数据指令说明

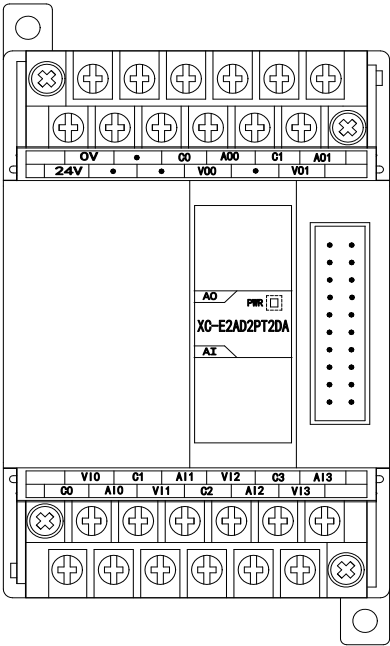
14-5. 外部连接

14-6. 模数转换图

14-7. 编程举例

14-1. 模块特点及规格

XC-E2AD2PT2DA 作为 PID 温度控制模块,支持 2 通道 16 位精度模拟量输入、2 通道 PT100 温度输入和 2 通道 10 位精度模拟量输出。该模块集成 2 路独立温度采集,具有 PID 自整定、独立 PID 参数设置、本体通讯读写等功能。因此,基于此模块,可与 PLC、触摸屏、计算机等组成分布式温度控制系统。



模块特点

- 具有 2 通道 16 位精度模拟量输入、2 通道 PT100 温度输入和 2 通道 10 位精度电压输出。
- 2 通道的电流、电压可选,电流 0~20mA、4~20mA 可选;电压 0~5V、0~10V 可选,通过上位机设定。
- 2 通道 A/D 和 2 通道 PT 输入具有 PID 调节功能。
- 采用 DC-DC 电源隔离设计,增强系统抗干扰能力。
- 显示温度精度为 0.01℃。
- 独立设置每路温度通道 PID 参数值,具有单独寄存器地址空间。
- 支持 PID 实时自整定功能。允许设备在各种状态下(冷态、加热状态、过渡状态等),进行 PID 自整定,得到合适 PID 整定值。
- 基于 PLC 本体通讯指令 FROM 和 TO 指令进行数据交换,增加产品运用灵活性。节省交互数据量,扩大数据存储存储空间。

模块规格

项目	模拟量输入（AD）		温度输入（PT）	模拟量电压输出（DA）	
模拟量输入	电流	0～20mA、4～20mA	PT100	-	
	电压	0～5V、0～10V			
测温范围	-		-100~327℃	-	
最大输入安全范围	0～40mA		-	-	
模拟量输出范围	-		-	电压	0～10V、0～5V
				电流	0～20mA、4～20mA
数字输入范围	-		-	10 位 2 进制数（0~1023）	
数字输出范围	16 位 2 进制数（0~65535）		-10000~32767	-	
分辨率	1/65535 (16Bit)		0.01℃	1/1023(10Bit)	
PID 输出值	0~K4095			-	
综合精确度	0.8%		±0.01℃	0.8%	
转换速度	2ms/1 通道			2ms/1 通道	

模拟量用电源	DC24V±10%，100mA
安装方式	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277（宽 35mm）的导轨上

**适用环境**

- PLC 本体：硬件版本 V3.1f 及以上版本。
- 编程软件：XCPro V3.1b 及以上版本。
- 温度传感器：铂热电阻 PT100。

14-2. 端子说明

端子排布

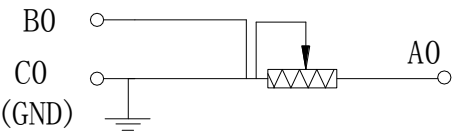
对于 XC-E2AD2PT2DA 温度控制模块而言，端子台排列如下所示：

	0V	•	•	V00	V01	C01	
24V	•	•	A00	C00	A01		

	B0	A1	C1	A10	VI1	CI1	
A0	C0	B1	VI0	CI0	A11		

名称	端子定义	注释		
输入端子	B0, B1	温度输入通道	模拟量输入，铂热电阻 PT100 温度传感器 (-100℃~327℃)	
	VI0, VI1	模拟量输入通道	电压模拟量输入	0~10V 或者 0~5V
	AI0, AI1		电流模拟量输入	0~20mA 或者 4~20mA
输出端子	VO0, VO1	模拟量输出通道	电压模拟量输出	以数字量形式, 范围: 0~1023
	AO0, AO1		电流模拟量输出	以数字量形式, 范围: 0~1023
电源输入	24V, 0V	电源输入	24V: +24V 电源 0V: 电源公共端	可接 XC 本体 24V 输出或单独接开关电源

三线制 PT100 铂热电阻的输入接线方式，具体方式如下：



其中，对于一般的三线制 PT100 铂热电阻，可根据导线颜色区分其接线方式，其中相同颜色的两根导线可随机接至 B0 及 C0 端子侧，另一端可接至 A0 端。

### 14-3. 数据地址说明

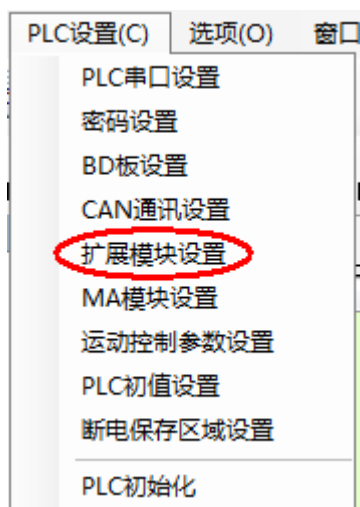
#### 14-3-1. 工作模式定义

工作模式的设定有以下两种方法可选（这 2 种方式的效果是等价的）：

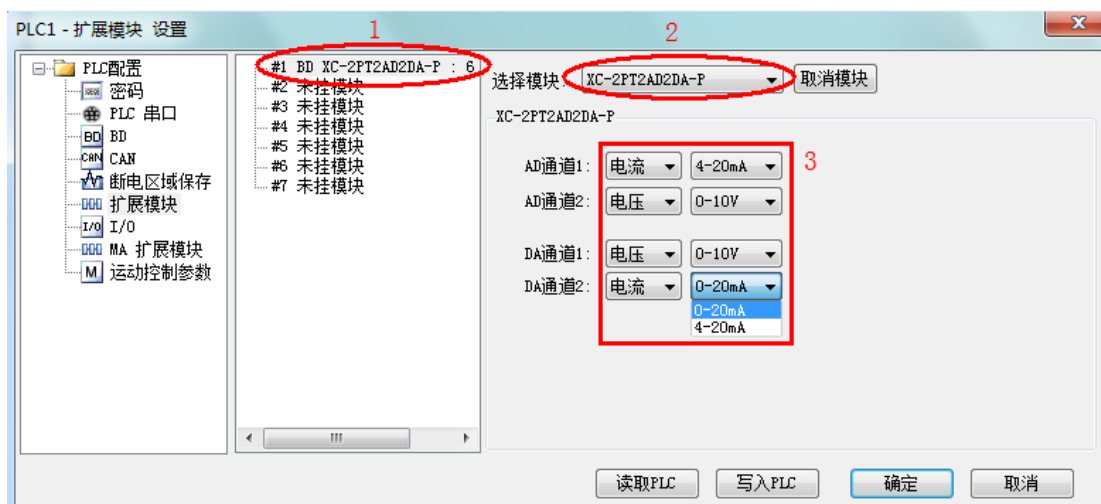
- 1：通过设置面板配置
- 2：通过 Flash 寄存器设置

#### 配置面板配置

将编程软件打开，点击菜单栏的 **PLC设置(C)**，选择扩展模块：



之后出现以下配置面板，选择对应的模块型号和配置信息：



在图示‘2’处选择对应的模块型号，完成后‘1’处会显示出对应的型号，另外在‘3’处可以选择 AD、DA 通道的电压或电流配置。

配置完成后点击“写入 PLC”，然后点击“确定”。之后再下载用户程序，运行程序后，此配置即可生效。

## Flash 寄存器设置

对于 XC-E2AD2PT2DA 模块而言，其模式的配置通过 Flash 寄存器设置，可以通过 PLC 内部的特殊数据寄存器进行设定，如下表所示：

模 块	设置寄存器编号	
1#模块	FD8250	FD8251
2#模块	FD8258	FD8259
3#模块	FD8266	FD8267
4#模块	FD8274	FD8275
5#模块	FD8282	FD8283
6#模块	FD8290	FD8291
7#模块	FD8298	FD8299

对于每个寄存器而言，主要为通道的模式配置和范围设定，下面以模块号为 1 的设置为例说明。

寄存器 FD8250 设置分配值：

PT 通道 1				PT 通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
-----				-----			
AD 通道 1				AD 通道 0			
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
		0: 电压	0: 0~10V 1: 0~5V			0: 电压	0: 0~10V 1: 0~5V
		1: 电流	0: 0~20mA 1: 4~20mA			1: 电流	0: 0~20mA 1: 4~20mA

寄存器 FD8251 设置分配值：

DA 通道 1				DA 通道 0			
Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
		0: 电压	0: 0~10V 1: 0~5V			0:电压	0: 0~10V 1: 0~5V
		1: 电流	0: 0~20mA 1: 4~20mA			1:电流	0: 0~20mA 1: 4~20mA
剩余寄存器位							
Bit15	Bit14	Bit13	Bit12	Bit11	Bit10	Bit9	Bit8
-----				-----			

例如：当 XC-E2AD2PT2DA 模块为第 2 个模块，同时 AD 通道 0 选择为电压型，范围配置为：0~5V，AD 通道 1 采用默认值，而 DA 通道 0 选择电流型，范围配置为 4~20 mA，通道 1 则选择为默认值。那么：在寄存器 FD8250 及 FD8251 中的设置数据为：

FD8250	位数值															
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0

因此，在寄存器 FD8250 中的数值为 512。

FD8251	位数值															
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1

因此，在寄存器 FD8251 中的数值为 3。

综上，故在寄存器 FD8250，寄存器 FD8251 中的数值分别为 512 与 3。

### 14-3-2. 模块数据地址概述

对于 XC-E2AD2PT2DA 控制模块，存在与控制系统对象密切相关的各种参数，如采样值，PID 触点输出值等，以下将对其参数作具体说明。

(1) 对于 2 通道温度采集输入及 2 通道模拟量输入涉及参数如下表所示：

相关参数	注释及说明				
	通道	PT0 (0.01℃)	PT1 (0.01℃)	AD0	AD1
通道显示当前值	模块 1	ID100	ID101	ID102	ID103
	模块 2	ID200	ID201	ID202	ID203
	.....	ID×00	ID×01	ID×02	ID×03
	模块 7	ID700	ID701	ID702	ID703
PID 触点输出 (返回本体的 X 输入)	模块 1	X100	X101	X102	X103
	模块 2	X200	X201	X202	X203
	.....	X×00	X×01	X×02	X×03
	模块 7	X700	X701	X702	X703
通道连接断路检测 (0 为接线, 1 为断线)	模块 1	X110	X111	X112	X113
	模块 2	X210	X211	X212	X213
	.....	X×10	X×11	X×12	X×13
	模块 7	X710	X711	X712	X713
PID 自整定错误 位 (0 为正常, 1 为自整定参数错误)	模块 1	X120	X121	X122	X123
	模块 2	X220	X221	X222	X223
	.....	X×20	X×21	X×22	X×23
	模块 7	X720	X721	X722	X723
使能通道信号	模块 1	Y100	Y101	Y102	Y103
	模块 2	Y200	Y201	Y202	Y203
	.....	Y×00	Y×01	Y×02	Y×03
	模块 7	Y700	Y701	Y702	Y703
自整定 PID 控制位	自整定触发信号，当置 1 时进入自整定阶段。 自整定结束后，PID 参数值和周期数值被刷新，并自动将该控制位清 0。 用户亦可读出其状态，为 1 时表示处于自整定过程中，为 0 时表示未进行自整定或自整定已经结束。				
PID 输出值	数字量输出值取值范围为 0~4095。				

（运算结果）	在 PID 输出为模拟量控制（如蒸汽阀门开度或可控硅导通角）时，可将该数值传送给模拟量输出模块，以实现控制要求。
PID 参数值 （P、I、D）	通过 PID 自整定得到的最佳参数值。 若当前 PID 控制不能很好的满足控制要求，用户亦可直接写入经验 PID 参数，模块依照用户设定的 PID 参数进行 PID 控制。
PID 运算范围 （Diff）	PID 算法在设定温度的 $\pm \text{Diff}$ 设置范围内起作用。在实际控制环境中，倘若当前值低于 $T_{\text{设定温度}} - T_{\text{Diff}}$ 时，PID 输出为最大值；而当前值高于 $T_{\text{设定温度}} + T_{\text{Diff}}$ 时 PID 输出为最低值。（单位依据通道类型及设置范围不同而不同）
偏差值 $\delta$	（采样值 + 偏差值 $\delta$ ）/10 = 显示值。此时通道采样值就可以与实际值相等或尽可能接近。该参数为有符号数，停电带保持，出厂缺省值为 0。（单位依据通道类型及设置范围不同而不同）
设定温度值	控制系统的目标值。对于温度控制，其调整范围为 0~1000℃，精度为 0.01℃。
控温周期 （单位 0.1 秒）	控制周期调整范围 0.5 秒~200 秒，最小精度为 0.1 秒。写入值为实际控温周期值乘以 10，即 0.5 秒控制周期需写入 5，200 秒控制周期需写入 2000。
实际值	用户认为实际值与模块通道显示值不一致时，可以将已知的环境实际值写入该参数。模块在被写入的这一刻，将偏差值 $\delta$ 计算出来，并保存。 计算偏差值 $\delta = \text{环境实际值} - \text{采样当前值}$ 。（单位依据通道类型及设置范围不同而不同） 例如：在热平衡状态，用户用水银温度计测得环境温度为 60℃，当时显示温度为 55℃（对应采样温度 550），温度偏差值 $\delta = 0$ 。此时，用户向该参数写入 600，温度偏差值 $\delta$ 被重新计算为 50（5℃），于是显示温度 = （采样温度值 + 温度偏差值 $\delta$ ）/10 = 60℃。 **注意：用户输入环境实际值时，确认和环境值相一致。该数据非常重要，一旦输入错误，会导致计算偏差值 $\delta$ 严重错误，进而影响显示值。
自整定输出幅度	自整定时的输出量，以%为单位，100 就表示占空比为满刻度输出的 100%，80 为满刻度输出的 80%。

对于温度采样通道及模拟量输入通道，其单位根据通道类型及范围配置而有所不同，具体内容如下：

通道名称	单 位		
温度采集通道	0.01℃		
模拟量通道	电压输入	0~10V	$1.5 \times 10^{-4}\text{V}$
		0~5V	$7.6 \times 10^{-5}\text{V}$
	电流输入	0~20mA	$3.1 \times 10^{-4}\text{mA}$
		4~20mA	$2.4 \times 10^{-4}\text{mA}$

（2）对于 2 通道模拟量输出涉及参数如下表所示：

相关参数	注释及说明		
	通道	DA0	DA1
模拟量输出值	模块 1	QD100	QD101
	模块 2	QD200	QD201
	.....	QD×00	QD ×01
	模块 7	QD700	QD701



### 14-3-3. 相关地址定义

用户使用此模块过程中，涉及相关参数读写操作对象，以下对其地址排列作一些说明：

#### 1. 读指令（FROM）操作对象地址排列如下：

地址	描述
K0	自整定 PID 控制状态信号
K1	通道 PT0 的 PID 输出值（运算结果）
K2	通道 PT1 的 PID 输出值（运算结果）
K3	通道 AD0 的 PID 输出值（运算结果）
K4	通道 AD1 的 PID 输出值（运算结果）
K5	通道 PT0 的 PID 参数值（P）
K6	通道 PT0 的 PID 参数值（I）
K7	通道 PT0 的 PID 参数值（D）
K8	通道 PT0 的 PID 参数值（Diff）
K9	通道 PT1 的 PID 参数值（P）
K10	通道 PT1 的 PID 参数值（I）
K11	通道 PT1 的 PID 参数值（D）
K12	通道 PT1 的 PID 参数值（Diff）
K13	通道 AD0 的 PID 参数值（P）
K14	通道 AD0 的 PID 参数值（I）
K15	通道 AD0 的 PID 参数值（D）
K16	通道 AD0 的 PID 参数值（Diff）
K17	通道 AD1 的 PID 参数值（P）
K18	通道 AD1 的 PID 参数值（I）
K19	通道 AD1 的 PID 参数值（D）
K20	通道 AD1 的 PID 参数值（Diff）
K21	通道 PT0 的温度偏差值
K22	通道 PT1 的温度偏差值
K23	通道 AD0 的偏差值
K24	通道 AD1 的偏差值

#### 2. 写指令（TO）操作对象地址排列如下：

地址	描述
K0	自整定 PID 触发信号
K1	加热/冷却选择位
K2	通道 PT0 的设定温度值
K3	通道 PT1 的设定温度值
K4	通道 AD0 的设定值
K5	通道 AD1 的设定值
K6	通道 PT0 的 PID 参数值（P）
K7	通道 PT0 的 PID 参数值（I）
K8	通道 PT0 的 PID 参数值（D）
K9	通道 PT0 的 PID 参数值（Diff）

K10	通道 PT1 的 PID 参数值 (P)
K11	通道 PT1 的 PID 参数值 (I)
K12	通道 PT1 的 PID 参数值 (D)
K13	通道 PT1 的 PID 参数值 (Diff)
K14	通道 AD0 的 PID 参数值 (P)
K15	通道 AD0 的 PID 参数值 (I)
K16	通道 AD0 的 PID 参数值 (D)
K17	通道 AD0 的 PID 参数值 (Diff)
K18	通道 AD1 的 PID 参数值 (P)
K19	通道 AD1 的 PID 参数值 (I)
K20	通道 AD1 的 PID 参数值 (D)
K21	通道 AD1 的 PID 参数值 (Diff)
K22	通道 PT0 的控温周期
K23	通道 PT1 的控温周期
K24	通道 AD0 的控温周期
K25	通道 AD1 的控温周期
K26	通道 PT0 的实际温度值
K27	通道 PT1 的实际温度值
K28	通道 AD0 的实际值
K29	通道 AD1 的实际值
K30	通道 PT0 的自整定输出幅度
K31	通道 PT1 的自整定输出幅度
K32	通道 AD0 的自整定输出幅度
K33	通道 AD1 的自整定输出幅度
K34	通道 PT0 的温度偏差值
K35	通道 PT1 的温度偏差值
K36	通道 AD0 的偏差值
K37	通道 AD1 的偏差值

另外，模块可保存设定温度值、PID 参数值（包括 P 参数、I 参数、D 参数、Diff 参数）、温度偏差值、控温周期、自整定输出幅度等参数。当自整定结束或者用户修改时，进行保存；上电重启后取出进行操作。各部分参数出厂默认值如下表所示：

参数名称		出厂默认值			
设定值		PT0	PT1	CH2	CH3
		0	0	0	0
PID 参数值	P 参数	40	40	40	40
	I 参数	1200	1200	1200	1200
	D 参数	300	300	300	300
	Diff 参数	10	10	10	10
控温周期值 (0.1s 为单位)		20	20	20	20
偏差值 (有符号数)		0	0	0	0
自整定输出幅度值		100	100	100	100

14-4. 读写数据指令说明

14-4-1. 指令说明

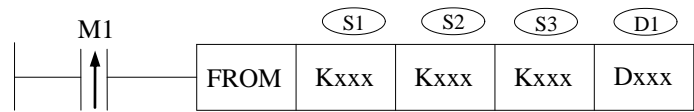
PLC 本体可通过指令读写 XC-E2AD2PT2DA 模拟量温度混合模块的指定数据区域，以此来满足用户控制需求。共存在“读取指令 FROM”、“写入指令 TO”两条操作指令，以下将对这两条指令作详细说明。

注意：第一个模块的模块号为 K0。

1、参数读取指令 FROM

此指令在触发条件满足时，进行读操作，不满足时不进行，可分为位操作和字操作。

(1) 字操作



功能：将指定模块地址中数据信息读取至本体指定寄存器中，以字为操作单位。

操作数说明：

- S1：目标模块号。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。
- S2：读模块的首地址。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。
- S3：读取寄存器个数（字数）。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。
- D1：本体接收寄存器首地址。

(2) 位操作



功能：将指定模块地址中数据信息读取至本体指定地址中，以位为操作单位。

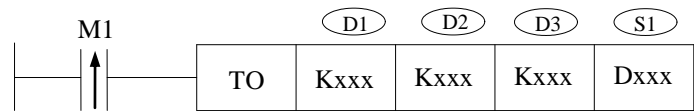
操作数说明：

- S1：目标模块号。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。
- S2：读模块的首地址。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。
- S3：读取数据个数（位数）。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。
- D1：本体接收数据线圈首地址。可操作数：M、Dn.m。

2. 参数写入指令 TO

此指令在触发条件满足时，进行写操作，不满足时不进行，同样可分为位操作和字操作。

(1) 字操作



功能：将本体指定寄存器数据信息写入至指定模块地址中，以字为操作单位。

操作数说明：

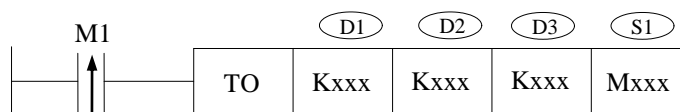
- D1：目标模块号。可用操作数：K、TD、CD、D、FD。

D2: 写模块的首地址。可用操作数: K、TD, CD, D, FD。

D3: 写入寄存器个数(字数)。可用操作数: K、TD, CD, D, FD。

S1: 本体内存放写入数据的寄存器首地址。

## (2) 位操作



功能: 将本体指定寄存器位数据信息写入至指定模块地址中, 以位为操作单位。

操作数说明:

D1: 目标模块号。可用操作数: K、TD, CD, D, FD。

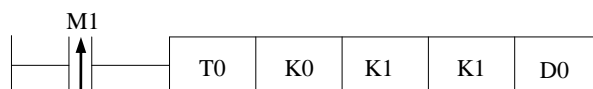
D2: 写模块的首地址。可用操作数: K、TD, CD, D, FD。

D3: 写入数据个数(位数)。可用操作数: K、TD, CD, D, FD。

S1: 本体内存放写入数据的线圈首地址。可操作数: M、Dn.m。

## 14-4-2. 指令应用

### 1、设定温度



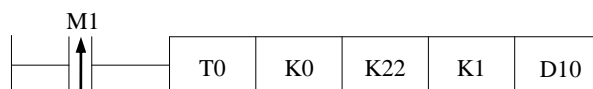
说明: 在 D0 输入设定温度值, 置位线圈将数据写入模块地址 K1 (PT0 设定温度值)。

例如 D0=2000, 表示设定温度值为 20.00℃。

操作数含义:

- (1) T0 写指令
- (2) K0 模块号: 0
- (3) K1 模块内地址: 1
- (4) K1 连续写入字数: 1
- (5) D0 数据存放在本体的寄存器: D0

### 2、设定控温周期

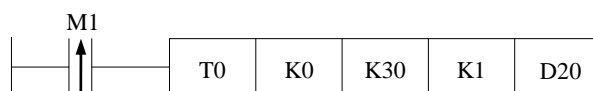


说明: 在 D10 输入控温周期, 置位线圈将数据写入模块地址 K22 (通道 0 控温周期)。

例如 D10=25, 表示控温周期为 2.5 秒。

- 操作数含义:
- (1) T0 写指令
  - (2) K0 模块号: 0
  - (3) K22 模块内地址: 22
  - (4) K1 连续写入字数: 1
  - (5) D10 数据存放在本体的寄存器: D10

### 3、自整定输出幅度

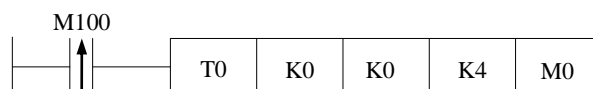


说明：在 D20 输入自整定输出幅度，置位线圈将数据写入模块地址 K30（通道 0 自整定输出幅度）。

例如 D20=80，表示自整定过程中的输出量为最大可能输出值的 80%。

操作数含义：(1) T0 写指令  
(2) K0 模块号：0  
(3) K30 模块内地址：30  
(4) K1 连续写入字数：1  
(5) D20 数据存放在本体的寄存器：D20

### 4、自整定触发位置位

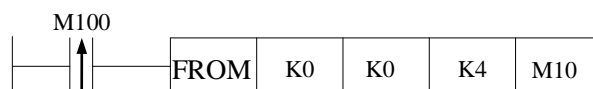


说明：自整定前将 M0~M3 相应位置线圈置位，数据写入模块地址 K0 后开始自整定。若在自整定过程中，复位 M0~M3 中相应线圈并写入模块，模块将退出自整定过程并依照先前 PID 参数进行 PID 控制。

例如将 M0 置 ON 表示即将对第 0 通道进行自整定。

操作数含义：(1) T0 写指令  
(2) K0 模块号：0  
(3) K0 模块内地址：0  
(4) K4 连续写入位数：4  
(5) M0 数据存放在本体的寄存器：M0~M5。

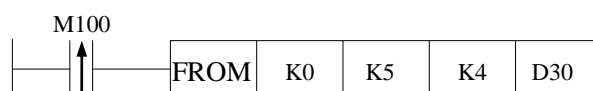
### 5、读自整定状态位



说明：用户可读取模块自整定状态位，返回至本体的 M10~M13。若某一线圈为 ON，则表示模块正在对该通道进行自整定，为 OFF 表示自整定未开始或已经结束。

操作数含义：(1) FROM 读指令  
(2) K0 模块号：0  
(3) K0 模块内地址：0  
(4) K4 连续读取位数：4  
(5) M10 数据存放到本体的线圈：M10~M13。

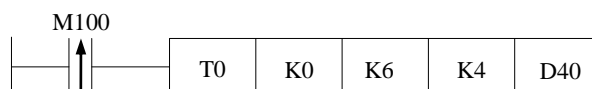
## 6、读 PID 参数



说明：用户可读取模块的 PID 参数（通道 Ch0 内 PID 参数值），返回至本体的 D30～D33。D30 中的数据为 P 参数，D31 中的数据为 I 参数，D32 中的数据为 D 参数，D33 中的数据为 Diff 参数。

操作数含义：(1) FROM 读指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K5 模块内地址：5  
 (4) K4 连续读取字数：4  
 (5) D30 数据存放到本体的寄存器：D30～D33

## 7、写 PID 参数



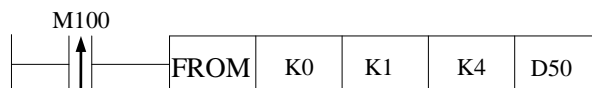
说明：用户可改写模块的 PID 参数（通道 Ch5 内 PID 参数值），把数据输入本体的 D40～D43 后置位线圈，PID 参数写入模块，模块会以新的 PID 参数进行 PID 运算。

操作数含义：(1) T0 写指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K6 模块内地址：6  
 (4) K4 连续写入字数：4  
 (5) D40 数据存放在本体的寄存器：D40～D43

## 8、打开使能通道位

说明：对于模块号为 0 的模块，通道 0～3 对应使能位为 Y100～Y103；模块号为 1 的模块，通道 0～3 对应使能位为 Y200～Y203；以此类推。因此，只要将相应的使能位置 ON，就开始对该通道进行 PID 控制。

## 9、读 PID 输出值

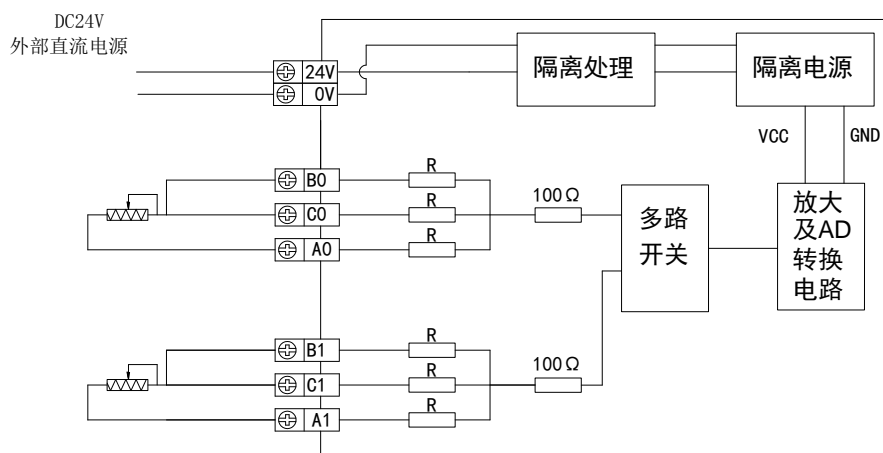


说明：模块在 PID 控制过程中，用户可读取 PID 输出值至本体寄存器 D50～D53。

操作数含义：(1) FROM 读指令  
 (2) K0 模块号：0  
 (3) K1 模块内用户地址：1  
 (4) K4 连续读取字节数：4  
 (5) D50 数据存放到本体的寄存器：D50～D55

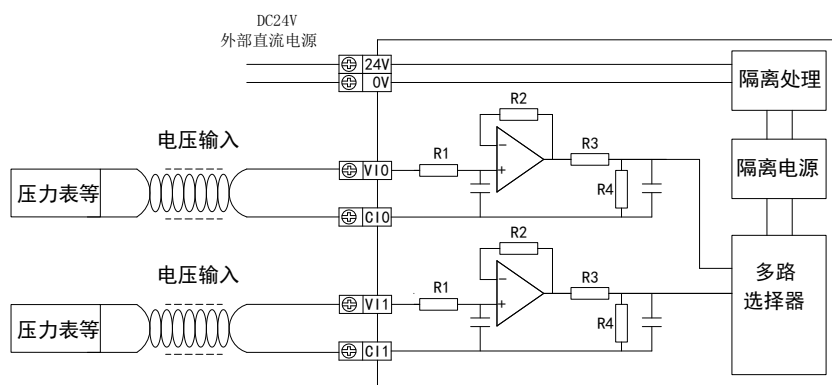
## 14-5. 外部连接

(1) 对于 2 通道温度采集，其输入端接线方式如下图所示：

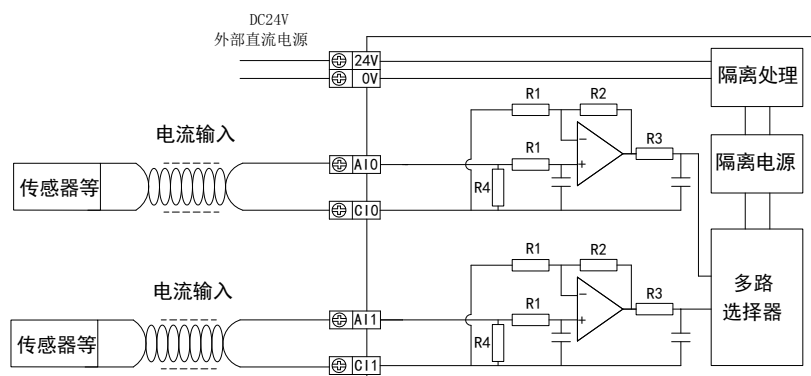


(2) 对于 2 通道模拟量输入，其输入端接线方式如下图所示：

电压模拟量输入方式如下图所示：

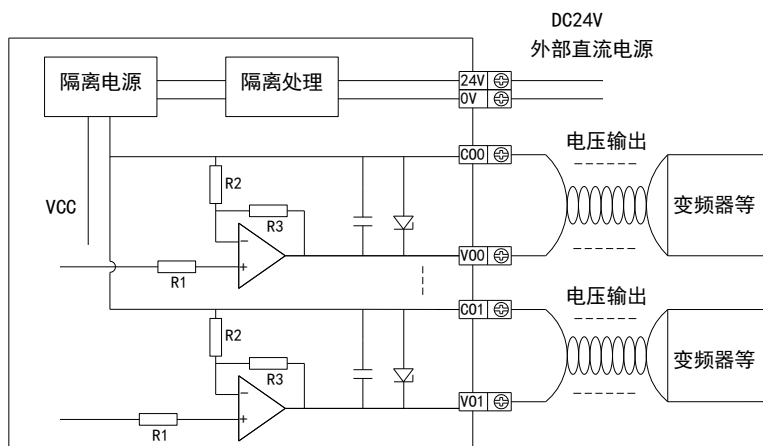


电流模拟量输入方式如下图所示：

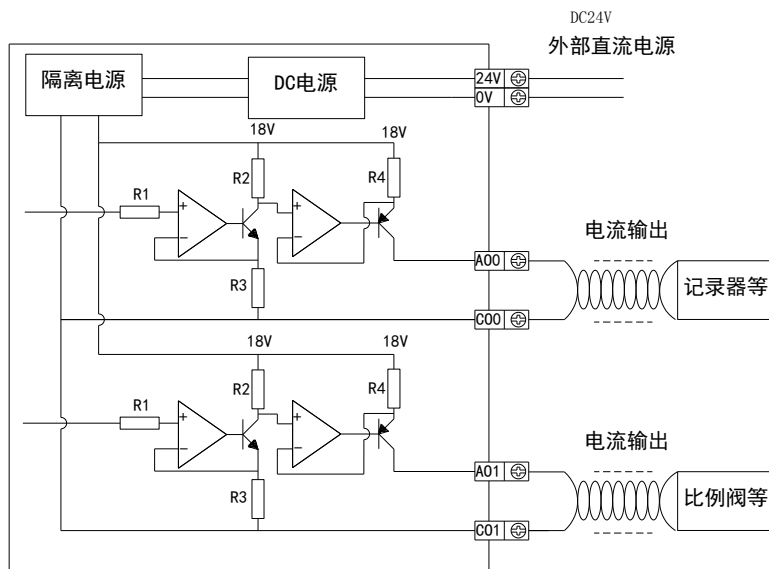


(3) 对于 2 通道模拟量输出，其输出端接线方式如下图所示：

电压模拟量输出方式如下图所示：



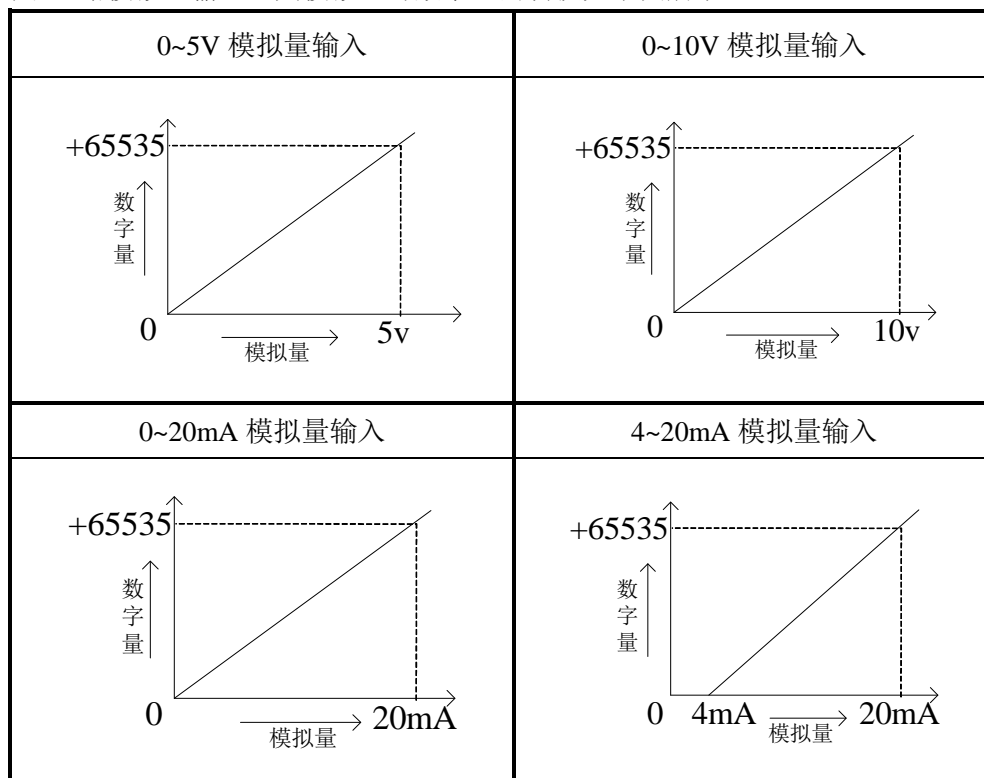
电流模拟量输出方式如下图所示：



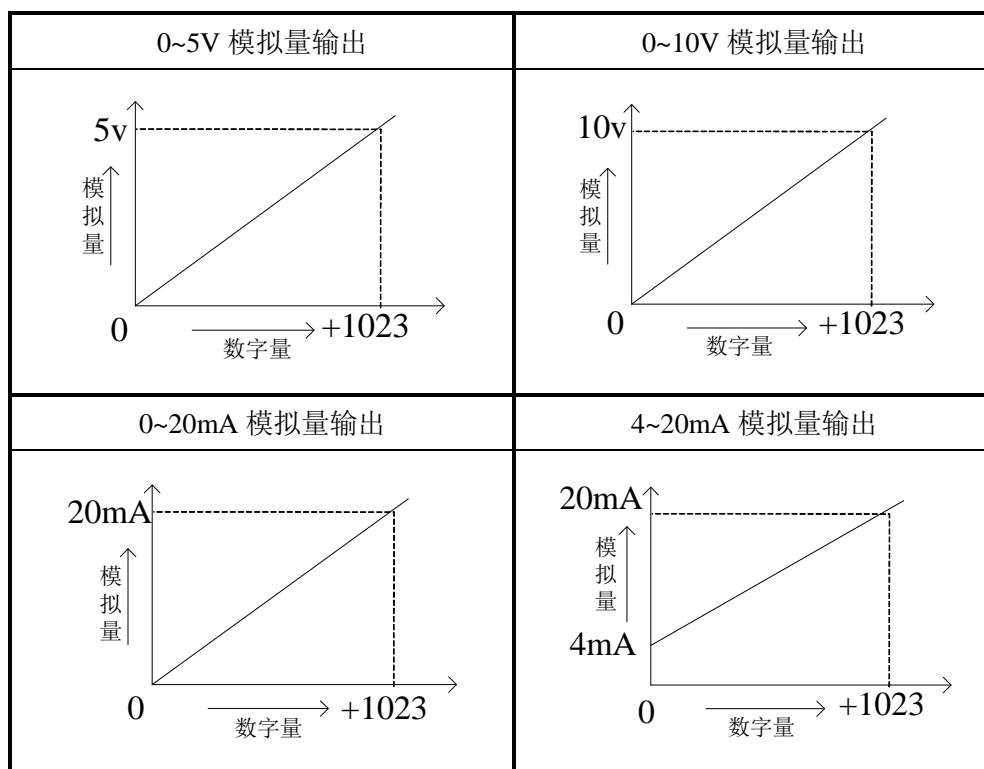


## 14-6. 模数转换图

对于 2 路模拟量输入，其模拟量与数字量的转换如下图所示：



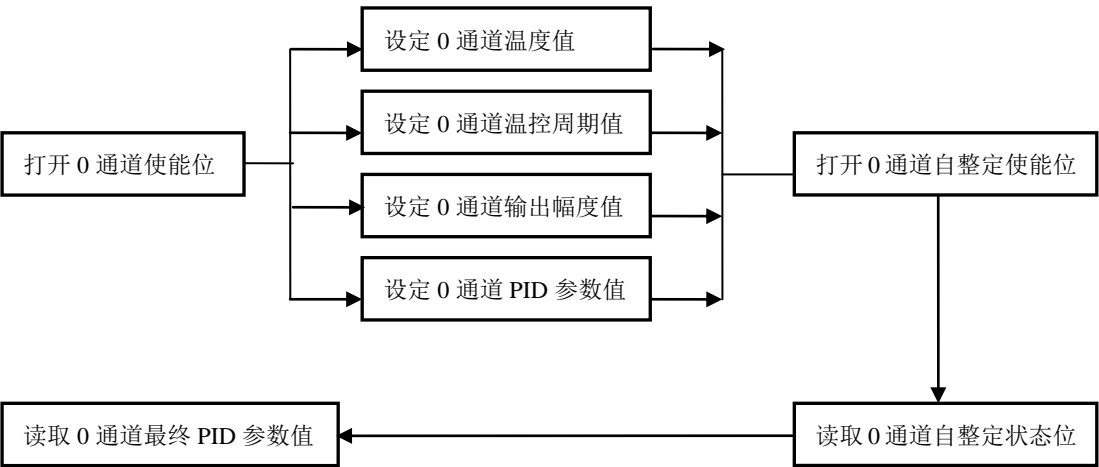
模块输入的数字量与其对应输出的模拟量数据的关系如下图所示：



14-7. 编程举例

以下将通过举例对 XC-E2AD2PT2DA 的应用加以说明，如下：

整个控制流程如下所示：

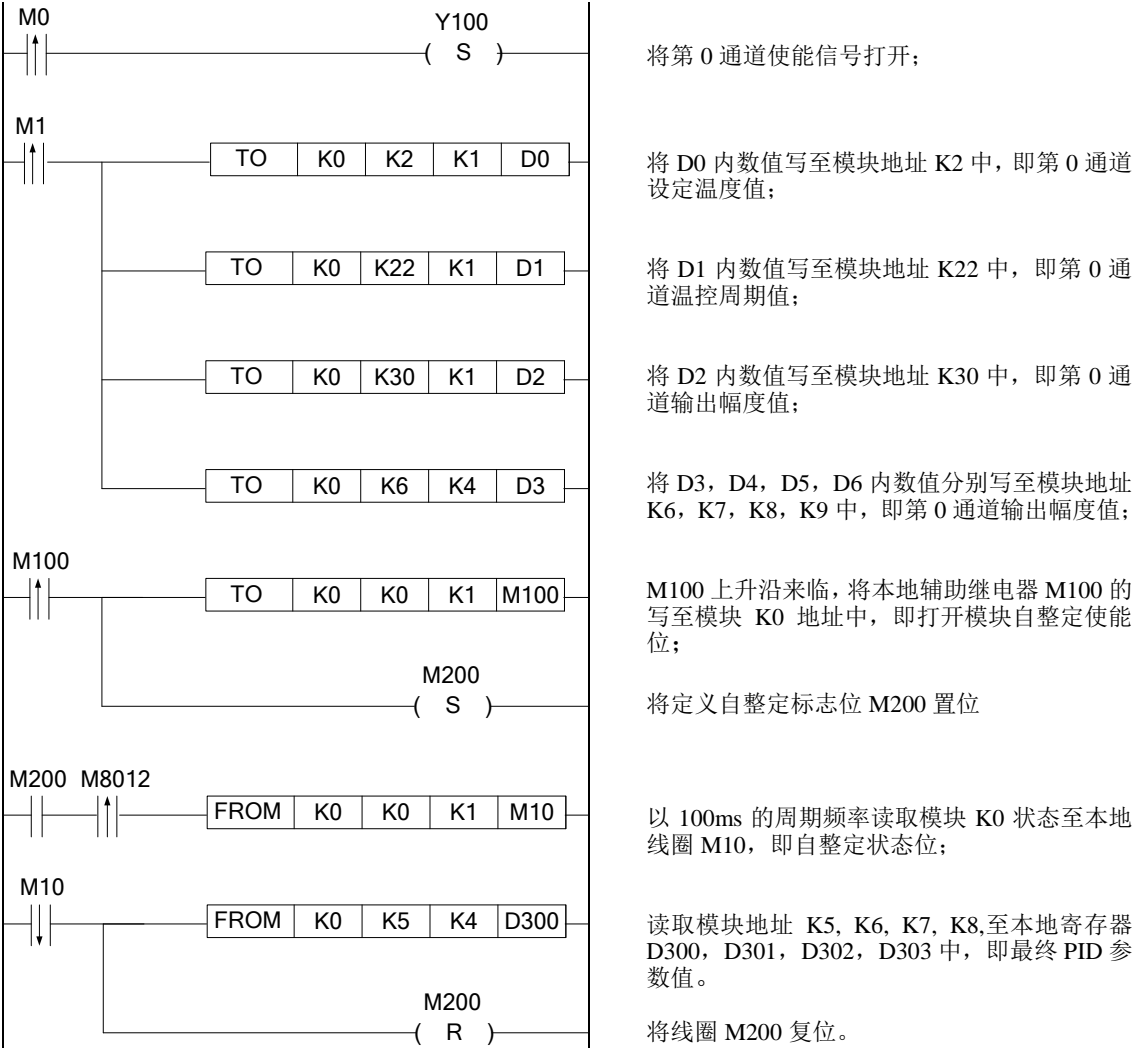


该案例通过触摸屏来实现温度控制过程。

1. 打开通道 0 使能位。
  2. 将相关参数值：包括设定温度值、控温周期、自整定输出幅度等写入模块内对应地址。此时，模块开始 PID 控制。
  2. 将通道 0 自整定控制对应的辅助线圈置位。
  3. 将自整定触发信息写入模块，模块开始自整定。
  4. 自整定结束后，转入 PID 控制，同时将 PID 参数读入至本体相关数据寄存器中。
- 当然，相关参数的设定可通过触摸屏画面进行设置，增强交互性。

本地线圈及寄存器地址	对应模块地址	注 释
D0	K2	通道 0 设定温度值
D1	K22	通道 0 温控周期值
D2	K30	通道 0 输出幅度值
D3	K6	通道 0 设定 P 参数值
D4	K7	通道 0 设定 I 参数值
D5	K8	通道 0 设定 D 参数值
D6	K9	通道 0 设定 Diff 参数值
D300	K5	通道 0 读取 P 参数值
D301	K6	通道 0 读取 I 参数值
D302	K7	通道 0 读取 D 参数值
D303	K8	通道 0 读取 Diff 参数值
M100	K0	通道 0 自整定触发位及状态位

梯形图语言如下：



- M0: 将第 0 通道使能信号打开的输入执行；
- M1: 将第 0 通道温度值，设定 0 通道温控周期值，设定 0 通道输出幅度值，设定 0 通道 PID 参数值写入模块对应地址的输入执行；
- M100: 将第 0 通道自整定使能位打开的输入执行；
- M10: 自整定状态位，即为读取最终 PID, Diff 参数值的输入执行条件。



## 15、输入输出扩展模块 XC-EnXmY

---

本章主要介绍 XC-EnXmY 模块的规格、端子说明、输入定义号的分配、外部连接以及相关编程举例。

15-1. 模块特点及规格

15-2. 端子说明

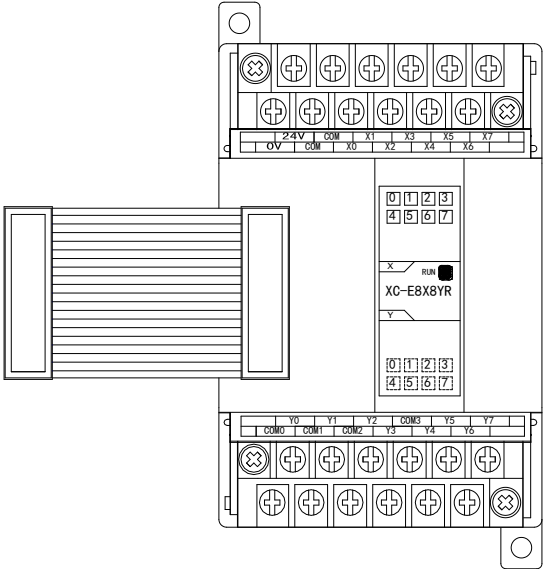
15-3. 输入输出定义号分配

15-4. 外部连接

15-5. 应用举例

### 15-1. 模块特点及规格

XC 系列 PLC 可外部扩展 XC-nXnY 输入输出模块，每个基本单元可扩展 7 个模块，模块种类丰富，外形小巧，为更多的输入和输出点提供了可能，满足了实际生产需要。



#### 型号说明

型 号		功 能 说 明
NPN 输入型	PNP 输入型	
XC-E8X	XC-E8PX	8 通道开关量输入，DC22~26V 供电
XC-E8YR	-	8 通道继电器输出
XC-E8YT	-	8 通道晶体管输出
XC-E8X8YR	XC-E8PX8YR	8 通道开关量输入，8 通道继电器输出，DC22~26V 供电
XC-E8X8YT	XC-E8PX8YT	8 通道开关量输入，8 通道晶体管输出，DC22~26V 供电
XC-E16X	XC-E16PX	16 通道开关量输入，DC22~26V 供电
XC-E16YR	-	16 通道继电器输出
XC-E16YT	-	16 通道晶体管输出
XC-E16X16YR-E	XC-E16PX16YR-E	16 通道开关量输入，16 通道继电器输出，AC90~265V 供电
XC-E16X16YR-C	XC-E16PX16YR-C	16 通道开关量输入，16 通道继电器输出，DC22~26V 供电
XC-E16X16YT-E	-	16 通道开关量输入，16 通道晶体管输出，AC90~265V 供电
XC-E16X16YT-C	-	16 通道开关量输入，16 通道晶体管输出，DC22~26V 供电
XC-E32X-E	XC-E32PX-E	32 通道开关量输入，AC90~265V 供电
XC-E32X-C	-	32 通道开关量输入，DC22~26V 供电
XC-E32YR-E	-	32 通道继电器输出，AC90~265V 供电
XC-E32YR-C	-	32 通道晶体管输出，DC22~26V 供电
XC-E32YT-E	-	32 通道继电器输出，AC90~265V 供电

## 模块规格

项 目	规 格
输入电源电压	DC24V $\pm$ 10% (32 点 I/O 模块为 AC220V $\pm$ 10%)
使用环境	无腐蚀性气体
环境温度	0℃~60℃
环境湿度	5~95%
安装	可用 M3 的螺丝固定或直接安装在 DIN46277 (宽 35mm) 的导轨上
外形尺寸	63mm $\times$ 102mm $\times$ 73.3mm (16 点及以下)
	139mm $\times$ 102mm $\times$ 73.3mm (32 点)

## 15-2. 端子说明

NPN 输入型模块与 PNP 输入型模块端子排列相同。

(1) 对于 XC-E8X 模块，端子台排列如下所示：

	24V	COM	X1	X3	X5	X7	
OV	COM	X0	X2	X4	X6		

	●	●	●	●	●	●	
●	●	●	●	●	●	●	

(2) 对于 XC-E8YR、XC-E8YT 模块，端子台排列如下所示：

	●	●	●	●	●	●	
●	●	●	●	●	●	●	

	Y0	Y1	Y2	COM3	Y5	Y7	
COM0	COM1	COM2	Y3	Y4	Y6		

(3) 对于 XC-8X8YR、XC-8X8YT 模块，端子台排列如下所示：

	24V	COM	X1	X3	X5	X7	
OV	COM	X0	X2	X4	X6		

	Y0	Y1	Y2	COM3	Y5	Y7	
COM0	COM1	COM2	Y3	Y4	Y6		

(4) 对于 XC-16X 模块，端子台排列如下所示：

	24V	COM	X1	X3	X5	X7	
OV	COM	X0	X2	X4	X6		

	COM	X11	X13	X15	X17	●	
COM	X10	X12	X14	X16	●		

(5) 对于 XC-16YR、XC-16YT 模块，端子台排列如下所示：

	Y0	Y1	Y2	COM3	Y5	Y7	
COM0	COM1	COM2	Y3	Y4	Y6		

	Y10	Y11	Y12	COM7	Y15	Y17	
COM4	COM5	COM6	Y13	Y14	Y16		

(6) 对于 XC-16X16YR 模块，端子台排列如下所示：

	N	●	COM	X1	X3	X5	X7	X11	X13	X15	X17	●	
L	FG	COM	X0	X2	X4	X6	X10	X12	X14	X16	●		

	OV	●	Y0	Y2	COM1	Y5	Y7	Y10	Y12	COM3	Y15	Y17	
24V	●	COM0	Y1	Y3	Y4	Y6	COM2	Y11	Y13	Y14	Y16		

(7) 对于 XC-32X 模块，端子台排列如下所示：

	N	●	COM	X1	X3	X5	X7	X11	X13	X15	X17	●	
L	FG	COM	X0	X2	X4	X6	X10	X12	X14	X16	●		

	OV	●	COM	X21	X23	X25	X27	X31	X33	X35	X37	●	
24V	●	COM	X20	X22	X24	X26	X30	X32	X34	X36	●		

(8) 对于 XC-32YR 模块，端子台排列如下所示：

	N	●	Y0	Y2	COM1	Y5	Y7	Y10	Y12	COM3	Y15	Y17	
L	FG	COM0	Y1	Y3	Y4	Y6	COM2	Y11	Y13	Y14	Y16		

	OV	●	Y20	Y22	COM5	Y25	Y27	Y30	Y32	COM7	Y35	Y37	
24V	●	COM4	Y21	Y23	Y24	Y26	COM6	Y31	Y33	Y34	Y36		

注意：各型号模块的输入点的公用端或有不同，请以具体实物标签为准。



### 15-3. 输入输出定义号分配

XC 系列 PLC 可以扩展 7 个扩展模块，其输入输出端子地址如下：

（注意：此处以 NPN 型为例，PNP 型的端子定义、地址及适用模块同 NPN 型。）

第一扩展模块输入端子定义：

端子号	地址	适用模块
X0	X100	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X1	X101	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X2	X102	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X3	X103	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X4	X104	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X5	X105	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X6	X106	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X7	X107	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X10	X110	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X11	X111	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X12	X112	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X13	X113	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X14	X114	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X15	X115	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X16	X116	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X17	X117	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X20	X120	XC-E32X
X21	X121	XC-E32X
X22	X122	XC-E32X
X23	X123	XC-E32X
X24	X124	XC-E32X
X25	X125	XC-E32X
X26	X126	XC-E32X
X27	X127	XC-E32X
X30	X130	XC-E32X
X31	X131	XC-E32X
X32	X132	XC-E32X
X33	X133	XC-E32X
X34	X134	XC-E32X
X35	X135	XC-E32X
X36	X136	XC-E32X
X37	X137	XC-E32X

第一扩展模块输出端子定义：

端子号	地址	适用模块
Y0	Y100	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y1	Y101	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y2	Y102	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y3	Y103	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y4	Y104	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y5	Y105	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y6	Y106	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y7	Y107	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y10	Y110	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y11	Y111	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y12	Y112	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y13	Y113	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y14	Y114	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y15	Y115	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y16	Y116	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y17	Y117	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y20	Y120	XC-E32YR
Y21	Y121	XC-E32YR
Y22	Y122	XC-E32YR
Y23	Y123	XC-E32YR
X24	Y124	XC-E32YR
X25	Y125	XC-E32YR
Y26	Y126	XC-E32YR
Y27	Y127	XC-E32YR
Y30	Y130	XC-E32YR
Y31	Y131	XC-E32YR
Y32	Y132	XC-E32YR
Y33	Y133	XC-E32YR
Y34	Y134	XC-E32YR
Y35	Y135	XC-E32YR
Y36	Y136	XC-E32YR
Y37	Y137	XC-E32YR

第二扩展模块输入端子定义：

端子号	地址	适用模块
X0	X200	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X1	X201	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X2	X202	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X3	X203	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X4	X204	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X5	X205	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X

X6	X206	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X7	X207	XC-E8X、XC-E8X8YR /T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X10	X210	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X11	X211	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X12	X212	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X13	X213	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X14	X214	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X15	X215	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X16	X216	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X17	X217	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X20	X220	XC-E32X
X21	X221	XC-E32X
X22	X222	XC-E32X
X23	X223	XC-E32X
X24	X224	XC-E32X
X25	X225	XC-E32X
X26	X226	XC-E32X
X27	X227	XC-E32X
X30	X230	XC-E32X
X31	X231	XC-E32X
X32	X232	XC-E32X
X33	X233	XC-E32X
X34	X234	XC-E32X
X35	X235	XC-E32X
X36	X236	XC-E32X
X37	X237	XC-E32X

## 第二扩展模块输出端子定义:

端子号	地址	适用模块
Y0	Y200	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y1	Y201	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y2	Y202	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y3	Y203	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y4	Y204	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y5	Y205	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y6	Y206	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y7	Y207	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y10	Y210	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y11	Y211	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y12	Y212	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y13	Y213	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y14	Y214	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y15	Y215	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y16	Y216	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR

Y17	Y217	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y20	Y220	XC-E32YR
Y21	Y221	XC-E32YR
Y22	Y222	XC-E32YR
Y23	Y223	XC-E32YR
X24	Y224	XC-E32YR
X25	Y225	XC-E32YR
Y26	Y226	XC-E32YR
Y27	Y227	XC-E32YR
Y30	Y230	XC-E32YR
Y31	Y231	XC-E32YR
Y32	Y232	XC-E32YR
Y33	Y233	XC-E32YR
Y34	Y234	XC-E32YR
Y35	Y235	XC-E32YR
Y36	Y236	XC-E32YR
Y37	Y237	XC-E32YR

……模块输入点数为 8-32 点，输出点数也为 8-32 点，输出类型分为继电器型和晶体管型，且第 n 个模块的地址以 Xn00 及 Yn00 开始，依次类推。

#### 第七扩展模块输入端子定义：

端子号	地址	适用模块
X0	X700	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X1	X701	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X2	X702	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X3	X703	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X4	X704	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X5	X705	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X6	X706	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X7	X707	XC-E8X、XC-E8X8YR/T、XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X10	X710	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X11	X711	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X12	X712	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X13	X713	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X14	X714	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X15	X715	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X16	X716	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X17	X717	XC-E16X、XC-E16X16YR、XC-E32X
X20	X720	XC-E32X
X21	X721	XC-E32X
X22	X722	XC-E32X
X23	X723	XC-E32X

X24	X724	XC-E32X
X25	X725	XC-E32X
X26	X726	XC-E32X
X27	X727	XC-E32X
X30	X730	XC-E32X
X31	X731	XC-E32X
X32	X732	XC-E32X
X33	X733	XC-E32X
X34	X734	XC-E32X
X35	X735	XC-E32X
X36	X736	XC-E32X
X37	X737	XC-E32X

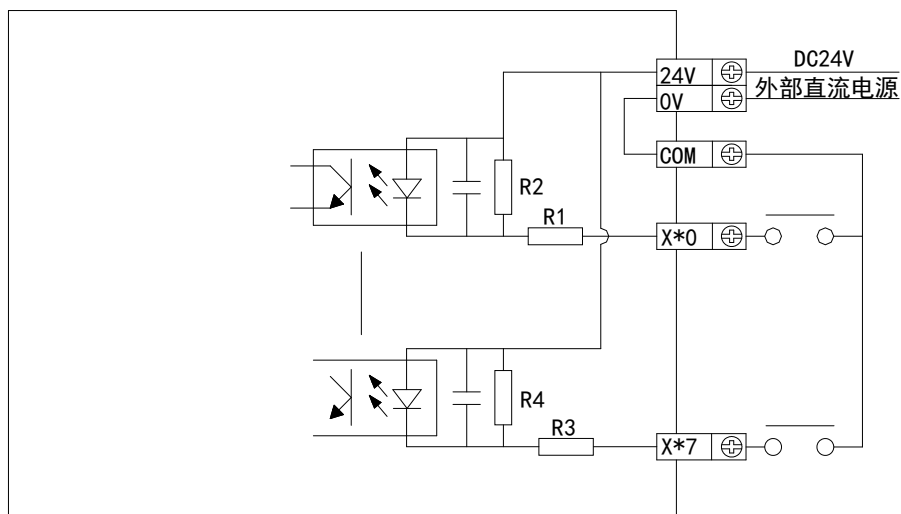
## 第七扩展模块输出端子定义:

端子号	地址	适用模块
Y0	Y700	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y1	Y701	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y2	Y702	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y3	Y703	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y4	Y704	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y5	Y705	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y6	Y706	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y7	Y707	XC-E8YR/T、XC-E8X8YR/T、XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y10	Y710	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y11	Y711	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y12	Y712	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y13	Y713	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y14	Y714	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y15	Y715	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y16	Y716	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y17	Y717	XC-E16YR/T、XC-E16X16YR、XC-E32YR
Y20	Y720	XC-E32YR
Y21	Y721	XC-E32YR
Y22	Y722	XC-E32YR
Y23	Y723	XC-E32YR
X24	Y724	XC-E32YR
X25	Y725	XC-E32YR
Y26	Y726	XC-E32YR
Y27	Y727	XC-E32YR
Y30	Y730	XC-E32YR
Y31	Y731	XC-E32YR
Y32	Y732	XC-E32YR
Y33	Y733	XC-E32YR
Y34	Y734	XC-E32YR

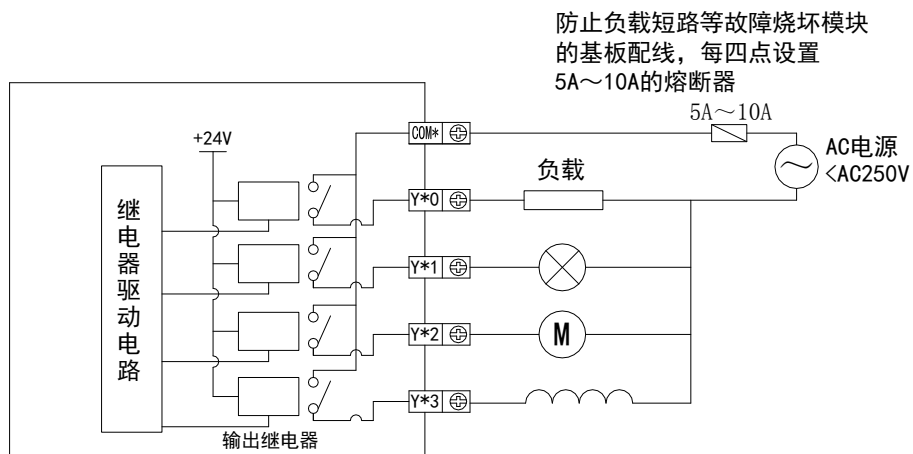
Y35	Y735	XC-E32YR
Y36	Y736	XC-E32YR
Y37	Y737	XC-E32YR

## 15-4. 外部连接

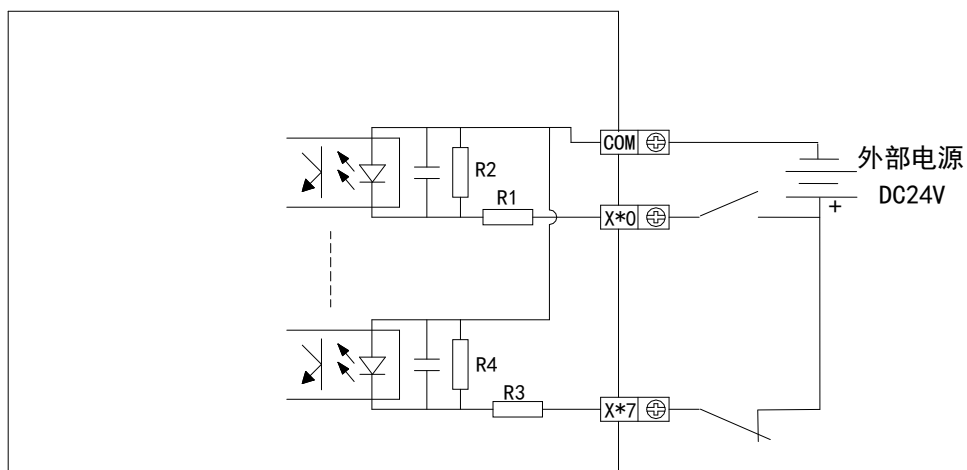
(1) 对于 XC-E8X8YR 模块，输入端接线方式如下图所示：



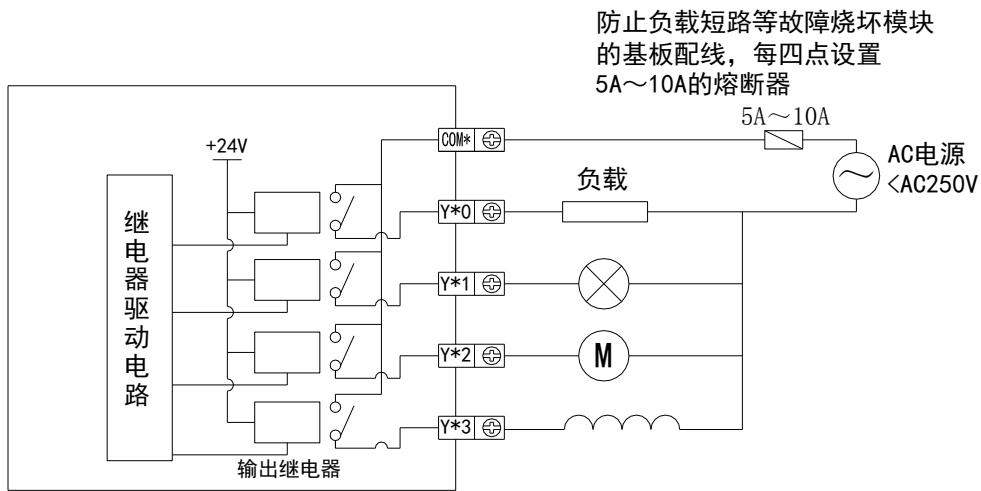
其输出端接线方式如下图所示：



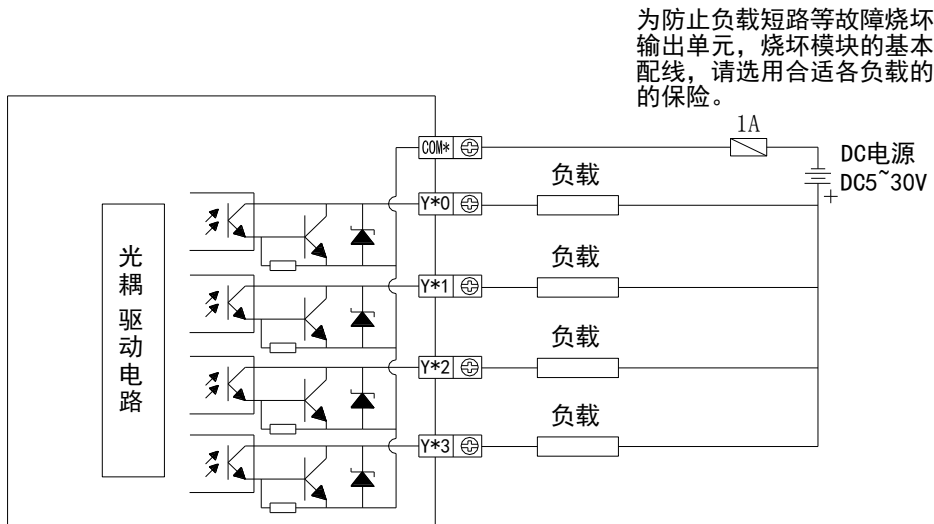
(2) 对于 XC-E16PX 模块，输入端接线方式如下图所示：



（3）对于 XC-E16YR 模块，输出端接线方式如下图所示：



对于 XC-E16YT 模块，输出端接线方式如下图所示：

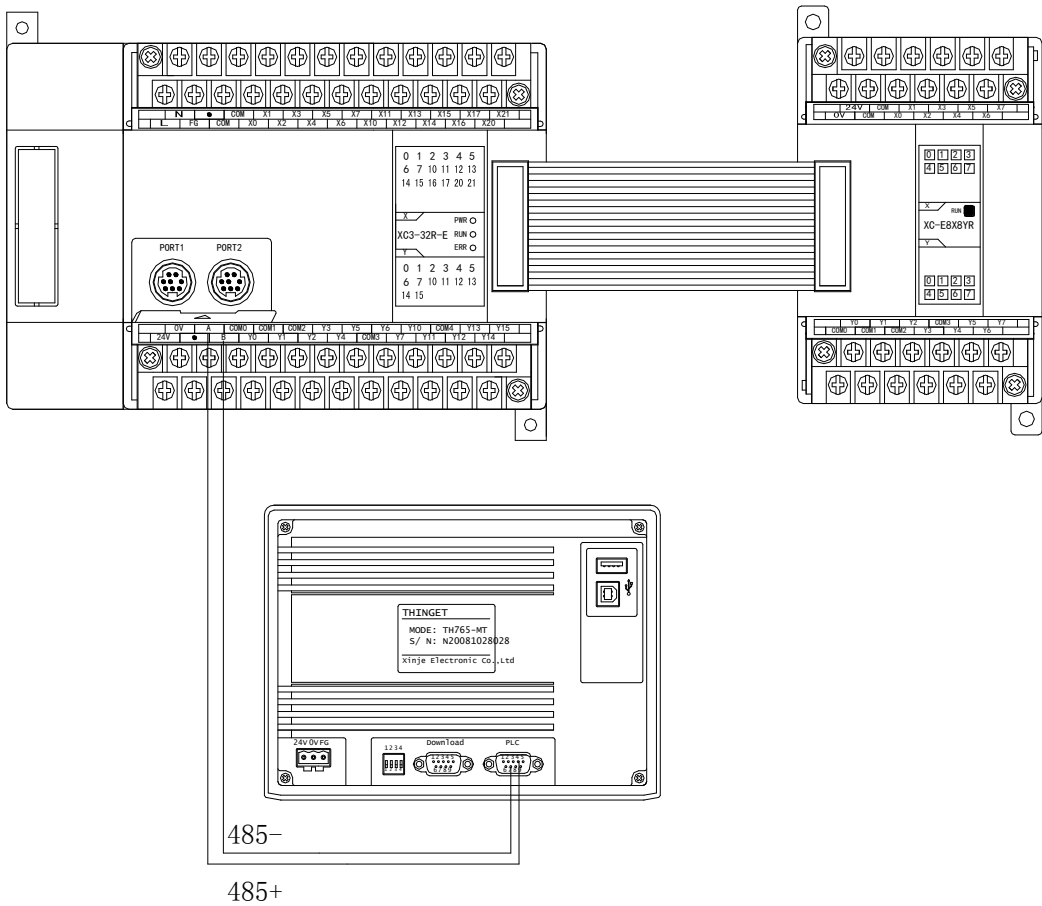




15-5. 应用举例

在本章节中，将对此模块的应用进行具体举例，信捷系列 XC 系列 32 点 PLC 为从站，带一个扩展 XC-E8X8YR，与信捷系列人机界面进行通讯。

扩展模块 XC-E8X8YR 与信捷 TH765-MT 触摸屏之间的通讯



在本例中，触摸屏作为通讯主站，将扩展模块的输入点状态读至触摸屏本地线圈状态上，将触摸屏内部线圈状态写至扩展模块输出点上，其对应关系如下所示：

（1）硬件连接：将模块 XC-E8X8YR 挂到 XC3-32R-E 上，将 XC3-32R-E 的 RS485 通讯端 AB 分别与 TH765-MT 的 PLC 口 AB 端相连接。

通讯参数设置：选择通讯参数：波特率为 19200bps，8 位数据位，1 位停止位，偶校验，PLC 的 Modbus 站号为 1，站号设定后需重新上电。

对于 TH765-MT 触摸屏而言：PLC 类型选择“Modbus RTU（显示器为 Master）”，选择通讯参数波特率为 19200bps，8 位数据位，1 位停止位，偶校验。

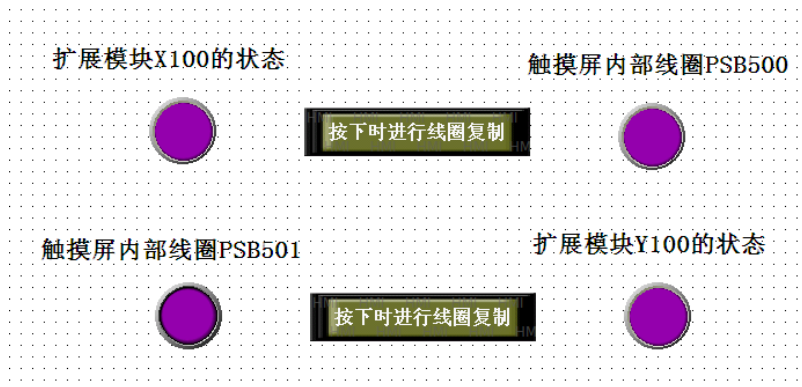
（2）程序应用：

模块输入输出点地址与本地线圈地址对应关系如下：

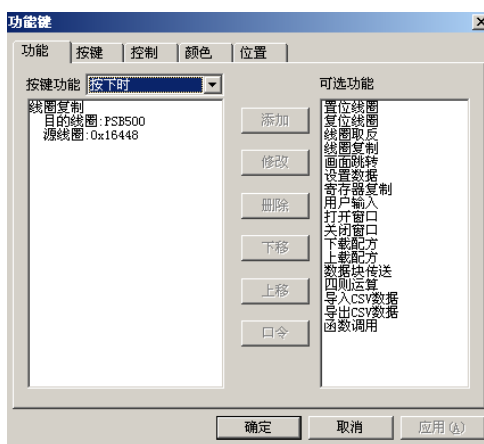
本地线圈地址	模块输入输出点	对应 MODBUS 地址
PSB500	X100	K16448
PSB501	Y100	K18496

## (3) 画面编辑：

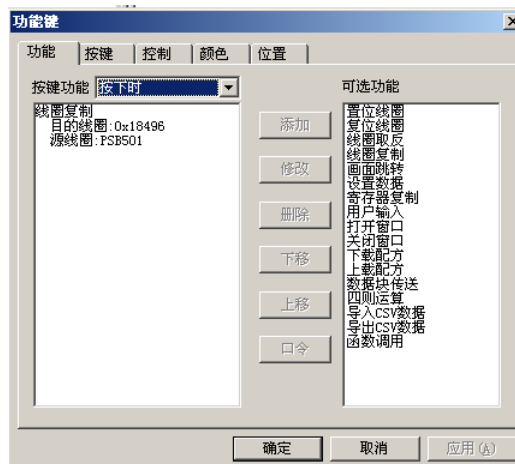
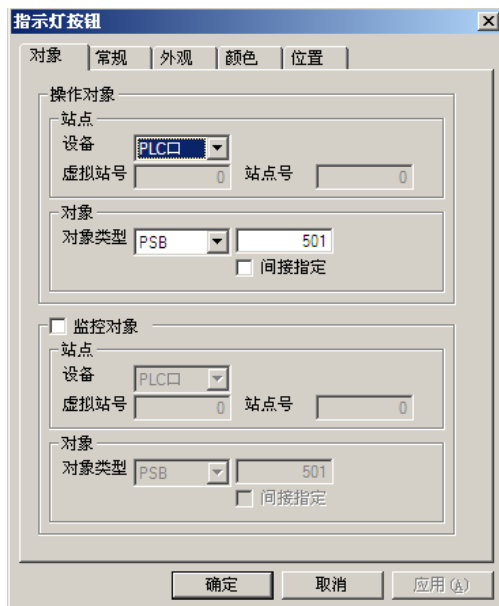
在触摸屏内画面如下：



进行扩展模块 X100 的状态编辑，放置指示灯，指示灯对象类型为 0X，对应 Modbus 地址线圈为 16448；选择功能键按钮，按键功能为按下时将 X100 的线圈状态复制到触摸屏内部 PSB500 号线圈；编辑触摸屏内部线圈 PSB500 指示灯，选择指示灯对象类型为 PSB，指定线圈号为 500。



同样，编辑触摸屏内部线圈 PSB501 号线圈状态，放置指示灯按钮，指示灯按钮对象类型为 PSB，指定线圈号为 501；选择功能键按钮，按键功能为按下时将 PSB501 的线圈状态复制到扩展模块 Y100 号线圈；扩展模块 Y100 的状态编辑，选择指示灯按钮，指示灯对象类型为 0X，对应 Modbus 地址线圈为 18496。



画面编辑完毕，将画面下载到触摸屏内后进行通讯。





**XINJE**



微信扫一扫，关注我们

**无锡信捷电气股份有限公司**

江苏省无锡市蠡园开发区滴翠路 100 号  
创意产业园 7 号楼四楼

邮编： 214072

电话： (0510) 85134136

传真： (0510) 85111290

网址： [www.xinje.com](http://www.xinje.com)

**WUXI XINJE ELECTRIC CO., LTD.**

4th Floor Building 7,Originality Industry park, Liyuan  
Development Zone, Wuxi City, Jiangsu Province

214072

Tel: (510) 85134136

Fax: (510) 85111290